

Chapitre VI

Réduction des endomorphismes et des matrices carrées

Table des matières

Partie A : Rappels et compléments d'algèbre linéaire	2
1. Somme finie de sous-espaces vectoriels	2
2. Matrices semblables	9
3. Sous-espaces stables et endomorphismes induits	10
Partie B : Éléments propres	14
1. Éléments propres d'un endomorphisme	14
2. Propriétés des sous-espaces propres	20
3. Éléments propres d'une matrice carrée	23
Partie C : Polynôme caractéristique	27
1. Polynôme caractéristique	27
2. Ordre de multiplicité d'une valeur propre	34
Partie D : Diagonalisation et trigonalisation	36
1. Endomorphismes et matrices diagonalisables	36
2. Diagonalisation	38
3. Endomorphismes et matrices trigonalisables	45
4. Trigonalisation	47
5. Endomorphismes nilpotents et matrices nilpotentes	51
Partie E : Polynômes annulateurs et réduction	54
1. Rappels et compléments sur les polynômes annulateurs	54
2. Polynôme minimal	57
3. Lemme de décomposition des noyaux	60
4. Polynômes annulateurs et réduction	63
5. Théorème de Cayley-Hamilton	67
6. Sous-espaces caractéristiques	69
Annexe : Matrices symétriques et théorème spectral	76
Exercices et problèmes	78

Dans ce chapitre, n désigne un entier naturel non nul et E désigne un espace vectoriel sur \mathbb{K} où \mathbb{K} est un sous-corps de \mathbb{C} . On se limitera dans les manipulations au cas $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} .

Partie A

Rappels et compléments d'algèbre linéaire

1. Somme finie de sous-espaces vectoriels

Dans ce paragraphe, on généralise la notion de somme de deux sous-espaces vectoriels vue en Sup' au cas d'un nombre fini de sous-espaces.

Définition 1. *Somme finie de sous-espaces vectoriels*

Soit $m \in \mathbb{N}^*$ et F_1, \dots, F_m des sous-espaces vectoriels de E . On appelle **somme de** F_1, \dots, F_m et on note $F_1 + \dots + F_m$ ou encore $\sum_{i=1}^m F_i$, le sous-ensemble de E :

$$\sum_{i=1}^m F_i = \left\{ \sum_{i=1}^m x_i \mid \forall i \in \llbracket 1, m \rrbracket, x_i \in F_i \right\}.$$

Proposition 1.

Soit $m \in \mathbb{N}^*$ et F_1, \dots, F_m des sous-espaces vectoriels de E . Alors

$$\sum_{i=1}^m F_i = \text{Vect} \left(\bigcup_{i=1}^m F_i \right).$$

En particulier, $\sum_{i=1}^m F_i$ est un sous-espace vectoriel de E .

Démonstration.

On pose $F = \sum_{i=1}^m F_i$ et $U = \bigcup_{i=1}^m F_i$.

Montrons tout d'abord que F est un sous-espace vectoriel de E :

On a $F \subset E$ car pour tout $i \in \llbracket 1, m \rrbracket$ et pour tout $x_i \in F_i \subset E$, E étant stable par combinaisons linéaires, $x_1 + \dots + x_m \in E$.

— On a $0_E = \sum_{i=1}^m \underbrace{0_E}_{\in F_i} \in F$ car pour chaque $i \in \llbracket 1, m \rrbracket$, F_i est un sous-espace vectoriel de E et donc contient 0_E .

— Soit $\lambda, \mu \in \mathbb{K}$ et $x = x_1 + \dots + x_m, y = y_1 + \dots + y_m \in F$ avec, pour tout $i \in \llbracket 1, m \rrbracket$,

$x_i, y_i \in F_i$. On a :

$$\lambda x + \mu y = \sum_{i=1}^m \underbrace{(\lambda x_i + \mu y_i)}_{\in F_i} \in F$$

car pour chaque $i \in \llbracket 1, m \rrbracket$, F_i est un sous-espace vectoriel de E et donc est stable par combinaisons linéaires.

Par suite, F est un sous-espace vectoriel de E . On pouvait également montrer que F est un sous-espace de E comme l'image directe du sous-espace vectoriel $F_1 \times \dots \times F_m$ de E^m par l'application linéaire $f : (x_1, \dots, x_m) \mapsto x_1 + \dots + x_m$ de E^m dans E .

Montrons que $F = \text{Vect}(U)$. Soit $x \in U$. Alors il existe $j \in \llbracket 1, m \rrbracket$ tel que $x \in F_j$. Pour chaque

$i \in \llbracket 1, m \rrbracket$, on pose $y_i = \begin{cases} 0_E & \text{si } i \neq j \\ x & \text{si } i = j \end{cases}$. Alors, pour tout $i \in \llbracket 1, m \rrbracket$, $y_i \in F_i$ et donc

$$x = \sum_{i=1}^m y_i \in F$$

Par suite, $U \subset F$.

Maintenant, soit G un sous-espace vectoriel de E contenant U . Soit $x = x_1 + \dots + x_m \in F$ avec, pour tout $i \in \llbracket 1, m \rrbracket$, $x_i \in F_i$. Comme, pour tout $i \in \llbracket 1, m \rrbracket$, $x_i \in U \subset G$ et G est stable par combinaisons linéaires, $x \in G$. Par suite, $F \subset G$.

Ainsi, F est le plus petit sous-espace vectoriel de E contenant U i.e. $F = \text{Vect}(U)$. \square

Corollaire 1.

Soit $m \in \mathbb{N}^*$ et F_1, \dots, F_m des sous-espaces vectoriels de E . Si pour chaque $i \in \llbracket 1, m \rrbracket$, \mathcal{F}_i est une famille génératrice de F_i , alors la famille \mathcal{F} obtenue en concaténant (i.e. en mettant bout-à-bout) les familles $\mathcal{F}_1, \dots, \mathcal{F}_m$, est une famille génératrice de la somme $F_1 + \dots + F_m$.

Démonstration.

Comme tout élément de \mathcal{F} appartient à $U = \bigcup_{i=1}^m F_i$, on a $\text{Vect}(\mathcal{F}) \subset \text{Vect}(U) = F_1 + \dots + F_m$. Pour l'inclusion réciproque, on remarque que pour tout $i \in \llbracket 1, m \rrbracket$, tout élément de F_i est combinaison linéaire d'éléments de la famille \mathcal{F}_i et donc de la famille \mathcal{F} . Par suite, $U \subset \text{Vect}(\mathcal{F})$ qui est un sous-espace vectoriel de E . Or $\text{Vect}(U)$ est le plus petit sous-espace vectoriel contenant U donc $F_1 + \dots + F_m = \text{Vect}(U) \subset \text{Vect}(\mathcal{F})$.

Par suite, \mathcal{F} est une famille génératrice de la somme. \square

Définition 2. Sous-espaces vectoriels en somme directe

Soit $m \in \mathbb{N}^*$ et F_1, \dots, F_m des sous-espaces vectoriels de E .

On dit que F_1, \dots, F_m sont en **somme directe** si, pour tout $y \in \sum_{i=1}^m F_i$:

il existe un **unique** m -uplet $(x_1, \dots, x_m) \in F_1 \times \dots \times F_m$ tel que $y = x_1 + \dots + x_m$;

autrement dit, y se décompose de manière unique sous la forme $y = x_1 + \dots + x_m$ avec, pour tout $i \in \llbracket 1, m \rrbracket$, $x_i \in F_i$.

Dans ce cas, la somme $\sum_{i=1}^m F_i$ est appelée **somme directe** de F_1, \dots, F_m et on note $\bigoplus_{i=1}^m F_i = \sum_{i=1}^m F_i$ ou encore $F_1 \oplus \dots \oplus F_m = \sum_{i=1}^m F_i$.

Proposition 2.

Soit $m \in \mathbb{N}^*$ et F_1, \dots, F_m des sous-espaces vectoriels de E . Les assertions suivantes sont équivalentes :

- i) F_1, \dots, F_m sont en somme directe ;
- ii) pour tout $y = x_1 + \dots + x_m \in \sum_{i=1}^m F_i$ avec, pour tout $i \in \llbracket 1, m \rrbracket$, $x_i \in F_i$:
 $y = 0_E$ implique, pour tout $i \in \llbracket 1, m \rrbracket$, $x_i = 0_E$.
- iii) pour tout $i \in \llbracket 1, m \rrbracket$, $\left(\sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^m F_j \right) \cap F_i = \{0_E\}$.
- iv) pour tout $i \in \llbracket 2, m \rrbracket$, $(F_1 + \dots + F_{i-1}) \cap F_i = \{0_E\}$.

Démonstration.

i) \Rightarrow ii) On suppose i). Soit $y = x_1 + \dots + x_m \in \sum_{i=1}^m F_i$ avec, pour tout $i \in \llbracket 1, m \rrbracket$, $x_i \in F_i$. On suppose $y = 0_E$. Comme les F_i sont des sous-espaces vectoriels de E et donc contiennent 0_E , celui-ci admet la décomposition $y = 0_E = \sum_{i=1}^m \underbrace{0_E}_{\in F_i}$ dans la somme $F_1 + \dots + F_m$. La somme étant directe, par unicité de la décomposition de y dans la somme, on a, pour tout $i \in \llbracket 1, m \rrbracket$, $x_i = 0_E$.

ii) \Rightarrow iii) On suppose ii). Soit $i \in \llbracket 1, m \rrbracket$. On pose $F = \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^m F_j$. Soit $x \in F \cap F_i$. Comme $x \in F$, pour tout $j \in \llbracket 1, m \rrbracket$ avec $j \neq i$, il existe $x_j \in F_j$ tels que $x = \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^m x_j$. On pose $x_i = -x \in F_i$. Alors on a :

$$\sum_{j=1}^m x_j = x_i + \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^m x_j = -x + x = 0_E$$

Ainsi, par hypothèse, pour tout $j \in \llbracket 1, m \rrbracket$, $x_j = 0_E$. En particulier, on a $x = -x_i = -0_E = 0_E$.

Par suite, $F \cap F_i = \{0_E\}$.

iii) \Rightarrow iv) On suppose iii). Soit $i \in \llbracket 2, m \rrbracket$. Alors $F_1 + \dots + F_{i-1} \subset F = \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^m F_j$ et donc $(F_1 + \dots + F_{i-1}) \cap F_i \subset F \cap F_i = \{0_E\}$. Par suite, $(F_1 + \dots + F_{i-1}) \cap F_i = \{0_E\}$.

iv) \Rightarrow i) On suppose iv). Soit $y \in \sum_{i=1}^m F_i$ et $y = x_1 + \dots + x_m$, $y = x'_1 + \dots + x'_m$ des décompositions de y dans la somme $\sum_{i=1}^m F_i$ où, pour tout $i \in \llbracket 1, m \rrbracket$, $x_i, x'_i \in F_i$.
On a $0_E = y - y = \sum_{i=1}^m (x_i - x'_i)$ donc, les F_i étant des sous-espaces vectoriels de E et ainsi étant stables par combinaisons linéaires, $x'_m - x_m \in F_m$ et

$$x'_m - x_m = \sum_{i=1}^{m-1} \underbrace{(x_i - x'_i)}_{F_i} \in F_1 + \dots + F_{m-1}$$

Donc $x'_m - x_m \in (F_1 + \dots + F_{m-1}) \cap F_m = \{0_E\}$ par hypothèse. Par suite $x'_m = x_m$.
On réitère le même raisonnement de proche en proche pour $i = m-1, \dots, 2$ pour obtenir $x'_i = x_i$. Puis pour $i = 1$, on arrive alors à $x_1 - x'_1 = 0_E$ d'où $x'_1 = x_1$.
Il en résulte que la décomposition de y dans la somme $F_1 + \dots + F_m$ est unique. \square

Exemple 1.

- Dans $\mathbb{R}[X]$, les sous-espaces $F_i = \text{Vect}(X^i)$ pour $i = 0, \dots, m \in \mathbb{N}^*$ sont en somme directe et

$$\bigoplus_{i=0}^m F_i = \mathbb{R}_m[X].$$

- On considère $E = \mathcal{F}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ et pour $I \subset \mathbb{R}$, on note $F_I = \{f \in E \mid \forall x \notin I, f(x) = 0\}$
exercice : montrer que F_I est un sous-espace vectoriel de E . Alors les sous-espaces vectoriels $F_{]-\infty, 0]}$, $F_{[1, 8]}$, et $F_{[33, 100]}$ sont en somme directe et

$$F_{]-\infty, 0]} \oplus F_{[1, 8]} \oplus F_{[33, 100]} = F_{]-\infty, 0] \cup [1, 8] \cup [33, 100]}.$$

On a $F_{]-\infty, 0]} \cap F_{[1, 8]} = \{0\}$ car si une fonction f appartient à cette intersection, elle est nulle en dehors de $]-\infty, 0]$ et en dehors de $[1, 8]$ qui sont des intervalles disjoints.

De plus, on a $F_{]-\infty, 0]} + F_{[1, 8]} = F_{]-\infty, 0] \cup [1, 8]}$.

En effet, si $f = f_1 + f_2 \in F_{]-\infty, 0]} + F_{[1, 8]}$, alors, pour tout $x \notin]-\infty, 0] \cup [1, 8]$, $f(x) = 0$ car $x \notin]-\infty, 0]$, d'où $f_1(x) = 0$ et $x \notin [1, 8]$, d'où $f_2(x) = 0$. Ainsi, $F_{]-\infty, 0]} + F_{[1, 8]} \subset F_{]-\infty, 0] \cup [1, 8]}$.

Et si $f \in F_{]-\infty, 0] \cup [1, 8]}$, on pose :

$$f_1 : x \mapsto \begin{cases} f(x) & \text{si } x \in]-\infty, 0] \\ 0 & \text{sinon} \end{cases} \quad \text{et} \quad f_2 : x \mapsto \begin{cases} f(x) & \text{si } x \in [1, 8] \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

Alors $f_1 \in F_{]-\infty, 0]}$ et $f_2 \in F_{[1, 8]}$ et $]-\infty, 0]$ et $[1, 8]$ étant disjoints, $f = f_1 + f_2 \in F_{]-\infty, 0]} + F_{[1, 8]}$. Ainsi $F_{]-\infty, 0] \cup [1, 8]} \subset F_{]-\infty, 0]} + F_{[1, 8]}$.

Maintenant, comme $]-\infty, 0] \cup [1, 8]$ et $[33, 100]$ sont disjoints, comme précédemment, on a :

$$(F_{]-\infty, 0]} + F_{[1, 8]}) \cap F_{[33, 100]} = F_{]-\infty, 0] \cup [1, 8]} \cap F_{[33, 100]} = \{0\}$$

Il en résulte que $F_{]-\infty, 0]}$, $F_{[1, 8]}$, et $F_{[33, 100]}$ sont en somme directe.

Exercice 1.

On note :

- $S_n(\mathbb{R}) = \{M \in M_n(\mathbb{R}) \mid {}^tM = M\}$ (ensemble des matrices symétriques) et
- $A_n(\mathbb{R}) = \{M \in M_n(\mathbb{R}) \mid {}^tM = -M\}$ (ensemble des matrices antisymétriques).

Montrer que $M_n(\mathbb{R}) = S_n(\mathbb{R}) \oplus A_n(\mathbb{R})$.

Exercice 2.

On considère la matrice $M = \begin{pmatrix} 0 & 2 & -1 \\ 3 & 1 & -3 \\ 2 & 2 & -3 \end{pmatrix}$ et $f \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^3)$ l'endomorphisme canoniquement associé à M .

Montrer que les sous-espaces vectoriels $\text{Ker}(f - \text{Id}_E)$, $\text{Ker}(f + \text{Id}_E)$, $\text{Ker}(f + 2\text{Id}_E)$ sont en somme directe et déterminer leur somme.

Correction.

On note \mathcal{B} la base canonique de \mathbb{R}^3 . Alors $M = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(f)$. On pose $F_1 = \text{Ker}(f - \text{Id}_E)$, $F_2 = \text{Ker}(f + \text{Id}_E)$, $F_3 = \text{Ker}(f + 2\text{Id}_E)$.

Soit $x = x_1 + x_2 + x_3 \in F_1 + F_2 + F_3$ avec $x_i \in F_i$. Alors on a :

$$f(x_1) = x_1; \quad f(x_2) = -x_2 \quad \text{et} \quad f(x_3) = -2x_3.$$

et donc,

$$f^2(x_1) = x_1; \quad f^2(x_2) = x_2 \quad \text{et} \quad f^2(x_3) = 4x_3.$$

Supposons $x = 0_{\mathbb{R}^3}$. Alors, par linéarité de f , $f(x) = 0_E = f^2(x)$. Par suite, on a le système :

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 = 0_E \\ x_1 - x_2 - 2x_3 = 0_E \\ x_1 + x_2 + 4x_3 = 0_E \end{cases}$$

On le résout pour trouver $x_1 = x_2 = x_3 = 0_E$. Par suite, les sous-espaces sont en somme directe. On peut remarquer qu'on n'a jamais utilisé la matrice M ... nous y verrons plus clair dans la suite du chapitre !

Remarque 1.

Attention ! On peut montrer que si F_1, \dots, F_m sont en somme directe, alors, pour tous $i, j \in \llbracket 1, m \rrbracket$ avec $i \neq j$, $F_i \cap F_j = \{0_E\}$. Mais **la réciproque est fautive** comme on peut s'en apercevoir dans l'exercice suivant :

Exercice 3.

On considère l'espace vectoriel \mathbb{R}^2 . Soit $F = \text{Vect}((1, 0))$, $G = \text{Vect}((0, 1))$ et $H = \text{Vect}((1, 1))$.

1. Déterminer $F + G + H$.

2. (a) Déterminer les intersections deux à deux entre F , G et H .
 (b) La somme $F + G + H$ est-elle directe ?
 (c) Que dire de la dernière affirmation de la remarque précédente.
3. Montrer la première affirmation de la remarque i.e. si F_1, \dots, F_m sont en somme directe, alors, pour tous $i, j \in \llbracket 1, m \rrbracket$ avec $i \neq j$, $F_i \cap F_j = \{0_E\}$.

Correction.

1. Soit $(x, y) \in \mathbb{R}^2$. On a :

$$(x, y) = x(1, 0) + y(0, 1) + 0(1, 1) \in F + G + H$$

donc $\mathbb{R}^2 \subset F + G + H$. L'inclusion réciproque est vraie car $F + G + H$ est un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^2 .

Par suite, $F + G + H = \mathbb{R}^2$.

2. (a) Si $u \in F \cap G$, alors il existe $\lambda, v \in \mathbb{R}$ tels que $u = (\lambda, 0)$ et $u = (0, v)$ d'où $\lambda = 0$ et $v = 0$. Par suite $u = (0, 0)$. Ainsi, $F \cap G = \{(0, 0)\}$.
 Par des raisonnements similaires, on trouve $G \cap H = \{(0, 0)\} = H \cap F$.
- (b) La somme $F + G + H$ n'est pas directe car $(1, 1)$ admet dans $F + G + H$ les décompositions $(1, 1) = 0(1, 0) + 0(0, 1) + 1(1, 1)$ et $(1, 1) = 1(1, 0) + 1(0, 1) + 0(1, 1)$ qui sont différentes.
- (c) Les intersections deux à deux des facteurs de la somme sont toutes réduites à 0_E mais la somme n'est pas directe. La réciproque de l'implication énoncée dans la remarque précédente est donc fausse, comme annoncé !
3. On suppose F_1, \dots, F_m en somme directe. Soit $i, j \in \llbracket 1, m \rrbracket$ avec $i \neq j$. Quitte à les échanger, on peut supposer $j < i$. D'après le iv) de la proposition 2, on a $(F_1 + \dots + F_{i-1}) \cap F_i = \{0_E\}$. Or, comme $j < i$, on a $F_j \subset F_1 + \dots + F_{i-1}$ donc $F_j \cap F_i \subset (F_1 + \dots + F_{i-1}) \cap F_i = \{0_E\}$, d'où $F_j \cap F_i = \{0_E\}$.

Grâce à l'unicité de la décomposition dans une somme directe, on peut définir les applications qui, à un vecteur de la somme, associent chaque composante de sa décomposition :

Définition 3. Projecteurs associés à une somme directe

Soit $m \in \mathbb{N}^*$ et F_1, \dots, F_m des sous-espaces vectoriels de E en somme directe tels que $E = \bigoplus_{i=1}^m F_i$.

On appelle **projecteurs associés à la décomposition en somme directe** $E = \bigoplus_{i=1}^m F_i$ les applications p_1, \dots, p_m où, pour tout $i \in \llbracket 1, m \rrbracket$,

$$\text{pour } x = x_1 + \dots + x_m \in E \text{ avec, pour tout } j \in \llbracket 1, m \rrbracket, x_j \in F_j, \\ p_i(x) = x_i.$$

Proposition 3.

Soit $m \in \mathbb{N}^*$, F_1, \dots, F_m des sous-espaces vectoriels de E en somme directe, tels que $E = \bigoplus_{i=1}^m F_i$

et p_1, \dots, p_m les projecteurs associés. Alors :

- pour tout $i \in \llbracket 1, m \rrbracket$, p_i est un projecteur ; plus précisément, p_i est la projection sur F_i parallèlement à $\bigoplus_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^m F_j$.
- $p_1 + \dots + p_m = \text{Id}_E$ et, pour tout $i, j \in \llbracket 1, m \rrbracket$ avec $i \neq j$, $p_i \circ p_j = 0$.

Proposition 4.

Soit $m \in \mathbb{N}^*$, F_1, \dots, F_m des sous-espaces vectoriels de E . On a :

$$\dim \left(\sum_{i=1}^m F_i \right) \leq \sum_{i=1}^m \dim(F_i).$$

Et il y a égalité si, et seulement si, la somme est directe.

Démonstration.

On considère l'application linéaire f de $F_1 \times \dots \times F_m$ dans $F_1 + \dots + F_m$ tel que $f : (x_1, \dots, x_m) \mapsto x_1 + \dots + x_m$.

Par définition de la somme, f est surjective, donc :

$$\dim \left(\sum_{i=1}^m F_i \right) \leq \dim(F_1 \times \dots \times F_m) = \sum_{i=1}^m \dim(F_i).$$

De plus, comme f est surjective, il y a égalité si, et seulement si, f est injective d'après le théorème du rang (on est bien en dimension finie ici, car cet énoncé n'a aucun intérêt en dimension infinie!).

Or, f étant linéaire, f est injective si, et seulement si, pour tout $x = (x_1, \dots, x_m) \in F_1 \times \dots \times F_m$, $x_1 + \dots + x_m = f(x) = 0_E$ implique $x = (0_E, \dots, 0_E)$ i.e. pour tout $i \in \llbracket 1, m \rrbracket$, $x_i = 0_E$; d'après la proposition 2, ceci est équivalent à F_1, \dots, F_m sont en somme directe.

□

Définition-Proposition 4. Base adaptée à une somme directe

Soit $m \in \mathbb{N}^*$, F_1, \dots, F_m des sous-espaces vectoriels de E en somme directe.

Si, pour chaque $i \in \llbracket 1, m \rrbracket$, \mathcal{B}_i une base de F_i , alors la famille \mathcal{B} obtenue en concaténant (i.e. en mettant bout-à-bout) les bases $\mathcal{B}_1, \dots, \mathcal{B}_m$, est une base $F_1 \oplus \dots \oplus F_m$.

Une telle base \mathcal{B} est appelée **base adaptée à la somme directe** $F_1 \oplus \dots \oplus F_m$.

Démonstration.

Soit \mathcal{B} la famille obtenue en concaténant $\mathcal{B}_1, \dots, \mathcal{B}_m$. Montrons que \mathcal{B} est une famille libre et génératrice de $F_1 \oplus \dots \oplus F_m$.

Pour $i \in \llbracket 1, m \rrbracket$, on note $(e_{i,j})_{j \in J_i}$ la base \mathcal{B}_i de F_i . On note $I = \bigcup_{i=1}^m (\{i\} \times J_i)$ et on a :

$$\mathcal{B} = (e_{i,j})_{(i,j) \in I}.$$

- Liberté : Soit $(\lambda_{i,j})_{(i,j) \in I}$ une famille de scalaires presque tous nuls. On suppose $\sum_{(i,j) \in I} \lambda_{i,j} e_{i,j} = 0_E$. Pour $i \in \llbracket 1, m \rrbracket$, on note $x_i = \sum_{j \in J_i} \lambda_{i,j} e_{i,j} \in F_i$. Alors on a :

$$\sum_{i=1}^m x_i = \sum_{(i,j) \in I} \lambda_{i,j} e_{i,j} = 0_E.$$

Les F_i étant en somme directe, on obtient, pour tout $i \in \llbracket 1, m \rrbracket$, $\sum_{j \in J_i} \lambda_{i,j} e_{i,j} = x_i = 0_E$; or, $\mathcal{B}_i = (e_{i,j})_{j \in J_i}$ est une base de F_i et donc une famille libre, donc, pour tout $j \in J_i$, $\lambda_{i,j} = 0$.

Ainsi, pour tout $(i,j) \in I$, $\lambda_{i,j} = 0$, d'où \mathcal{B} est une famille libre.

- Génération : Soit $x \in F_1 \oplus \dots \oplus F_m$. Alors, pour tout $i \in \llbracket 1, m \rrbracket$, il existe $x_i \in F_i$ tels que $x = x_1 + \dots + x_m$. Or, pour tout $i \in \llbracket 1, m \rrbracket$, comme $\mathcal{B}_i = (e_{i,j})_{j \in J_i}$ est une base de F_i , il existe une famille $(\lambda_{i,j})_{j \in J_i}$ une famille de scalaires presque tous nuls telle que :

$$x_i = \sum_{j \in J_i} \lambda_{i,j} e_{i,j}.$$

Par suite, la famille $(\lambda_{i,j})_{(i,j) \in I}$ est une famille de scalaire presque tous nuls comme concaténation de m familles de scalaires presque tous nuls et on a :

$$\begin{aligned} x &= \sum_{i=1}^m x_i \\ &= \sum_{i=1}^m \sum_{j \in J_i} \lambda_{i,j} e_{i,j} \\ x &= \sum_{(i,j) \in I} \lambda_{i,j} e_{i,j} \end{aligned}$$

d'où x est combinaison linéaire d'éléments de la famille \mathcal{B} .

Ainsi, la famille \mathcal{B} est génératrice de $F_1 \oplus \dots \oplus F_m$.

Il en résulte que \mathcal{B} est une base de $F_1 \oplus \dots \oplus F_m$ comme famille libre et génératrice de $F_1 \oplus \dots \oplus F_m$. □

2. Matrices semblables

a. Matrices équivalentes

Définition 5. Matrices équivalentes

Soit $A, B \in M_n(\mathbb{K})$. On dit que A et B sont **équivalentes** s'il existe $P, Q \in GL_n(\mathbb{K})$ tels que

$$B = Q^{-1}AP.$$

Exercice 4.

Montrer que la relation "être équivalentes" est une relation d'équivalence sur $M_n(\mathbb{K})$.

Proposition 5.

Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. Alors $\text{rg}(A) = r \in \llbracket 0, n \rrbracket$ si, et seulement si, A est équivalente à la matrice

$$\left(\begin{array}{c|c} I_r & 0 \\ \hline 0 & 0 \end{array} \right)$$

b. Matrices semblables**Définition 6.** Matrices semblables

Soit $A, B \in M_n(\mathbb{K})$. On dit que A et B sont **semblables** s'il existe $P \in GL_n(\mathbb{K})$ tels que

$$B = P^{-1}AP.$$

Exemple 2.

Soit \mathcal{B} et \mathcal{B}' des bases de E et $u \in \mathcal{L}(E)$. On note $M = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(u)$ la matrice de u dans la base \mathcal{B} et $M' = \text{Mat}_{\mathcal{B}'}(u)$ la matrice de u dans la base \mathcal{B}' . Alors M et M' sont semblables ; en effet, on a

$$M' = P^{-1}MP$$

où P est la matrice de passage de \mathcal{B} vers \mathcal{B}' .

Remarque 2.

- Deux matrices A et B qui sont semblables ont le même déterminant.
- Deux matrices A et B qui sont semblables ont la même trace. En vertu de cette remarque et de l'exemple ci-dessus, cela permet de définir la trace d'un endomorphisme : la trace d'un endomorphisme est la trace d'une matrice de cet endomorphisme dans une base quelconque.

3. Sous-espaces stables et endomorphismes induits

Définition 7. Sous-espace stable

Soit F un sous-espace vectoriel de E et $u \in \mathcal{L}(E)$. On dit que F est **stable** par u si $u(F) \subset F$, i.e. pour tout $x \in F$, $u(x) \in F$.

Exemple 3.

- Les sous-espaces vectoriels $\{0\}$ et E sont stables par tout endomorphisme de E .
- Une homothétie (i.e. λId_E où $\lambda \in \mathbb{K}$) stabilise tous les sous-espaces vectoriels de E .
- Une intersection ou une somme de sous-espaces stables par un endomorphisme u est un sous-espace stable par u .

Exercice 5.

1. Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. On suppose que, pour tout $x \in E$, la famille $(x, u(x))$ est liée. Montrer que u est une homothétie.
2. En déduire que les seuls endomorphismes qui stabilisent tous les sous-espaces vectoriels de E sont les homothéties.

Correction.

1. On suppose que, pour tout $x \in E$, $(x, u(x))$ est liée. Alors, pour tout $x \neq 0_E$, il existe un unique $\lambda_x \in \mathbb{K}$ tel que $u(x) = \lambda_x x$. Montrons que, pour tous $x, y \in E$ non nuls, $\lambda_x = \lambda_y$.
 - 1er cas : x et y sont colinéaires. Alors il existe $\mu \in \mathbb{K}$ tel que $x = \mu y$, d'où :

$$\lambda_x x = u(x) = \mu u(y) = \mu \lambda_y y = \lambda_y x;$$

donc $\lambda_x = \lambda_y$.

- 2nd cas : (x, y) est libre. Alors on a

$$\lambda_{x+y}(x+y) = u(x+y) = u(x) + u(y) = \lambda_x x + \lambda_y y.$$

Par suite,

$$(\lambda_{x+y} - \lambda_x)x + (\lambda_{x+y} - \lambda_y)y = 0_E,$$

or (x, y) est libre donc $\lambda_{x+y} - \lambda_x = 0$ et $\lambda_{x+y} - \lambda_y = 0$. Et donc $\lambda_x = \lambda_{x+y} = \lambda_y$.

Il en résulte qu'il existe $\lambda \in \mathbb{K}$ tel que, pour tout $x \in E$, $u(x) = \lambda x$ (cette égalité étant trivialement vraie pour $x = 0_E$). Ainsi $u = \lambda \text{Id}_E$ est une homothétie.

2. Une homothétie stabilise tous les sous-espaces vectoriels. Réciproquement, si u est un endomorphisme qui stabilise tous les sous-espaces vectoriels, alors, pour tout $x \in E$, u stabilise $\mathbb{K}x = \text{Vect}(x)$. Ainsi, pour tout $x \in E$, $u(x) \in \mathbb{K}x$ i.e. $(x, u(x))$ est liée. Par suite, d'après la question précédente, u est une homothétie.

Proposition 6.

Soit F un sous-espace vectoriel de E , $(e_i)_{i \in I}$ une famille génératrice de F et $u \in \mathcal{L}(E)$. Alors F est stable par u si, et seulement si, pour tout $i \in I$, $u(e_i) \in F$.

Démonstration.

- (\Rightarrow) . On suppose F stable par u . Alors pour tout $x \in F$, $u(x) \in F$, donc en particulier, comme chaque $e_i \in F$ pour $i \in I$, $u(e_i) \in F$.
- (\Leftarrow) . On suppose que pour tout $i \in I$, $u(e_i) \in F$. Soit $x \in F$. Comme $(e_i)_{i \in I}$ est génératrice, alors il existe une famille $(\lambda_i)_{i \in I}$ presque tous nuls telle que $x = \sum_{i \in I} \lambda_i e_i$. Par suite, on a :

$$u(x) = \sum_{i \in I} \lambda_i \underbrace{u(e_i)}_{\in F},$$

donc, comme F est un sous-espace vectoriel, $u(x) \in F$. Il en résulte que F est stable par u . □

Remarque 3.

Pour $x \in E$, $\mathbb{K}x$ est un sous-espace vectoriel de E . D'après la proposition précédente, ce sous-espace est stable par u si, et seulement si, il existe $\lambda \in \mathbb{K}$ tel que $u(x) = \lambda x$.

Proposition 7.

Soit $u, v \in \mathcal{L}(E)$. Si u et v commutent i.e. $u \circ v = v \circ u$, alors $\text{Ker}(v)$ et $\text{Im}(v)$ sont stables par u .

Démonstration.

On suppose que u et v commutent.

- Soit $x \in \text{Ker}(v)$. Montrons que $u(x) \in \text{Ker}(v)$. On a :

$$v(u(x)) = v \circ u(x) = u \circ v(x) = u(v(x)) = u(0_E) = 0_E$$

car $v \circ u = u \circ v$ et u est linéaire. Par suite, $\text{Ker}(v)$ est stable par u .

- Soit $v(x) \in \text{Im}(v)$ où $x \in E$. Montrons que $u(v(x)) \in \text{Im}(v)$. On a :

$$u(v(x)) = u \circ v(x) = v \circ u(x) = v(u(x)) \in \text{Im}(v)$$

car $u \circ v = v \circ u$ et $u(x) \in E$. Par suite $\text{Im}(v)$ est stable par u . □

Définition 8. Endomorphisme induit

Soit F un sous-espace vectoriel de E stable par un endomorphisme u de E . On appelle **endomorphisme induit par u sur F** et l'endomorphisme $u_F \in \mathcal{L}(F)$ défini par $u_F = u|_F$ i.e. pour tout $x \in F$

$$u_F(x) = u(x)$$

Proposition 8.

On suppose E de dimension finie n . Soit u un endomorphisme de E et F un sous-espace vectoriel de E de dimension p et $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ une **base adaptée** à F i.e. $\mathcal{B}' = (e_1, \dots, e_p)$ est une base de F .

Alors F est stable par u si, et seulement si, la matrice $M = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(u)$ dans la base \mathcal{B} est triangulaire supérieure par bloc, i.e.

$$M = \left(\begin{array}{c|c} A & B \\ \hline 0 & C \end{array} \right)$$

avec $A \in M_p(\mathbb{K})$.

Dans ce cas, A est la matrice $\text{Mat}_{\mathcal{B}'}(u_F)$ de l'endomorphisme induit u_F par u sur F .

Démonstration.

On note $M = (m_{ij})_{1 \leq i, j \leq n} = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(u)$. Alors on a, pour $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$, $u(e_i) = \sum_{j=1}^n m_{ij} e_j$. On note : $A = (m_{ij})_{1 \leq i, j \leq p}$, $B = (m_{ij})_{1 \leq i \leq p, p+1 \leq j \leq n}$, $C = (m_{ij})_{p+1 \leq i, j \leq n}$ et $D = (m_{ij})_{1 \leq j \leq p, p+1 \leq i \leq n}$.

On remarque que (e_1, \dots, e_p) est en particulier une famille génératrice de F .

Ainsi,

F est stable par u

si, et seulement si,

pour tout $j \in \llbracket 1, p \rrbracket$, $u(e_j) = \sum_{i=1}^n m_{ij} e_i \in F$

si, et seulement si,

pour tout $j \in \llbracket 1, p \rrbracket$ et $i \in \llbracket p+1, n \rrbracket$, $m_{ij} = 0$

si, et seulement si,

$$D = (0)_{\substack{1 \leq j \leq p \\ p+1 \leq i \leq n}}$$

si, et seulement si,

$$M = \left(\begin{array}{c|c} A & B \\ \hline 0 & C \end{array} \right)$$

□

Partie B

Éléments propres

1. Éléments propres d'un endomorphisme

a. Définitions

Définition 9. *Valeur/vecteur propre d'un endomorphisme*

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$.

— On dit que $\lambda \in \mathbb{K}$ est une **valeur propre** de u s'il existe $x \in E$ **non nul** tel que

$$u(x) = \lambda x.$$

— Soit $\lambda \in \mathbb{K}$ une valeur propre de u . On dit que $x \in E$ est un **vecteur propre de u associé à λ** si :

$$x \neq 0_E \quad \text{et} \quad u(x) = \lambda x.$$

Proposition 9.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$, $\lambda \in \mathbb{K}$ et $x \in E \setminus \{0_E\}$.

— Le scalaire λ est une valeur propre de u si, et seulement si, $\text{Ker}(u - \lambda \text{Id}_E) \neq \{0_E\}$ - autrement dit, si, et seulement si, $u - \lambda \text{Id}_E$ n'est pas injectif.

— Le vecteur x est un vecteur propre de u si, et seulement si, $u(x)$ est colinéaire à x .

Démonstration.

•

λ est une valeur propre de u

si, et seulement si,

il existe $x \in E \setminus \{0_E\}$ tel que $u(x) = \lambda x$

si, et seulement si,

il existe $x \in E \setminus \{0_E\}$ tel que $u - \lambda \text{Id}_E(x) = 0_E$

si, et seulement si,

il existe $x \in E \setminus \{0_E\}$ tel que $x \in \text{Ker}(u - \lambda \text{Id}_E)(x)$

si, et seulement si,

$$\text{Ker}(u - \lambda \text{Id}_E)(x) \neq \{0_E\}.$$

•

x est un vecteur propre de u

si, et seulement si,

il existe $\lambda \in \mathbb{K}$ tel que $u(x) = \lambda x$

si, et seulement si,

$u(x)$ et x sont colinéaires.

□

Exercice 6.

Soit $f \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^3)$ tel que $f : (x, y, z) \rightarrow (2y, 2x, 2z)$. Montrer que $(1, 1, 0)$, $(0, 0, 1)$ et $(1, -1, 0)$ sont des vecteurs propres de f . À quelle valeur propre chacun d'entre eux est-il associé ?

Démonstration.

On a :

$$f(1, 1, 0) = (2, 2, 0) = 2(1, 1, 0)$$

$$f(0, 0, 1) = (0, 0, 1) = 1(0, 0, 1)$$

$$f(1, -1, 0) = (-2, 2, 0) = (-2)(1, -1, 0)$$

Donc $(1, 1, 0)$ et $(0, 0, 1)$ sont des vecteurs propres de f associés à la valeur propre 2 et $(1, -1, 0)$ est un vecteur propre de f associé à la valeur propre -2 . □

Définition 10. Sous-espace propre d'un endomorphisme

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ et $\lambda \in \mathbb{K}$. Si λ est une valeur propre de u , on appelle **sous-espace propre de u associé à la valeur propre λ** le sous-espace vectoriel de E noté $E_\lambda(u)$ et défini par :

$$E_\lambda(u) = \text{Ker}(u - \lambda \text{Id}_E) = \{x \in E \mid u(x) = \lambda x\}.$$

Autrement dit, $E_\lambda(u)$ est l'ensemble contenant 0_E et l'ensemble des vecteurs propres associés à la valeur propre λ .

Définition 11. Spectre d'un endomorphisme

On suppose que E est de **dimension finie**. Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. Le **spectre** de u , noté $\text{Sp}(u)$, est l'ensemble des valeurs propres de u i.e.

$$\text{Sp}(u) = \{\lambda \in \mathbb{K} \mid \exists x \in E \setminus \{0_E\}, u(x) = \lambda x\}.$$

Remarque 4.

- le vecteur nul 0_E n'est JAMAIS un vecteur propre ! Par contre, il appartient à tout sous-espace propre.
- 0 est valeur propre de u si, et seulement si, u n'est pas injectif. Dans ce cas, on a :

$$E_0(u) = \text{Ker}(u)$$

Exercice 7.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ et $\lambda \in \mathbb{K}$. On suppose que λ est une valeur propre de u .

1. On suppose que $\lambda \neq 0$. Montrer que $E_\lambda(u) \subset \text{Im}(u)$.
2. On suppose u bijectif. Montrer que $\lambda \neq 0$ et que $\frac{1}{\lambda}$ est une valeur propre de u^{-1} . Que dire de $E_{\frac{1}{\lambda}}(u^{-1})$?

Correction.

1. Soit $x \in E_\lambda(u)$. Alors $u(x) = \lambda x$ et donc, par linéarité de u ,

$$x = u\left(\frac{1}{\lambda}x\right) \in \text{Im}(u).$$

Par suite, $E_\lambda(u) \subset \text{Im}(u)$.

2. Comme $\text{Ker}(u) = \{0_E\}$, 0 n'est pas valeur propre de u . Par suite, $\lambda \neq 0$.

Soit $x \in E_\lambda(u)$. Alors $u(x) = \lambda x$ et donc, par linéarité de u^{-1} , $x = u^{-1}(u(x)) = \lambda u^{-1}(x)$. Par suite, on a :

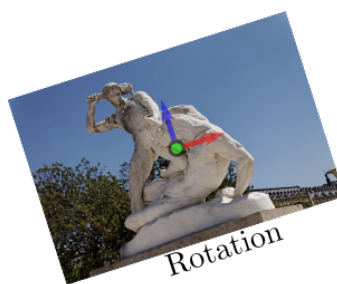
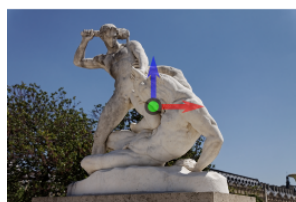
$$u^{-1}(x) = \frac{1}{\lambda}x,$$

Or, λ étant valeur propre de u , il existe $x \in E_\lambda(u) \setminus \{0_E\}$ et donc, d'après ce qui précède, $\frac{1}{\lambda}$ est une valeur propre de u^{-1} et x est un vecteur propre de u^{-1} associé à $\frac{1}{\lambda}$. Ainsi, $E_\lambda(u) \subset E_{\frac{1}{\lambda}}(u^{-1})$. Et réciproquement, si $x \in E_{\frac{1}{\lambda}}(u^{-1})$, par un raisonnement similaire, on obtient $u(x) = \lambda x$. Il en résulte que

$$E_{\frac{1}{\lambda}}(u^{-1}) = E_\lambda(u).$$

b. Exemples

On applique les transformations suivantes à la première image. Déterminons les valeurs propres et leurs directions propres associées pour chacune des transformations. Une direction propre correspond à une direction qui reste inchangée après transformation et une valeur propre correspond à l'échelle de la modification (en tenant compte du changement de sens grâce au signe) après transformation dans la direction propre qui lui est associée.



Symétrie

Dilatation

Exemple 4.

- Soit $\lambda \in \mathbb{K}$. Alors l'homothétie λId_E admet λ pour unique valeur propre et $E_\lambda(\lambda \text{Id}_E) = E$.
- Une rotation non triviale (i.e. d'angle différent d'un multiple de π) dans le plan euclidien n'admet pas de valeur propre.
- Soit $p \in \mathcal{L}(E)$ un projecteur non trivial de E i.e. $p^2 = p$ et $p \neq 0, \text{Id}_E$. Alors p admet pour valeurs propres 0 et 1 et on a :

$$E_0(p) = \text{Ker}(p) \quad \text{et} \quad E_1(p) = \text{Im}(p)$$

Si λ est une valeur propre de p , alors pour x un vecteur propre de p associé à λ , on a :

$$\lambda^2 x = p^2(x) = p(x) = \lambda x.$$

Comme $x \neq 0_E$, on en déduit que $\lambda = 0$ ou $\lambda = 1$.

Montrons que 0 et 1 sont bien valeurs propres de p :

- Comme $p \neq \mathbf{0}$, il existe $x \in E$ tel que $p(x) \neq 0_E$. Ainsi, pour $y = p(x) \neq 0_E$, on a :

$$p(y) = p(p(x)) = p(x) = y = 1.y \quad \text{car } p^2 = p$$

Donc, y étant un vecteur non nul, 1 est bien valeur propre de p .

- Comme $p \neq \text{Id}_E$, il existe $x \in E$ tel que $p(x) \neq x$. Ainsi, pour $y = p(x) - x \neq 0_E$, on a, par linéarité de p :

$$p(y) = p(p(x)) - p(x) = 0_E = 0.y \quad \text{car } p^2 = p$$

Donc, y étant un vecteur non nul, 0 est bien valeur propre de p .

Déterminons désormais les sous-espaces propres associés à 0 et 1 :

- $\lambda = 0$. Pour tout endomorphisme qui admet 0 pour valeur propre, le sous-espace propre associé à 0 est égal à son noyau, donc $E_0(p) = \text{Ker}(p)$.
- $\lambda = 1$. Pour tout endomorphisme u qui admet $\lambda \neq 0$ pour valeur propre, $E_\lambda(u) \subset \text{Im}(u)$. Par suite, $E_1(p) \subset \text{Im}(p)$.

Réciproquement, pour $y = p(x) \in \text{Im}(p)$ avec $x \in E$, on a :

$$p(y) = p(p(x)) = p^2(x) = p(x) = y.$$

d'où $y \in E_1(p)$.

Par suite, $\text{Im}(p) \subset E_1(p)$.

Il en résulte que $E_1(p) = \text{Im}(p)$.

- Soit F, G deux sous-espaces supplémentaires non triviaux. La symétrie s par rapport à F parallèlement à G admet pour valeur propre 1 et -1 et on a :

$$E_1(s) = F \quad \text{et} \quad E_{-1}(s) = G$$

Soit p le projecteur sur F parallèlement à G . Alors on a $s = 2p - \text{Id}_E$, donc, pour $\lambda \in \mathbb{K}$ et $x \in E$,

$$s(x) = \lambda x \Leftrightarrow p(x) = \frac{1 + \lambda}{2} x.$$

Par suite, comme p est non trivial, d'après l'exemple précédent, s admet 1 et -1 pour valeurs propres et

$$E_1(s) = E_1(p) = \text{Ker}(p) = F$$

et

$$E_{-1}(s) = E_0(p) = \text{Im}(p) = G.$$

- Soit $f \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^2)$ tel que $f : (x, y) \mapsto (2x, x + y)$. Alors $\text{Sp}(f) = \{2, 1\}$; et $E_2(f) = \text{Vect}((1, 1))$ et $E_1(f) = \text{Vect}((0, 1))$.

On a, pour $\lambda \in \mathbb{K}$:

$$(*) f(x, y) = \lambda(x, y) \Leftrightarrow \begin{cases} 2x & = & \lambda x \\ x + y & = & \lambda y \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} (2 - \lambda)x & = & 0 \\ x + (1 - \lambda)y & = & 0 \end{cases}$$

1er cas : $\lambda \neq 2$ et $\lambda \neq 1$. Alors $(*)$ est équivalent à

$$\begin{cases} x & = & 0 \\ y & = & 0 \end{cases}$$

Donc, dans ce cas, $(x, y) = (0, 0)$ est la seule solution de $f(x, y) = \lambda(x, y)$ donc λ n'est pas valeur propre de f .

2eme cas : $\lambda = 2$. Alors

$$(*) \Leftrightarrow \begin{cases} x - y & = & 0 \end{cases}$$

Donc, dans ce cas, l'ensemble des solutions de $f(x, y) = 2(x, y)$ est $\{(x, y) \mid x - y = 0\} = \text{Vect}((1, 1)) \neq \{0_E\}$ donc $\lambda = 2$ est valeur propre de f et $E_2(f) = \text{Vect}((1, 1))$.

2eme cas : $\lambda = 1$. Alors

$$(*) \Leftrightarrow \begin{cases} x & = & 0 \end{cases}$$

Donc, dans ce cas, l'ensemble des solutions de $f(x, y) = (x, y)$ est $\{(x, y) \mid x = 0\} = \text{Vect}((0, 1)) \neq \{0_E\}$ donc $\lambda = 1$ est valeur propre de f et $E_1(f) = \text{Vect}((0, 1))$.

- Soit $E = C^\infty(\mathbb{R})$ et $D \in \mathcal{L}(E)$ tel que $D : f \mapsto f'$. Alors pour tout $\lambda \in \mathbb{R}$, λ est une valeur propre et $x \mapsto e^{\lambda x}$ est un vecteur propre associé à λ .

Soit $\lambda \in \mathbb{R}$. Pour $f \in E$, on a $f \in \text{Ker}(u - \lambda \text{Id}_E)$ si, et seulement si, $f' - \lambda f = 0$, c'est à dire, f est solution de l'équation différentielle homogène $y' - \lambda y = 0$. Cette équation a pour ensemble de solution $\{x \mapsto C.e^{\lambda x} \mid C \in \mathbb{R}\} \neq \{0\}$; donc λ est une valeur propre de D et on a :

$$E_\lambda(D) = \{x \mapsto C.e^{\lambda x} \mid C \in \mathbb{R}\} = \mathbb{R}.f$$

où f est le vecteur propre de D associé à λ défini par $f : x \mapsto e^{\lambda x}$.

Exercice 8.

Ques dire des valeurs propres...

1. de l'endomorphisme nul 0 ? de l'identité Id_E ?
2. d'une rotation dans \mathbb{R}^3 ?
3. de l'application $\Delta : P \rightarrow P'$ de $\mathbb{R}[X]$ dans lui-même ?

Correction.

1. Pour tout $x \in E \setminus \{0_E\}$, on a $0_E = 0(x) = \lambda x$ si, et seulement si, $\lambda = 0$, donc λ est la seule valeur propre de 0 et $E_0(0) = E$.
Pour tout $x \in E \setminus \{0_E\}$, on a $x \text{Id}_E = \lambda x$ si, et seulement si, $\lambda = 1$, donc λ est la seule valeur propre de Id_E et $E_1(\text{Id}_E) = E$.
2. Une rotation de \mathbb{R}^3 (d'angle différent d'un multiple de π) n'admet qu'une seule valeur propre. Il s'agit de la valeur propre 1 dont le sous-espace propre associé est l'axe de la rotation.
3. Pour $\lambda \in \mathbb{K}^*$, $P' = \lambda P$ implique $\deg(P) = \deg(P') = \deg(P) - 1$. Ainsi $P = 0$ est la seule solution de $P = \lambda P'$, donc si $\lambda \neq 0$, λ n'est pas une valeur propre de Δ .
Pour $\lambda = 0$, $P' = 0$ a pour solutions les polynômes constants. Ainsi, 0 est la seule valeur propre de Δ et $E_0(\Delta) = \text{Ker}(\Delta) = P = a_0 \mid a_0 \in \mathbb{K}$.

2. Propriétés des sous-espaces propres

Proposition 10.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ et $\lambda \in \mathbb{K}$. Si λ est valeur propre de u alors $E_\lambda(u)$ est un sous-espace vectoriel de E et

$$\dim(E_\lambda(u)) \geq 1.$$

Correction.

On suppose que λ est une valeur propre de u . Alors $E_\lambda(u) = \text{Ker}(u - \lambda \text{Id}_E)$ est un sous-espace vectoriel de E comme noyau d'une application linéaire d'espace de départ E . De plus, par définition de λ valeur propre, il existe $x \in E \setminus \{0_E\}$ tel que $u(x) = \lambda x$. Alors x appartient à $E_\lambda(u)$ qui est un sous-espace vectoriel donc $\text{Vect}(x) \subset E_\lambda(u)$ car $\text{Vect}(x)$ est le plus petit sous-espace vectoriel de E contenant x . Or $\dim(\text{Vect}(x)) = 1$ car $x \neq 0_E$, d'où :

$$\dim(E_\lambda(u)) \geq \dim(\text{Vect}(x)) \geq 1.$$

Proposition 11.

Soit $u, v \in \mathcal{L}(E)$. Si u et v commutent, i.e. $u \circ v = v \circ u$ alors les sous-espaces propres de u sont stables par v et les sous-espaces propres de v sont stables par u .

Démonstration.

On suppose que u et v commutent. Comme u commute avec Id_E , alors, pour tout $\lambda \in \mathbb{K}$, u commute avec $v - \lambda \text{Id}_E$. Ainsi, d'après la proposition 7, $\text{Ker}(v - \lambda \text{Id}_E)$ est stable par u . Par suite, si $\lambda \in \mathbb{K}$ est une valeur propre de u , $E_\lambda(u) = \text{Ker}(v - \lambda \text{Id}_E)$ est stable par u .

On raisonne de même pour la stabilité par v des sous-espaces propres de u . □

Proposition 12.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ et $\lambda, \mu \in \mathbb{K}$. Si λ, μ sont des valeurs propres distinctes de u , alors $E_\lambda(u)$ et $E_\mu(u)$ sont en somme directe i.e.

$$E_\lambda(u) \cap E_\mu(u) = \{0_E\}.$$

Démonstration.

On suppose que λ, μ sont des valeurs propres de u qui vérifient $\lambda \neq \mu$. Soit $x \in E_\lambda(u) \cap E_\mu(u)$. Alors on a :

$$u(x) = \lambda x \text{ et } u(x) = \mu x.$$

Par suite, par linéarité de u

$$(\lambda - \mu)x = \lambda x - \mu x = u(x) - u(x) = u(x - x) = u(0_E) = 0_E$$

Or $\lambda - \mu \neq 0$ donc $x = 0_E$ par l'axiomatique d'un espace vectoriel.

Ainsi $E_\lambda(u) \cap E_\mu(u) \subset \{0_E\}$ et donc $E_\lambda(u) \cap E_\mu(u) = \{0_E\}$. □

Corollaire 2.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ et $\lambda, \mu \in \mathbb{K}$. Si λ, μ sont des valeurs propres distinctes de u , alors, pour tous vecteurs propres x et y associés à λ et μ respectivement, la famille (x, y) est libre.

Démonstration.

On suppose $\lambda \neq \mu$. Soit $x \in E_\lambda(u) \setminus \{0_E\}$ et $y \in E_\mu(u) \setminus \{0_E\}$. D'après la proposition précédente, $E_\lambda(u)$ et $E_\mu(u)$ sont en somme directe, donc (x, y) est libre.

Exercice : Soit F, G des sous-espaces vectoriels de E tels que F et G sont en somme directe. Montrer que toute famille (x, y) avec $x \in F \setminus \{0_E\}$ et $y \in G \setminus \{0_E\}$ est libre. □

Proposition 13.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$, $k \in \mathbb{N}^*$ et $\lambda_1, \dots, \lambda_k \in \mathbb{K}$. Si $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ des valeurs propres de u toutes distinctes, alors les sous-espaces propres associés $E_{\lambda_1}(u), \dots, E_{\lambda_k}(u)$ sont en somme directe.

Démonstration.

Montrons, par récurrence sur $\mathbb{N} \setminus \{0, 1\}$, que pour tout $k \in \mathbb{N} \setminus \{0, 1\}$, la propriété \mathcal{P}_k = "pour k -uplets $(\lambda_1, \dots, \lambda_k)$ de valeurs propres distinctes de u , les sous-espaces propres associés sont en somme directe".

L'initialisation $k = 2$ est donnée par la proposition précédente.

Hérédité : Soit k un entier plus grand que 2. On suppose \mathcal{P}_k vraie.

Soit $\lambda_1, \dots, \lambda_{k+1}$ des valeurs propres distinctes de u . Soit $x = x_1 + \dots + x_{k+1} \in \sum_{i=1}^{k+1} E_{\lambda_i}(u)$ où, pour tout $i \in \llbracket 1, k+1 \rrbracket$, $x_i \in E_{\lambda_i}(u)$. On suppose $x = 0_E$. Alors, par linéarité de u , on a d'une

part $u(x) = 0_E$ et d'autre part :

$$u(x) = \sum_{i=1}^{k+1} u(x_i) = \sum_{i=1}^{k+1} \lambda_i x_i.$$

Par suite, on a :

$$0_E = u(x) - \lambda_{k+1}x = \sum_{i=1}^k (\lambda_i - \lambda_{k+1})x_i.$$

Or, pour tout $i \in \llbracket 1, k \rrbracket$, $E_{\lambda_i}(u)$ étant un sous-espace vectoriel, $(\lambda_i - \lambda_{k+1})x_i \in E_{\lambda_i}(u)$. Ainsi, $\sum_{i=1}^k (\lambda_i - \lambda_{k+1})x_i$ appartient à la somme $\bigoplus_{i=1}^k E_{\lambda_i}(u)$ qui est bien directe par hypothèse de récurrence. Ainsi, comme $\sum_{i=1}^k (\lambda_i - \lambda_{k+1})x_i = 0_E$, on a pour tout $i \in \llbracket 1, k \rrbracket$, $(\lambda_i - \lambda_{k+1})x_i = 0_E$, d'où $x_i = 0_E$ car $\lambda_i - \lambda_{k+1} \neq 0$. Et de plus, on a alors, $x_{k+1} = x = 0_E$, d'où, pour tout $i \in \llbracket 1, k+1 \rrbracket$, $x_i = 0_E$. Il en résulte que la somme $\sum_{i=1}^{k+1} E_{\lambda_i}(u)$ est directe. Ce qui achève le raisonnement par récurrence. Ainsi, pour tout entier $k \geq 2$, \mathcal{P}_k est vraie. \square

Corollaire 3.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$, $k \in \mathbb{N}$ et $\lambda_1, \dots, \lambda_k \in \mathbb{K}$. Si $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ des valeurs propres de u toutes distinctes, alors :

$$\sum_{i=1}^k \dim(E_{\lambda_i}(u)) \leq \dim(E).$$

Démonstration.

On suppose $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ valeurs propres de u deux à deux distinctes. Alors les sous-espaces propres $E_{\lambda_i}(u)$ sont en somme directe et on a :

$$\sum_{i=1}^k \dim(E_{\lambda_i}(u)) = \dim \left(\bigoplus_{i=1}^k E_{\lambda_i}(u) \right) \leq \dim(E).$$

\square

Théorème 1.

On suppose E de dimension finie n . Tout endomorphisme u de E admet au plus n valeurs propres distinctes ; autrement dit :

$$\#\text{Sp}(u) \leq n.$$

Démonstration.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. On suppose par l'absurde que $\#\text{Sp}(u) > n$. Alors il existe $n+1$ valeurs propres de u deux à deux distinctes $\lambda_1, \dots, \lambda_{n+1}$. Pour chaque sous-espace propre $E_{\lambda_i}(u)$, on a $\dim(E_{\lambda_i}(u)) \geq 1$,

donc :

$$n + 1 \leq \sum_{i=1}^k \dim(E_{\lambda_i}(u)) \leq n.$$

Contradiction. Par suite $\#\text{Sp}(u) \leq n$. □

Remarque 5.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ et F un sous-espace vectoriel de E stable par u . Les valeurs propres de l'endomorphisme $u_F \in \mathcal{L}(F)$ induit par u sur F sont les valeurs propres λ de u telles que $E_\lambda(u) \cap F \neq \{0\}$. Dans ce cas,

$$E_\lambda(u_F) = E_\lambda(u) \cap F.$$

3. Éléments propres d'une matrice carrée

a. Définitions

Définition 12. *Éléments propres d'une matrice*

Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$ et $\lambda \in \mathbb{K}$.

— On dit que λ est une **valeur propre** de A s'il existe $X \in M_{n,1}(\mathbb{K})$ **non nulle** telle que

$$AX = \lambda X.$$

— Si $\lambda \in \mathbb{K}$ est une valeur propre de A , on dit que $X \in M_{n,1}(\mathbb{K})$ est un **vecteur propre de A associé à λ** si :

$$X \neq 0_{n,1} \quad \text{et} \quad AX = \lambda X.$$

— Si $\lambda \in \mathbb{K}$ une valeur propre de A , on appelle **sous-espace propre associé de A à λ** le sous-espace vectoriel noté $E_\lambda(A)$ de $M_{n,1}(\mathbb{K})$ défini par :

$$E_\lambda(A) = \text{Ker}(A - \lambda I_n) = \{X \in M_{n,1}(\mathbb{K}) \mid AX = \lambda X\}.$$

— On appelle **spectre** de A et on note $\text{Sp}(A)$, l'ensemble des valeurs propres de A .

Remarque 6.

Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. On remarque que $\lambda \in \text{Sp}(A)$ si, et seulement si, $A - \lambda I_n \notin GL_n(\mathbb{K})$.

Exercice 9.

Déterminer les valeurs, vecteurs et sous-espaces propres de $A = \begin{pmatrix} 1 & \dots & 1 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & \dots & 1 \end{pmatrix} \in M_n(\mathbb{K})$.

Correction.

— 1er cas : $n = 1$

On a $A = (1) = I_1 \in M_1(\mathbb{K})$ donc $\text{Sp}(A) = \{1\}$ et $E_1(A) = M_1(\mathbb{K})$.

— 2ème cas : $n \geq 2$

Pour $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$, on note E_i le i -ième vecteur de la base canonique de $M_{n,1}(\mathbb{K})$ et $S = \begin{pmatrix} 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}$.

Alors on a, $i \in \llbracket 2, n \rrbracket$, $AE_1 = S = AE_i$ donc $E_1 - E_i \in \text{Ker}(A)$. La famille $(E_1 - E_i)_{2 \leq i \leq n}$ est une famille libre et, comme $\text{rg}(A) = 1$ (car $\text{Im}(A) = \text{Vect}(S)$), d'après le théorème du rang, $\dim(\text{Ker}(A)) = n - 1 \geq 1$; d'où $(E_1 - E_i)_{2 \leq i \leq n}$ est une base de $\text{Ker}(A)$.

Ainsi, 0 est valeur propre de A car $\text{Ker}(A - 0I_n) = \text{Ker}(A) \neq \{0_{n,1}\}$ et on a :

$$E_0(A) = \text{Ker}(A) = \text{Vect}(E_1 - E_2, \dots, E_1 - E_n).$$

On remarque que les sommes de chaque ligne sont égales et valent toutes n donc la colonne $S \neq 0_{n,1}$ est vecteur propre de A associé à n qui est donc valeur propre.

De plus, comme 0 et n sont des valeurs propres distinctes, leurs sous-espaces propres respectifs sont en somme directe et donc :

$$n = n - 1 + 1 \leq \underbrace{\dim(E_0(A))}_{=n-1} + \underbrace{\dim(E_n(A))}_{\geq 1} \leq \dim(M_{n,1}(\mathbb{K})) = n.$$

Par suite, $\dim(E_n(A)) = 1$ d'où :

$$E_n(A) = \text{Vect}(S),$$

et $E_n(A)$ et $E_0(A)$ sont de somme $M_{n,1}(\mathbb{K})$ donc A ne possède pas d'autre valeur propre.

Conclusion :

$$\text{Sp}(A) = \{0, n\} \text{ et } E_0(A) = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \dots, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right) \quad E_n(A) = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

b. Propriétés du spectre d'une matrice

Proposition 14.

On suppose E de dimension finie n . Soit $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ une base de E , $u \in \mathcal{L}(E)$ et $A = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(u) \in M_n(\mathbb{K})$. Alors on a $\text{Sp}(A) = \text{Sp}(u)$.

De plus, pour tout $\lambda \in \text{Sp}(u)$,

$$x = \sum_{i=1}^n x_i e_i \in E_{\lambda}(u) \text{ si, et seulement si, } X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in E_{\lambda}(A).$$

Démonstration.

L'application $\varphi_B : E \rightarrow M_{n,1}(\mathbb{K})$ tel que

$$\varphi_B : x = \sum_{i=1}^n x_i e_i \mapsto X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}.$$

est un isomorphisme.

Ainsi, l'équation $MX = \lambda X$ est équivalente à l'équation $u(x) = \lambda x$ d'où le résultat. \square

Proposition 15.

Soit $A, B \in M_n(\mathbb{K})$. Si A et B sont semblables, alors $\text{Sp}(A) = \text{Sp}(B)$ et pour tout $\lambda \in \text{Sp}(A)$, $E_\lambda(A) = PE_\lambda(B)$ où $P \in GL_n(\mathbb{K})$ vérifie $B = P^{-1}AP$.

Démonstration.

On peut voir deux matrices semblables comme les matrices d'un même endomorphisme dans deux bases différentes. On obtient alors le résultat souhaité en appliquant la proposition précédente. \square

Proposition 16.

Soit \mathbb{K}' un sous-corps de \mathbb{K} et $A \in M_n(\mathbb{K}')$. Alors $\text{Sp}_{\mathbb{K}'}(A) \subset \text{Sp}_{\mathbb{K}}(A)$.

Démonstration.

Soit $\lambda \in \mathbb{K}'$ une valeur propre de $A \in M_n(\mathbb{K}') \subset M_n(\mathbb{K})$ et $X \in \mathbb{M}_{n,1}(\mathbb{K}')$ un vecteur propre de A . Comme $\mathbb{M}_{n,1}(\mathbb{K}') \subset \mathbb{M}_{n,1}(\mathbb{K})$, alors X vu comme matrice à coefficients dans \mathbb{K} vérifie l'équation $AX = \lambda X$. Donc $\lambda \in \text{Sp}_{\mathbb{K}}(A)$. \square

Exercice 10.

Illustrer le résultat précédent en déterminant les spectres dans \mathbb{R} puis dans \mathbb{C} de $M = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$

Démonstration.

Soit $\lambda \in \mathbb{K}$. On a, pour $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{M}_{n,1}(\mathbb{K})$,

$$M \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} (1 + \lambda^2)x = 0 \\ (1 + \lambda^2)y = 0 \end{cases}$$

Par suite, si $\mathbb{K} = \mathbb{R}$, $1 + \lambda^2 > 0$, l'unique solution de ce système est $(0, 0)$ (et ce, pour toute valeur

de λ). Donc $\text{Sp}_{\mathbb{R}}(M) = \emptyset$.

Dans le cas où $\mathbb{K} = \mathbb{C}$, on a $1 + \lambda^2 = 0$ si, et seulement si $\lambda = \pm i$. Ainsi, $M(x, y) = \lambda X$ possède des solutions non nulles si, et seulement si, $\lambda = \pm i$. Les valeurs propres de M dans \mathbb{C} sont donc i et $-i$, d'où $\text{Sp}_{\mathbb{C}}(M) = \{i, -i\}$.

□

Partie C

Polynôme caractéristique

Dans cette partie, l'espace vectoriel E est supposé de dimension finie n .

1. Polynôme caractéristique

a. Polynôme caractéristique d'une matrice carrée

L'application $M \mapsto \det(M)$ est une fonction polynomiale en les coefficients de M . Ainsi, pour $A \in M_n(\mathbb{K})$ fixée, l'application $\lambda \mapsto \det(\lambda I_n - A)$ est une fonction polynomiale de la variable λ ; ce qui justifie la définition suivante :

Définition 13. *Polynôme caractéristique d'une matrice carrée*

Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. On appelle **polynôme caractéristique de A** et on note $\chi_A(X)$ l'unique polynôme de $\mathbb{K}[X]$ tel que, pour tout $\lambda \in \mathbb{K}$:

$$\chi_A(\lambda) = \det(\lambda I_n - A).$$

Remarque 7.

On notera directement $\chi_A(X) = \det(XI_n - A)$. Pour justifier cette notation, il faudrait pouvoir définir le déterminant d'une matrice à coefficients polynomiaux. Et c'est possible : au lieu d'utiliser le corps de base \mathbb{K} pour les coefficients, on utilise le corps $\mathbb{K}(X)$ des fractions rationnelles. La théorie reste la même.

Proposition 17.

Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. Le polynôme caractéristique χ_A est un polynôme unitaire de degré n et on a :

$$\chi_A(X) = X^n - \text{Tr}(A)X^{n-1} + \dots + (-1)^n \det(A).$$

Démonstration.

On a, pour $\lambda \in \mathbb{K}$,

$$\chi_A(\lambda) = \det(\lambda I_n - A) = \begin{vmatrix} \lambda - a_{11} & -a_{12} & \dots & -a_{1n} \\ -a_{21} & \lambda - a_{22} & & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \\ -a_{n1} & -a_{n2} & \dots & \lambda - a_{nn} \end{vmatrix}$$

En utilisant la base canonique $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ de $M_{n,1}(\mathbb{K})$, on a, pour $C_j = \begin{pmatrix} a_{1j} \\ \vdots \\ a_{nj} \end{pmatrix} \in M_{n,1}(\mathbb{K})$:

$$\chi_A(\lambda) = \det_{\mathcal{B}}(\lambda e_1 - C_1, \dots, \lambda e_n - C_n).$$

L'application $\det_{\mathcal{B}}$ est multilinéaire, donc en développant l'expression précédente on remarque que l'on obtient un polynôme de degré au plus n et on a, pour $0 \leq k \leq n$ où c_{n-k} est le coefficient de $\chi_A(\lambda)$ correspondant à λ^{n-k} :

$$\begin{aligned} c_{n-k} \lambda^{n-k} &= \sum_{i_1 < \dots < i_k \in \llbracket 1, n \rrbracket} \det_{\mathcal{B}}(\lambda e_1, \dots, -C_{i_1}, \dots, \lambda e_j, \dots, -C_{i_k}, \dots, \lambda e_n) \\ &= (-1)^k \lambda^{n-k} \sum_{i_1 < \dots < i_k \in \llbracket 1, n \rrbracket} \det_{\mathcal{B}}(e_1, \dots, C_{i_1}, \dots, e_j, \dots, C_{i_k}, \dots, e_n). \end{aligned}$$

Par suite, on obtient le résultat en évaluant, c_{n-k} pour $k = 0, 1$ et n :

- $c_n = \det_{\mathcal{B}}(e_1, \dots, e_n) = 1$
- $c_{n-1} = -\sum_{i=1}^n \det_{\mathcal{B}}(e_1, \dots, C_i, \dots, e_n) = -\sum_{i=1}^n a_{ii} = -\text{Tr}(A).$
- $c_0 = (-1)^n \det_{\mathcal{B}}(C_1, \dots, C_n) = \det(A).$

□

Exercice 11.

Soit $A = (a_{ij}) \in M_3(\mathbb{K})$. Exprimer le coefficient c_1 du monôme de degré 1 dans $\chi_A(X)$ en fonction des a_{ij} .

Correction.

On utilise les notations de la démonstrations précédente :

$$\begin{aligned} c_1 &= \det_{\mathcal{B}}(C_1, C_2, e_3) + \det_{\mathcal{B}}(C_1, e_2, C_3) + \det_{\mathcal{B}}(e_1, C_2, C_3) \\ &= \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & 0 \\ a_{21} & a_{22} & 0 \\ a_{31} & a_{32} & 1 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_{11} & 0 & a_{13} \\ a_{21} & 1 & a_{23} \\ a_{31} & 0 & a_{33} \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 1 & a_{12} & a_{13} \\ 0 & a_{22} & a_{23} \\ 0 & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} \\ &= \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_{11} & a_{13} \\ a_{31} & a_{33} \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_{22} & a_{23} \\ a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}. \end{aligned}$$

Théorème 2.

Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$ et $\lambda \in \mathbb{K}$. Le scalaire λ est une valeur propre de A si, et seulement si, λ est une racine du polynôme caractéristique de A . Autrement dit :

$$\lambda \in \text{Sp}(A) \Leftrightarrow \chi_A(\lambda) = 0.$$

Démonstration.

$$\lambda \in \text{Sp}(A)$$

si, et seulement si,

$$\text{Ker}(A - \lambda I_n) \neq \{0\}$$

si, et seulement si,

$$A - \lambda I_n \notin GL_n(\mathbb{K})$$

si, et seulement si,

$$\lambda I_n - A \notin GL_n(\mathbb{K})$$

si, et seulement si,

$$\det(\lambda I_n - A) = 0$$

si, et seulement si,

$$\chi_A(\lambda) = 0.$$

□

Corollaire 4.

Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$.

- Si $\mathbb{K} = \mathbb{C}$, alors A a au moins une valeur propre.
- Si $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ et n est impair, alors A a au moins une valeur propre.

Démonstration.

On note χ_A le polynôme caractéristique de A .

- Si $\mathbb{K} = \mathbb{C}$, d'après le théorème de D'Alembert-Gauss, χ_A possède au moins une racine, donc d'après le théorème 2, A possède au moins une valeur propre.
- Si $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ et n est impair, on a $\deg(\chi_A) = n$. Par suite, en appliquant le théorème des valeurs intermédiaires ou en raisonnant en terme de facteurs irréductibles, on peut montrer que χ_A possède au moins une racine, donc d'après le théorème 2, A possède au moins une valeur propre.

□

Méthode : Calcul des éléments propres d'une matrice $A \in M_n(\mathbb{K})$ dans le corps \mathbb{K} .

- On calcule le polynôme caractéristique χ_A de A .
- On factorise dans \mathbb{K} le polynôme caractéristique χ_A de A et on détermine toutes ses racines.
- Chaque racine $\lambda \in \mathbb{K}$ de χ_A étant une valeur propre de χ_A , on résout le système

$$MX = \lambda X,$$

qui, NÉCESSAIREMENT, admet une infinité de solution (car λ est une valeur propre de A).

- Pour chaque racine λ de χ_A , le sous-espace propre associé à λ est égal à l'ensemble des solutions du système précédent :

$$E_\lambda(A) = \{X \in M_{n,1}(\mathbb{K}) \mid MX = \lambda X\}.$$

En pratique, on cherchera une base (X_1, \dots, X_k) de l'ensemble des solutions de $MX = \lambda X$ i.e. une famille libre maximale de vecteurs propres associés à λ , afin d'écrire :

$$E_\lambda(A) = \text{Vect}(X_1, \dots, X_n).$$

Exercice 12.

Calculer les valeurs propres et les sous-espaces propres des matrices suivantes dans \mathbb{R} puis dans \mathbb{C} :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 2 \\ 0 & 6 & 0 \\ -2 & 0 & 7 \end{pmatrix} \quad D = \begin{pmatrix} 0 & 2 & -2 \\ \frac{3}{2} & 2 & -4 \\ 2 & 2 & -4 \end{pmatrix}$$

$$E = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 4 & 2 & 8 \\ -2 & 2 & -4 \end{pmatrix}$$

Correction.

1. $\chi_A = X^2 - 3X$, d'où $\text{Sp}(A) = \{0, 3\}$ et on a :

$$E_0(A) = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}\right) \text{ et } E_3(A) = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right)$$

2. $\chi_B = X^3 - X^2 - 3X - 1$, d'où $\text{Sp}(B) = \{-1, 1 - \sqrt{2}, 1 + \sqrt{2}\}$ et on a :

$$E_1(B) = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ \frac{1}{2} \\ -\frac{5}{2} \end{pmatrix}\right), E_{1-\sqrt{2}}(B) = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ \sqrt{2}-1 \end{pmatrix}\right) \text{ et } E_{1+\sqrt{2}}(B) = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -\sqrt{2}-1 \end{pmatrix}\right)$$

3. $\chi_C = X^3 - 15X^2 + 72X - 108$, d'où $\text{Sp}(B) = \{3, 6\}$ et on a :

$$E_3(C) = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix}\right) \text{ et } E_6(C) = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right)$$

4. $\chi_D = X^3 + 2X^2 + X + 2$, d'où $\text{Sp}_{\mathbb{R}}(D) = \{-2\}$ et $\text{Sp}(D) = \{\pm i\}$. On a :

$$E_{-2}(D) = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right)$$

et dans le cas de \mathbb{C} , on a de plus :

$$E_i(D) = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ \frac{1}{2}(i+2) \\ 1 \end{pmatrix}\right) \text{ et } E_{-i}(D) = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ -\frac{1}{2}(i+2) \\ 1 \end{pmatrix}\right)$$

5. $\chi_E = X^3 + X^2 - 30X$, d'où $\text{Sp}(E) = \{-6, 0, 5\}$ et on a :

$$E_{-6}(E) = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}\right), E_0(E) = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -\frac{1}{2} \end{pmatrix}\right) \text{ et } E_5(E) = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ \frac{20}{11} \\ \frac{2}{11} \end{pmatrix}\right)$$

Exercice 13. Matrice compagne

Soit $n \in \mathbb{N}^*$, $a_0, \dots, a_{n-1} \in \mathbb{K}$ et

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & \cdots & \cdots & 0 & -a_0 \\ 1 & 0 & \cdots & \cdots & 0 & -a_1 \\ 0 & 1 & \ddots & & \vdots & \cdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \vdots & \cdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 & 0 & -a_{n-2} \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 1 & -a_{n-1} \end{pmatrix}$$

Montrer que $\chi_A = X^n + a_{n-1}X^{n-1} + \dots + a_1X + a_0$.

En déduire que pour tout polynôme unitaire $P \in \mathbb{K}[X]$, il existe une matrice $A \in M_n(\mathbb{K})$ telle que $P = \chi_A$.

Correction.

Voici deux méthodes pour obtenir le résultat (on explicite ici seulement la deuxième) :

1) On développe le déterminant $\det(\lambda I_n - A)$ par rapport à la dernière colonne.

$$2) \text{ On a } \det(\lambda I_n - A) = \begin{vmatrix} X & 0 & \cdots & \cdots & 0 & a_0 \\ -1 & X & \cdots & \cdots & 0 & a_1 \\ 0 & -1 & \ddots & & \vdots & \cdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \vdots & \cdots \\ 0 & 0 & \cdots & -1 & X & a_{n-2} \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & -1 & X + a_{n-1} \end{vmatrix}$$

En faisant l'opération : $L_0 \leftarrow \sum_{i=0}^{n-1} X^i L_i$, on obtient :

$$\det(\lambda I_n - A) = \begin{vmatrix} 0 & 0 & \cdots & \cdots & 0 & P(X) \\ -1 & X & \cdots & \cdots & 0 & a_1 \\ 0 & -1 & \ddots & & \vdots & \cdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \vdots & \cdots \\ 0 & 0 & \cdots & -1 & X & a_{n-2} \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & -1 & X + a_{n-1} \end{vmatrix}$$

où $P(X) = X^n + a_{n-1}X^{n-1} + \dots + a_1X + a_0$.

On obtient alors le résultat en développant par rapport à la 1ère ligne.

Pour $P = X^n + a_{n-1}X^{n-1} + \dots + a_1X + a_0$ un polynôme unitaire de $\mathbb{K}[X]$, la matrice compagnon A de la question précédente a pour polynôme caractéristique le polynôme P .

Proposition 18.

Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. Si A est triangulaire (supérieure ou inférieure), alors $\chi_A = \prod_{i=1}^n (X - \alpha_i)$ où $\alpha_1, \dots, \alpha_n$ sont les coefficients diagonaux de A .

Démonstration.

On a, pour $\lambda \in K$,

$$\chi_A(\lambda) = \det(\lambda I_n - A) = \begin{vmatrix} \lambda - \alpha_1 & * & \dots & * \\ 0 & \lambda - \alpha_2 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & * \\ 0 & \dots & 0 & \lambda - \alpha_n \end{vmatrix}$$

D'où $\chi_A(\lambda) = \prod_{i=1}^n (\lambda - \alpha_i)$. □

b. Polynôme caractéristique d'un endomorphisme

Lemme 1.

Soit $A, B \in M_n(\mathbb{K})$. Si A et B sont semblables, alors $\chi_A = \chi_B$.

Démonstration.

On suppose A et B semblables. Alors il existe $P \in \mathbb{K}[X]$ tel que $B = PAP^{-1}$. Par suite, on a :

$$\chi_B = \det(XI_n - PAP^{-1}) = \det(P(XI_n - A)P^{-1}) = \frac{\det(P)}{\det(P)} \det(\lambda I_n - A) = \chi_A.$$

□

Définition 14.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. On appelle **polynôme caractéristique** de u et on note $\chi_u(X)$ le polynôme caractéristique de toute matrice représentant u , i.e. si \mathcal{B} est une base de E et si $A = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(u)$,

$$\chi_u := \chi_A$$

Remarque 8.

Le lemme précédent nous permet d'affirmer que le polynôme caractéristique d'un endomorphisme est bien défini : en effet, si A et B sont des matrices représentant u , elles sont semblables et donc ont même polynôme caractéristique.

Proposition 19.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. On a, pour tout $\lambda \in \mathbb{K}$:

$$\chi_u(\lambda) = \det(\lambda \text{Id}_E - u) = \lambda^n - \text{Tr}(u)\lambda^{n-1} + \dots + (-1)^n \det(u).$$

Démonstration.

Il suffit d'écrire $\chi_u = \chi_A$ avec A une matrice représentant u . On a alors

$$\chi_u = \chi_A = \lambda^n - \text{Tr}(A)\lambda^{n-1} + \dots + (-1)^n \det(A) = \lambda^n - \text{Tr}(u)\lambda^{n-1} + \dots + (-1)^n \det(u);$$

et de plus, la matrice $\lambda I_n - A$ est une matrice représentant $\lambda \text{Id}_E - u$, donc

$$\chi_u = \chi_A = \det(\lambda I_n - A) = \det(\lambda \text{Id}_E - u).$$

□

Théorème 3.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ et $\lambda \in \mathbb{K}$. Le scalaire λ est une valeur propre de u si, et seulement si, λ est une racine du polynôme caractéristique de u . Autrement dit :

$$\lambda \in \text{Sp}(u) \Leftrightarrow \chi_u(\lambda) = 0.$$

Démonstration.

On écrit $\chi_u = \chi_A$ avec A une matrice représentant u et on a, pour $\lambda \in \mathbb{K}$:

$$\lambda \in \text{Sp}(u) \Leftrightarrow \lambda \in \text{Sp}(A) \Leftrightarrow \chi_A(\lambda) = 0 \Leftrightarrow \chi_u(\lambda) = 0.$$

□

Remarque 9.

Comme pour le cas des matrices, on en déduit que si $\mathbb{K} = \mathbb{C}$ ou si $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ avec $\dim(E)$ impair, alors tout endomorphisme de E possède au moins une valeur propre.

c. Polynôme caractéristique d'un endomorphisme induit

Proposition 20.

Soit F un sous-espace vectoriel de E et $u \in \mathcal{L}(E)$. Si F est stable par u , alors le polynôme caractéristique χ_{u_F} de l'endomorphisme u_F induit par u sur F divise χ_u

Démonstration.

On suppose que F est stable par u . Soit $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ une base de E adaptée à F où $\mathcal{B}' = (e_1, \dots, e_p)$ forme une base de F . On pose $M = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(u)$ et $A = \text{Mat}_{\mathcal{B}'}(u_F)$. Alors il existe $B \in M_{p, n-p}(\mathbb{K})$ et $C \in M_{n-p, n-p}(\mathbb{K})$ telles que :

$$M = \left(\begin{array}{c|c} A & B \\ \hline 0 & C \end{array} \right)$$

Par suite, on a, en notant $Q = \det(XI_{n-p} - C) \in \mathbb{K}[X]$:

$$\begin{aligned} \chi_u &= \det(XI_n - M) \\ &= \left| \begin{array}{c|c} XI_p - A & -B \\ \hline 0 & XI_{n-p} - C \end{array} \right| \\ &= \det(XI_p - A) \cdot \det(XI_{n-p} - C) \\ &= \chi_A \cdot Q \\ \chi_u &= \chi_{u_F} Q. \end{aligned}$$

Il en résulte que $\chi_{u_F} \mid \chi_u$. □

Remarque 10.

- On a alors $\text{Sp}(u_F) \subset \text{Sp}(u)$;
- Si χ_u est scindé (resp. scindé à racines simples) alors χ_{u_F} l'est aussi ;
- Par une récurrence finie, on obtient que si $E = \bigoplus_{i=1}^k F_i$ et chaque F_i est stable par u , alors

$$\chi_u = \prod_{i=1}^k \chi_{u_{F_i}} = \chi_{u_{F_1}} \cdots \chi_{u_{F_k}}.$$

2. Ordre de multiplicité d'une valeur propre**Définition 15.** Multiplicité d'une valeur propre

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ et $\lambda \in \text{Sp}(u)$. On définit l'**ordre de multiplicité** - ou plus simplement la **multiplicité** - de la valeur propre λ de u et on note $m(\lambda)$ l'ordre de multiplicité de λ comme racine du polynôme caractéristique χ_u de u .

On définit de même la multiplicité d'une valeur propre d'une matrice $A \in M_n(\mathbb{K})$.

Remarque 11.

— Autrement dit, si $\text{Sp}(u) = \{\lambda_1, \dots, \lambda_k\}$ avec $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ deux à deux distinctes alors

$$\chi_u = P \prod_{i=1}^k (X - \lambda_i)^{m_i},$$

où $P \in \mathbb{K}[X]$ n'a pas de racine dans \mathbb{K} et on a, pour tout $i \in \llbracket 1, k \rrbracket$:

$$m(\lambda_i) = m_i.$$

— On a donc :

$$\deg(P) + m(\lambda_1) + \dots + m(\lambda_k) = n.$$

— En particulier, pour λ une valeur propre, on a : $1 \leq m(\lambda) \leq n = \dim(E)$.

Proposition 21.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ et λ une valeur propre de u . On a :

$$1 \leq \dim(E_\lambda(u)) \leq m(\lambda).$$

Démonstration.

On note $F = E_\lambda(u)$. Alors F est stable par u et l'endomorphisme induit $u_F \in \mathcal{L}(F)$ de u sur F est égal à l'homothétie λId_F . Comme F est un sous-espace propre de u , on a $p = \dim(F) \geq 1$ et d'après la proposition précédente, on a :

$$(X - \lambda)^p = \chi_{u_F} | \chi_u = Q(X - \lambda)^{m(\lambda)},$$

avec $Q \in \mathbb{K}[X]$ et $(X - \lambda)$ premiers entre eux. Donc, d'après le lemme de Gauss, $(X - \lambda)^p | (X - \lambda)^{m(\lambda)}$.

Il en résulte que $1 \leq p = \dim(E_\lambda(u)) \leq m(\lambda)$. □

Corollaire 5.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. Si λ est une valeur propre simple de u , alors $\dim(E_\lambda(u)) = 1$.

Démonstration.

On suppose que λ est une valeur propre simple de u , d'après la proposition précédente, $1 \leq \dim(E_\lambda(u)) \leq 1$ donc $\dim(E_\lambda(u)) = 1$. □

Partie D

Diagonalisation et trigonalisation

Dans cette partie, E désigne un espace vectoriel de dimension finie $n \in \mathbb{N}^*$.

1. Endomorphismes et matrices diagonalisables

Définition 16. *Endomorphisme/matrice diagonalisable*

- Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. On dit que u est **diagonalisable** s'il existe une base dans laquelle la matrice de u est diagonale.
- Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. On dit que A est **diagonalisable** si elle est semblable à une matrice diagonale, i.e. s'il existe $D \in M_n(\mathbb{K})$ diagonale et $P \in GL_n(\mathbb{K})$ tels que :

$$A = PDP^{-1}.$$

Proposition 22.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. Alors u est diagonalisable si, et seulement si, il existe une base de vecteurs propres de u .

Démonstration.

- (\Rightarrow). Si u est diagonalisable, il existe une base $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ de E telle que $A = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(u) = \text{diag}(\alpha_1, \dots, \alpha_n)$. Par suite, on a, pour chaque $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$, par définition des coefficients de A ,

$$u(e_i) = \alpha_i e_i \text{ et } e_i \neq 0_E.$$

Donc les éléments de \mathcal{B} sont des vecteurs propres de u .

- (\Leftarrow). Si $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ est une base de vecteurs propres associés respectivement à $\alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbb{K}$, alors :

$$\text{Mat}_{\mathcal{B}}(u) = \begin{pmatrix} \alpha_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & \alpha_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e_1 \\ \vdots \\ \vdots \\ e_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u(e_1) & \dots & \dots & u(e_n) \end{pmatrix}.$$

Donc la matrice de u est diagonale dans la base \mathcal{B} .

□

Exercice 14.

1. Soit $\mathbb{K}_n[X]$ l'espace vectoriel des polynômes de degré inférieur ou égal à n . L'endomorphisme de $\mathbb{K}_n[X]$, $\Delta_n : P \mapsto P'$ est-il diagonalisable ?
2. Montrer que les projecteurs et les symétries de E sont diagonalisables.

Correction.

1. Δ ne possède qu'une seule valeur propre 0, et les vecteurs propres associés à 0 sont les polynômes constants (non nuls). Ainsi, on ne peut pas obtenir une base de $\mathbb{K}_n[X]$ formée de vecteurs propres de Δ_n (sauf dans le cas $n = 0$).
2. Soit p un projecteur de E i.e. $p \in \mathcal{L}(E)$ et $p^2 = p$. On rappelle qu'alors $F = \text{Ker}(p)$ et $G = \text{Im}(p)$ sont supplémentaires dans E et que $G = \text{Ker}(p - \text{Id}_E)$ (et alors p est la projection sur F parallèlement à G). On note $r = \text{rg}(p)$.
Considérons $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_r, e_{r+1}, \dots, e_n)$ une base de E adaptée à $E = F \oplus G$. Alors, on a :

$$\text{Mat}_{\mathcal{B}}(p) = \left(\begin{array}{c|c} I_r & 0_{r, n-r} \\ \hline 0_{n-r, r} & 0_{n-r, n-r} \end{array} \right)$$

La matrice de p dans la base \mathcal{B} étant diagonale, p est diagonalisable.

Soit s une symétrie de E . Alors $s \in \mathcal{L}(E)$ et $s^2 = \text{Id}_E$. En posant $p = \frac{1}{2}(s + \text{Id}_E)$, on vérifie que p est un projecteur de E (ce que le lecteur fera sans hésiter!). Or, d'après ce qui précède, p est diagonalisable donc il existe une base \mathcal{B} telle que $D = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(p)$ est diagonale. Or on a $s = 2p - \text{Id}_E$ et l'application $\text{Mat}_{\mathcal{B}} : \mathcal{L}(E) \rightarrow M_n(\mathbb{K})$ est linéaire et vérifie $\text{Mat}_{\mathcal{B}}(\text{Id}_E) = I_n$ (cette application est même un isomorphisme d'algèbres), donc :

$$\text{Mat}_{\mathcal{B}}(s) = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(2p - \text{Id}_E) = 2D - I_n$$

qui est une matrice diagonale comme combinaison linéaire de matrices diagonales. Par suite, s est diagonalisable.

Plus précisément, en utilisant la forme exacte de la matrice de p dans la base \mathcal{B} de E adaptée à la somme directe de son image et de son noyau, on trouve, avec r le rang de p :

$$\text{Mat}_{\mathcal{B}}(s) = \left(\begin{array}{c|c} I_r & 0_{r, n-r} \\ \hline 0_{n-r, r} & -I_{n-r} \end{array} \right)$$

Proposition 23.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ et $A \in M_n(\mathbb{K})$ une matrice représentant u dans une certaine base de E . Alors A est diagonalisable si, et seulement si, u est diagonalisable.

Démonstration.

u est diagonalisable si, et seulement si, il existe une matrice D diagonale représentant u . Or A et D représentent toutes deux u si, et seulement si, A et D sont semblables. Donc u est diagonalisable si, et seulement si, A est diagonalisable. \square

Corollaire 6.

Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. Alors A est diagonalisable si, et seulement si, l'endomorphisme de \mathbb{K}^n canoniquement associé à A est diagonalisable.

Démonstration.

On applique la proposition précédente au cas particulier : $E = \mathbb{K}^n$, $A = (a_{i,j}) \in M_n(\mathbb{K})$ et $u \in \mathcal{L}(\mathbb{K}^n)$ tel que :

$$u : (x_1, \dots, x_n) \mapsto \left(\sum_{j=1}^n a_{1,j} x_j, \dots, \sum_{j=1}^n a_{n,j} x_j \right).$$

□

Proposition 24.

Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. Alors A est diagonalisable si, et seulement si, il existe D une matrice diagonale tel que $A = PDP^{-1}$ où $P = (C_1 \mid \dots \mid C_n)$ et C_1, \dots, C_n constituent une base de $M_{n,1}(\mathbb{K})$ formée de vecteurs propres de A .

Démonstration.

On suppose A diagonalisable. Alors l'endomorphisme u de \mathbb{K}^n canoniquement associé à A est diagonalisable, donc il existe une base $\mathcal{B}' = (\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_n)$ de \mathbb{K}^n formée de vecteurs propres de u . Soit P la matrice de passage de la base canonique \mathcal{B} de \mathbb{K}^n vers la base \mathcal{B}' . La formule de changement de base pour les matrices représentant un endomorphisme nous donne

$$\text{Mat}_{\mathcal{B}'}(u) = P^{-1} \text{Mat}_{\mathcal{B}}(u) P,$$

Or $\text{Mat}_{\mathcal{B}}(u) = A$ et $\text{Mat}_{\mathcal{B}'}(u) = D = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$ où λ_i est la valeur propre associée à ε_i . Par suite,

$$A = PDP^{-1}.$$

□

2. Diagonalisation**Proposition 25.**

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ avec $\text{Sp}(u) = \{\lambda_1, \dots, \lambda_k\}$ avec $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ deux à deux distincts. Les assertions suivantes sont équivalentes :

- i) u est diagonalisable ;
- ii) $E = \bigoplus_{i=1}^k E_{\lambda_i}(u)$;
- iii) $n = \dim(E) = \sum_{i=1}^k \dim(E_{\lambda_i}(u))$.

Démonstration.

On démontre ii) \Leftrightarrow iii), i) \Leftarrow ii) puis i) \Rightarrow ii).

- ii) \Leftrightarrow iii). Les $E_{\lambda_i}(u)$ sont en somme directe, donc on a

$$\dim\left(\bigoplus_{i=1}^k E_{\lambda_i}(u)\right) = \sum_{i=1}^k \dim(E_{\lambda_i}(u)).$$

Ainsi, $\bigoplus_{i=1}^k E_{\lambda_i}(u) = E$ si, et seulement si, $\sum_{i=1}^k \dim(E_{\lambda_i}(u)) = n$.

- i) \Leftarrow ii). On suppose u diagonalisable. Alors il existe une base de E formée de vecteurs propres de u i.e. formée d'éléments appartenant aux sous-espaces propres de u . Par suite, tout élément de E se décompose en somme d'éléments des sous-espaces propres qui sont en somme directe ; donc E est égal à la somme directe des sous-espaces propres.
- ii) \Leftarrow i). On suppose $\bigoplus_{i=1}^k E_{\lambda_i}(u) = E$. Si on considère une base \mathcal{B} de E adapté à cette somme directe, on a :

$$\text{Mat}_{\mathcal{B}}(u) = \begin{pmatrix} \lambda_1 I_{\dim(E_{\lambda_1}(u))} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & \lambda_k I_{\dim(E_{\lambda_k}(u))} \end{pmatrix}$$

qui est une matrice diagonale, donc u est diagonalisable. □

Proposition 26.

Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$ avec $\text{Sp}(A) = \{\lambda_1, \dots, \lambda_k\}$ avec $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ deux à deux distincts. Les assertions suivantes sont équivalentes :

- i) A est diagonalisable ;
- ii) $M_{n,1}(\mathbb{K}) = \bigoplus_{i=1}^k E_{\lambda_i}(A)$;
- iii) $n = \sum_{i=1}^k \dim(E_{\lambda_i}(A))$.

Démonstration.

On applique la proposition précédente à l'endomorphisme canoniquement associé à A . □

Exercice 15.

1. Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. On suppose que A possède une unique valeur propre $\lambda \in \mathbb{K}$. Montrer que A est diagonalisable si, et seulement si, $A = \lambda I_n$.
2. Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$ une matrice nilpotente i.e. vérifiant qu'il existe $k \in \mathbb{N}^*$ tel que $A^k = 0_n$. Montrer que A est diagonalisable si, et seulement si, $A = 0_n$.

Correction.

1. On suppose que λ est la seule valeur propre de A . Si A est diagonalisable, alors il existe D diagonale et $P \in GL_n(\mathbb{K})$ tels que $A = PDP^{-1}$. Comme A et D sont semblables, ils ont même polynôme caractéristique et donc même spectre $\text{Sp}(A) = \{\lambda\} = \text{Sp}(D)$. Or D s'écrit sous la forme $\text{diag}(\alpha_1, \dots, \alpha_n)$ et donc son spectre vérifie :

$$\{\alpha_1, \dots, \alpha_n\} = \text{Sp}(D) = \{\lambda\}.$$

Par suite, $\alpha_1 = \dots = \alpha_n = \lambda$ et donc $D = \lambda I_n$. Il en résulte que :

$$A = PDP^{-1} = P\lambda I_n P^{-1} = \lambda PP^{-1} = \lambda I_n.$$

Réciproquement, si $A = \lambda I_n$, alors A est diagonalisable car diagonale.

2. Soit A une matrice nilpotente. Alors il existe $k \in \mathbb{N}^*$ tel que $A^k = 0_n$. Alors A n'est pas inversible car $\det(A)^k = \det(A^k) = \det(0_n) = 0$ d'où $\det(A) = 0$. Par suite, 0 est valeur propre de A .

De plus, si $X \neq 0_{n,1}$ est vecteur propre associé à une valeur propre λ de A , on a, comme $AX = \lambda X$:

$$0_{n,1} = 0_n X = A^k X = \lambda^k X$$

d'où $\lambda^k = 0$ car $X \neq 0_{n,1}$ et donc $\lambda = 0$.

Il en résulte que A possède 0 pour unique valeur propre. Ainsi, d'après la question précédente, A est diagonalisable si, et seulement si, $A = 0I_n = 0_n$.

Remarque 12.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ et $\text{sp}(u) = \{\lambda_1, \dots, \lambda_k\}$ avec $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ deux à deux distinctes. Si u est diagonalisable, alors $E = \bigoplus_{i=1}^k E_{\lambda_i}(u)$ et si on note p_{λ_m} le projecteur sur $E_{\lambda_m}(u)$ parallèlement à $\bigoplus_{i=1, i \neq m}^k E_{\lambda_i}(u)$, alors

$$u = \lambda_1 p_{\lambda_1} + \dots + \lambda_k p_{\lambda_k}$$

Théorème 4. Théorème de diagonalisation d'un endomorphisme

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. Alors u est diagonalisable si, et seulement si, il vérifie les deux conditions suivantes :

- i) le polynôme caractéristique χ_u de u est scindé.
- ii) la multiplicité de chaque valeur propre de u est égale à la dimension de son sous-espace propre associé, i.e. pour tout $\lambda \in \text{Sp}(u)$,

$$m(\lambda) = \dim(E_\lambda(u)).$$

Démonstration.

- (\Rightarrow). On suppose u diagonalisable. On note $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ ses valeurs propres (deux à deux distinctes). Alors $E = \bigoplus_{i=1}^k E_{\lambda_i}(u)$ et l'endomorphisme u_i induit sur $E_{\lambda_i}(u)$ par u est égal à l'homothétie $u_i = \lambda_i \text{Id}_{E_{\lambda_i}(u)}$.

De plus, en notant $d_i = \dim(E_{\lambda_i}(u))$ on a

$$\chi_u = \chi_{u_1} \dots \chi_{u_k} = (X - \lambda_1)^{d_1} \dots (X - \lambda_k)^{d_k}.$$

Donc, χ_u est scindé et pour tout $i \in \llbracket 1, k \rrbracket$, $m(\lambda_i) = d_i$.

- (\Leftarrow). On suppose i) et ii). D'après i), on a $\chi_u = \prod_{i=1}^k (X - \lambda_i)^{m_i}$ où les λ_i sont deux à deux distincts. Donc $\text{Sp}(u) = \{\lambda_1, \dots, \lambda_k\}$ et on a, d'après ii) :

$$n = \deg(\chi_u) = \sum_{i=1}^n m_i = \sum_{i=1}^n m(\lambda_i) = \sum_{i=1}^n \dim(E_{\lambda_i}(u)).$$

Donc d'après la proposition 25, u est diagonalisable. □

Théorème 5. Théorème de diagonalisation d'une matrice

Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. Alors A est diagonalisable si, et seulement si, il vérifie les deux conditions suivantes :

- i) le polynôme caractéristique χ_A de A est scindé.
- ii) la multiplicité de chaque valeur propre de A est égale à la dimension de son sous-espace propre associé, i.e. pour tout $\lambda \in \text{Sp}(A)$,

$$m(\lambda) = \dim(E_\lambda(A)).$$

Démonstration.

On raisonne de la même manière que pour le théorème précédent. □

Corollaire 7.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ et $A \in M_n(\mathbb{K})$. On rappelle que $\dim(E) = n$.

- Si le polynôme caractéristique de u est scindé à racines simples i.e. si u possède n valeurs propres distinctes, alors u est diagonalisable.
- Si le polynôme caractéristique de A est scindé à racines simples i.e. si A possède n valeurs propres distinctes, alors A est diagonalisable.

Démonstration.

Si χ_u est scindé à racines simples alors, pour tout $\lambda \in \text{Sp}(u)$, on a $1 \leq \dim(E_\lambda(u)) \leq m(\lambda) = 1$, donc $\dim(E_\lambda(u)) = m(\lambda)$. On applique alors le théorème précédent. □

Proposition 27. *Forme de la matrice diagonalisée*

Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$ où $\text{Sp}(A) = \{\lambda_1, \dots, \lambda_k\}$ avec $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ deux à deux distinctes. Si A est diagonalisable, alors $A = PDP^{-1}$ où :

$$D = \begin{pmatrix} \lambda_1 I_{m(\lambda_1)} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & \lambda_k I_{m(\lambda_k)} \end{pmatrix}$$

et P est la matrice de passage de la base canonique \mathcal{B} de $M_n(\mathbb{K})$ vers une base $\mathcal{B}' = (C_1, \dots, C_n)$

adaptée à la somme directe $\bigoplus_{i=1}^k E_{\lambda_i}(A)$, i.e.

$$P = (C_1 \mid \dots \mid C_n)$$

Remarque 13.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ avec $\text{Sp}(u) = \{\lambda_1, \dots, \lambda_k\}$ où $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ deux à deux distinctes et A sa matrice dans une certaine base \mathcal{B} . Si u est diagonalisable, alors $A = PDP^{-1}$ où D à la même forme que dans la proposition précédente et P est la matrice de passage de la base \mathcal{B} de $M_n(\mathbb{K})$ vers une base $\mathcal{B}' = (C_1, \dots, C_n)$ adaptée à la somme directe $\bigoplus_{i=1}^k E_{\lambda_i}(u)$.

Méthode : Diagonaliser une matrice $A \in M_n(\mathbb{K})$ dans \mathbb{K} .

- On calcule le polynôme caractéristique χ_A de A . S'il est scindé dans \mathbb{K} , on continue ; s'il ne l'est pas, A n'est pas diagonalisable.
- On calcule les éléments propres de A et on détermine la dimension de chaque sous-espace propre de A . Si la multiplicité de **chaque** valeur propre est égale à la dimension du sous-espace associé, alors A est diagonalisable et on continue ; sinon A n'est pas diagonalisable.
- On met A sous la forme $A = PDP^{-1}$ où P est la matrice formée par les vecteurs propres de A

Exercice 16.

Diagonaliser (si c'est possible) les matrices suivantes dans \mathbb{R} puis \mathbb{C} :

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 10 \\ 0 & 6 & 8 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} 0 & -2 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \\ 0 & 2 & 0 \end{pmatrix}$$

$$D = \begin{pmatrix} i & -1 & i \\ 0 & 1-3i & -2 \\ 0 & -4 & 1+3i \end{pmatrix}$$

Correction.

1. $\chi_A = X^3 + 3X^2 - 2 = (X - 1)(X + 2)^2$, d'où $\text{Sp}(A) = \{-2, 1\}$ et on a :

$$E_1(A) = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right) \text{ et } E_3(A) = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}\right)$$

d'où A est diagonalisable et $A = PDP^{-1}$ avec

$$D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix} \quad P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & -1 \end{pmatrix}$$

2. $\chi_B = X^3 - 7X^2 + 4X + 12 = (X + 1)(X - 2)(X + 6)$ donc B est diagonalisable (polynôme scindé à racine simples) et $\text{Sp}(B) = \{-1, 2, 6\}$ et on a :

$$E_{-1}(B) = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} 62 \\ 24 \\ -21 \end{pmatrix}\right), \quad E_2(B) = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}\right)$$

$$E_6(B) = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix}\right).$$

d'où B est diagonalisable et $B = PDP^{-1}$ avec

$$D = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 6 \end{pmatrix} \quad P = \begin{pmatrix} 62 & 1 & 1 \\ 24 & 0 & 4 \\ -21 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

3. $\chi_C = X^3 + 4X = X(X^2 + 4) = X(X - 2i)(X + 2i)$, d'où C n'est pas diagonalisable dans \mathbb{R} (car son polynôme caractéristique n'est pas scindé dans $\mathbb{R}[X]$) et $\text{Sp}_{\mathbb{R}}(B) = \{0\}$. Par contre, C est diagonalisable dans \mathbb{C} (polynôme scindé à racines simples dans $\mathbb{C}[X]$) et on trouve :

$$E_0(C) = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right);$$

$$E_{2i}(C) = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} -1 \\ i \\ 1 \end{pmatrix}\right), \quad E_{-2i}(C) = \overline{E_{2i}(C)} = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} -1 \\ -i \\ 1 \end{pmatrix}\right).$$

Donc $C = PDP^{-1}$ avec :

$$D = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2i & 0 \\ 0 & 0 & -2i \end{pmatrix} \quad P = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 0 & i & -i \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

4. $\chi_D = (X - i)(X - (1 - i))(X - (1 + i))$, d'où D est diagonalisable (polynôme scindé à racines simples) et on trouve :

$$E_i(D) = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}\right);$$

$$E_{1-i}(D) = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} 0 \\ i \\ 1 \end{pmatrix}\right), \quad E_{1+i}(D) = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} i \\ i \\ 2 \end{pmatrix}\right).$$

Donc $D = P\mathbb{D}P^{-1}$ avec :

$$\mathbb{D} = \begin{pmatrix} i & 0 & 0 \\ 0 & 1-i & 0 \\ 0 & 0 & 1+i \end{pmatrix} \quad P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & i \\ 0 & i & i \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

Exercice 17.

On considère l'application u définie sur $\mathbb{K}_2[X]$ par :

$$u : P \mapsto u(P) = (X+1)P' + X^2P\left(\frac{1}{X}\right)$$

1. Montrer que u est une application linéaire à valeurs dans $\mathbb{K}_2[X]$.
2. Chercher, si c'est possible, une base qui diagonalise u et, le cas échéant, donner sa matrice dans cette base.

Correction.

1. Soit $P \in \mathbb{K}[X]$. On a $(X+1)P' \in \mathbb{K}[X] \subset \mathbb{K}(X)$ et $P(1/X) \in \mathbb{K}(X)$; or $X^2 \in \mathbb{R}(X)$ et $\mathbb{R}(X)$ est un anneau donc $(X+1)P' + X^2P(1/X) \in \mathbb{K}(X)$. Ainsi, on a $u : \mathbb{R}_2[X] \rightarrow \mathbb{R}(X)$. Montrons la linéarité de u :
Soit $P, Q \in \mathbb{R}_2[X]$ et $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$. On a, par linéarité de la dérivation et de l'évaluation, puis par opérations dans l'anneau $\mathbb{R}(X)$:

$$\begin{aligned} u(\lambda P + \mu Q) &= (X+1)(\lambda P + \mu Q)' + X^2(\lambda P + \mu Q)\left(\frac{1}{X}\right) \\ &= (X+1)(\lambda P' + \mu Q') + X^2\left(\lambda P\left(\frac{1}{X}\right) + \mu Q\left(\frac{1}{X}\right)\right) \\ &= \lambda(X+1)P' + \mu(X+1)Q' + \lambda X^2P\left(\frac{1}{X}\right) + \mu X^2Q\left(\frac{1}{X}\right) \\ &= \lambda\left((X+1)P' + X^2P\left(\frac{1}{X}\right)\right) + \mu\left((X+1)Q' + X^2Q\left(\frac{1}{X}\right)\right) \\ u(\lambda P + \mu Q) &= \lambda u(P) + \mu u(Q). \end{aligned}$$

D'où la linéarité de u .

Ainsi, $u(0) = 0 \in \mathbb{R}_2[X]$ et, de plus, pour $P \in \mathbb{R}_2[X] \setminus \{0\}$, on a $0 \leq \deg(P) \leq 2$ et ainsi :

$$\deg\left(X^2P\left(\frac{1}{X}\right)\right) = 2 - \deg(P) \in \llbracket 0, 2 \rrbracket$$

et

$$\deg((X+1)P') = 1 + (\deg(P) - 1) = \deg(P) \in \llbracket 0, 2 \rrbracket$$

donc $X^2P(1/X), (X+1)P' \in \mathbb{R}_2[X]$ qui est un espace vectoriel d'où $u(P) \in \mathbb{R}_2[X]$ par combinaison linéaire.

Il en résulte que u est un endomorphisme de $\mathbb{R}_2[X]$.

2. Considérons la base canonique $\mathcal{B} = (1, X, X^2)$ de $\mathbb{R}_2[X]$. Comme :

- ★ $u(1) = (X+1)0 + X^2 \times 1 = X^2$;
- ★ $u(X) = (X+1)1 + X^2 \times 1/X = 2X + 1$;
- ★ $u(X^2) = (X+1)2X + X^2 \times 1/X^2 = 2X^2 + 2X + 1$;

on obtient :

$$A = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(u) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 2 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

On a $\chi_u = \chi_A = \det(XI_3 - A) = X(X-1)(X-3)$ qui est scindé à racines simples donc u est diagonalisable. Déterminons une base qui diagonalise u .

On sait que, pour $\lambda \in \text{Sp}(u) = \text{Sp}(A)$, on a $P \in E_{\lambda}(u)$ si, et seulement si, $\text{Mat}_{\mathcal{B}}(P) \in E_{\lambda}(A)$.

On détermine alors les sous-espaces propres de A ; après calculs, on trouve :

$$E_0(A) = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right) \quad E_1(A) = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} \right) \quad \text{et} \quad E_3(A) = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

Par suite, on obtient :

- ★ $E_0(A) = \text{Vect}((-X^2 + X + 2))$;
- ★ $E_1(A) = \text{Vect}((-X^2 + 2X + 1))$;
- ★ $E_3(A) = \text{Vect}(X^2 - X - 1)$.

On obtient donc une base $\mathcal{C} = (-X^2 + X + 2, -X^2 + 2X + 1, X^2 - X - 1)$ de $\mathbb{R}_2[X]$ formée de vecteurs propres de u i.e. \mathcal{C} est une base qui diagonalise u et on a :

$$\text{Mat}_{\mathcal{B}}(u) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

3. Endomorphismes et matrices trigonalisables

Définition 17. Endomorphisme/matrice trigonalisable

- Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. On dit que u est **trigonalisable** s'il existe une base dans laquelle la matrice de u est triangulaire supérieure.
- Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. On dit que A est **trigonalisable** si elle est semblable à une matrice triangulaire supérieure, i.e. s'il existe $T \in M_n(\mathbb{K})$ triangulaire supérieure et $P \in GL_n(\mathbb{K})$ tels que :

$$A = PTP^{-1}.$$

Proposition 28. *Forme d'une matrice trigonalisée*

Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$ et $\text{Sp}(A) = \{\lambda_1, \dots, \lambda_k\}$ avec $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ deux à deux distincts. Si A est trigonalisable, alors A est semblable à :

$$T = \begin{pmatrix} \lambda_1 & * & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & * \\ 0 & \ddots & \ddots & & & & & \vdots \\ \vdots & \ddots & \lambda_1 & \ddots & & * & & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \ddots & & & \vdots \\ \vdots & & & \ddots & \ddots & \ddots & & \vdots \\ \vdots & & & & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & & 0 & & \ddots & \lambda_k & \ddots & \vdots \\ \vdots & & & & & \ddots & \ddots & * \\ 0 & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & 0 & \lambda_k \end{pmatrix}$$

Démonstration.

A et T ont même polynôme caractéristique qui est scindé et dont les racines sont $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ de multiplicités respectives $m(\lambda_1), \dots, m(\lambda_k)$. Or T étant triangulaire, les coefficients diagonaux de T sont exactement les racines de χ_T et le nombre d'apparition d'un coefficient sur la diagonale est exactement sa multiplicité dans χ_T . D'où la forme annoncée pour T . \square

Proposition 29.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ et $A \in M_n(\mathbb{K})$ une matrice représentant u dans une certaine base de E . Alors A est trigonalisable si, et seulement si, u est trigonalisable.

Démonstration.

u est trigonalisable si, et seulement si, il existe une matrice T triangulaire représentant u . Or A et T représentent toutes deux u si, et seulement si, A et T sont semblables. Donc u est trigonalisable si, et seulement si, A est trigonalisable. \square

Corollaire 8.

Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. Alors A est trigonalisable si, et seulement si, l'endomorphisme de \mathbb{K}^n canoniquement associé à A est trigonalisable.

Démonstration.

On applique la proposition précédente au cas particulier : $E = \mathbb{K}^n$, $A = (a_{i,j}) \in M_n(\mathbb{K})$ et

$u \in \mathcal{L}(\mathbb{K}^n)$ tel que :

$$u : (x_1, \dots, x_n) \mapsto \left(\sum_{j=1}^n a_{1,j} x_j, \dots, \sum_{j=1}^n a_{n,j} x_j \right).$$

□

4. Trigonalisation

Théorème 6. *Théorème de trigonalisation*

- Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. Alors A est trigonalisable si, et seulement si, son polynôme caractéristique χ_A est scindé.
- Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. Alors u est trigonalisable si, et seulement si, son polynôme caractéristique χ_u est scindé.

Démonstration.

On démontre la partie concernant les matrices. Pour les endomorphismes, il suffit d'utiliser l'équivalence $u \in \mathcal{L}(E)$ est trigonalisable si, et seulement si, une matrice représentant u est trigonalisable et de remarquer que u et sa matrice ont le même polynôme caractéristique.

- (\Rightarrow). Si A est trigonalisable, alors il existe une matrice triangulaire supérieure T semblable à A . Par suite on a $\chi_A = \chi_T$ et le polynôme caractéristique d'une matrice triangulaire est scindé. Donc χ_A est scindé.
- (\Leftarrow). On considère la propriété

$$\mathcal{P}_n : \forall A \in M_n(\mathbb{K}), \chi_A \text{ est scindé} \Rightarrow A \text{ est trigonalisable.}$$

Montrons que, pour tout $n \in \mathbb{N}^*$, \mathcal{P}_n est vraie par récurrence $n \in \mathbb{N}^*$.

- *Initialisation.* Pour $n = 1$, la propriété \mathcal{P}_0 est triviale : toute matrice de dimension 1 est triangulaire !
- *Hérédité.* Soit $n \in \mathbb{N}^*$. On suppose la propriété \mathcal{P}_n vraie.

Soit $A \in M_{n+1}(\mathbb{K})$. On suppose que son polynôme caractéristique χ_A est scindé. Par suite, χ_A admet au moins une racine λ qui est valeur propre de A . Soit $C_1 \in M_{n+1,1}(\mathbb{K})$ un vecteur propre de A associé à λ . On complète C_1 en une base $\mathcal{B} = \{C_1, C_2, \dots, C_{n+1}\}$ de $M_{n+1,1}(\mathbb{K})$. Alors, en posant $Q = (C_1 \mid \dots \mid C_{n+1})$ i.e. Q est la matrice de passage de la base canonique de $M_{n+1,1}(\mathbb{K})$ vers \mathcal{B} , on a

$$Q^{-1}AQ = \left(\begin{array}{c|c} \lambda & B \\ \hline 0 & C \end{array} \right).$$

où $B \in M_{1,n}(\mathbb{K})$ et $C \in M_n(\mathbb{K})$.

Alors on a :

$$\chi_A = \chi_{Q^{-1}AQ} = (X - \lambda)\chi_C$$

Or comme χ_A est scindé et $\chi_C \mid \chi_A$, alors χ_C est scindé et ainsi, par hypothèse de récurrence, C est trigonalisable. Par suite, il existe $T' \in M_n(\mathbb{K})$ triangulaire et $R \in$

$GL_n(\mathbb{K})$ tels que $C = RT'R^{-1}$. Alors, si on pose :

$$P' = \left(\begin{array}{c|c} 1 & 0 \\ \hline 0 & R \end{array} \right) \quad \text{et} \quad P = QP'$$

on obtient :

$$P^{-1}AP = P'^{-1}Q^{-1}AQ P' = P'^{-1} \left(\begin{array}{c|c} \lambda & B \\ \hline 0 & C \end{array} \right) P' = \left(\begin{array}{c|c} \lambda & BR \\ \hline 0 & T' \end{array} \right).$$

Donc $T = P^{-1}AP$ est triangulaire ; d'où A est trigonalisable. Par suite, \mathcal{P}_{n+1} est vraie. Ce qui achève la récurrence. □

Corollaire 9.

- Toute matrice de $M_n(\mathbb{C})$ est trigonalisable.
- Si $\mathbb{K} = \mathbb{C}$, tout endomorphisme de E est trigonalisable.

Démonstration.

Soit A une matrice de $M_n(\mathbb{C})$. Alors son polynôme caractéristique χ_A appartient à $\mathbb{C}[X]$ donc d'après le théorème de D'Alembert-Gauss, χ_A est scindé. Il en résulte que A est trigonalisable d'après le théorème précédent.

Même raisonnement pour un endomorphisme. □

Proposition 30.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ avec $\text{Sp}(u) = \{\lambda_1, \dots, \lambda_k\}$ avec $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ deux à deux distincts. Si u est trigonalisable, alors :

$$\text{Tr}(u) = \sum_{i=1}^k m(\lambda_i) \lambda_i \quad \text{et} \quad \det(u) = \prod_{i=1}^k \lambda_i^{m(\lambda_i)}.$$

Démonstration.

On suppose u trigonalisable. Alors il existe T triangulaire qui représente u et T est de la forme :

$$T = \begin{pmatrix} \lambda_1 & * & \dots & \dots & \dots & \dots & * \\ 0 & \ddots & \ddots & & & & \vdots \\ \vdots & \ddots & \lambda_1 & \ddots & & & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \ddots & & \vdots \\ \vdots & & & \ddots & \lambda_k & \ddots & \vdots \\ \vdots & & & & \ddots & \ddots & * \\ 0 & \dots & \dots & \dots & \dots & 0 & \lambda_k \end{pmatrix}$$

d'où le résultat. □

Méthode : Trigonalisation d'une matrice.

- On calcule le polynôme caractéristique de la matrice. S'il est **scindé**, la matrice est trigonalisable, on continue.
- On détermine les sous-espaces propres ; on compare la dimension de chacun de ces sous-espaces et la multiplicité des valeurs propres correspondantes. Si chaque dimension est égale à la multiplicité correspondante, on diagonalise ; sinon, on doit trigonaliser.

Dans le cas général, il n'y a pas de méthode à connaître ; mais nous allons voir comment trigonaliser une matrice A dans les différents cas possibles en dimension 3 sur des exemples. Dans la suite, u désignera l'endomorphisme canonique de \mathbb{K}^3 associé à A .

Méthode : Trigonalisation d'une matrice de $M_3(\mathbb{K})$ non diagonalisable.

1er cas : Deux valeurs propres distinctes de multiplicité 1 et 2 et chaque sous-espace propre de dimension 1.

Exemple représentatif :

$$A = \begin{pmatrix} 3 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & 0 \\ 3 & -2 & 0 \end{pmatrix}$$

On a $\chi_A = (X - 1)(X - 2)^2$ et les sous-espaces propres sont :

$$E_1(A) = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right) \text{ et } E_2(A) = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right)$$

- On forme une base $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3)$ de \mathbb{K}^3 en prenant $e_1 = (1, 1, 1)$ et $e_2 = (0, 1, -1)$ et en choisissant e_3 de manière à compléter en une base la famille e_1, e_2 .
- On obtient alors $A = PTP^{-1}$ où :

$$T = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(u) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & * \\ 0 & 2 & * \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

et P est formé des vecteurs e_1, e_2, e_3 mis en colonne.

Par exemple : On choisit $e_3 = e_1 \wedge e_2 = (-2, 1, 1)$ et on a :

$$u(e_3) = {}^t \left(A \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right) = (-8, 4, -8) = -4e_1 + 6e_2 + 2e_3.$$

d'où, dans ce cas, $T = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -4 \\ 0 & 2 & 6 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ et $P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$

Méthode : Trigonalisation d'une matrice de $M_3(\mathbb{K})$ non diagonalisable.

2eme cas : Une valeur propre triple et le sous-espace propre associé de dimension 2.

Exemple représentatif :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

On a $\chi_A = (X - 1)^3$ et le sous-espace propre associé à 1 est :

$$E_1(A) = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

- On forme une base $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3)$ de \mathbb{K}^3 en prenant $e_1 = (1, 0, 0)$ et $e_2 = (0, -1, 1)$ et en choisissant e_3 de manière à compléter en une base la famille e_1, e_2 .
- On obtient alors $A = PTP^{-1}$ où :

$$T = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(u) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & * \\ 0 & 1 & * \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

et P est formé des vecteurs e_1, e_2, e_3 mis en colonne.

Par exemple : On choisit $e_3 = (0, 1, 1)$ et on a $u(e_3) = (8, 4, -8) = 2e_2 + 1e_3$. d'où, dans

ce cas, $T = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ et $P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$

Méthode : Trigonalisation d'une matrice de $M_3(\mathbb{K})$ non diagonalisable.

3eme cas : Une valeur propre triple λ et le sous-espace propre associé de dimension 1.

On utilise ici la méthode de réduction de Jordan (par souci de simplicité) :

On cherche une base $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3)$ de \mathbb{K}^3 telle que :

- On cherche $e_3 \notin \text{Ker}((u - \lambda \text{Id}_E)^2)$;
- on pose $e_2 = u(e_3) - \lambda e_3$; (d'où $u(e_3) = e_2 + \lambda e_3$) ;
- on pose $e_1 = u(e_2) - \lambda e_2$; (d'où $u(e_2) = e_1 + \lambda e_2$).

Et on prouvera plus tard qu'on a nécessairement $u(e_1) = \lambda e_1$ grâce au théorème de Cayley-

Hamilton. Ainsi, on obtient $A = PTP^{-1}$ où :

$$T = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(u) = \begin{pmatrix} \lambda & 1 & 0 \\ 0 & \lambda & 1 \\ 0 & 0 & \lambda \end{pmatrix}$$

et P est formé des vecteurs e_1, e_2, e_3 mis en colonne.

Exercice 18.

Trigonaliser les matrices suivantes :

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 2 & -4 & 1 \\ 2 & -1 & -2 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} + i & \frac{1}{2} & -i \\ -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} + i & -i \\ 0 & 0 & i \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 2 & -2 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Correction.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & 1 \\ 0 & 0 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}^{-1}$$

$$B = \begin{pmatrix} -i & -i & 0 \\ i & -i & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} i & 1 & 0 \\ 0 & i & 1 \\ 0 & 0 & i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -i & -i & 0 \\ i & -i & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}^{-1}$$

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & 1 \\ 0 & 0 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}^{-1}$$

5. Endomorphismes nilpotents et matrices nilpotentes

On rappelle ici la notion de nilpotence évoquée dans le chapitre Structures algébriques usuelles :

Définition 18. Endomorphisme nilpotent/Matrice nilpotente

- Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. On dit que u est **nilpotent** s'il existe $k \in \mathbb{N}^*$ tel que $u^k = 0$. On appelle alors **indice de nilpotence** le plus petit entier $p \in \mathbb{N}^*$ tel que $u^p = 0$.
- Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. On dit que A est **nilpotente** s'il existe $k \in \mathbb{N}^*$ tel que $A^k = 0_n$. On appelle alors **indice de nilpotence** le plus petit entier $p \in \mathbb{N}^*$ tel que $A^p = 0_n$.

Exemple 5.

Une matrice triangulaire dont la diagonale est composée de 0 - on appelle ce type de matrices des matrices triangulaires **strictes** - est nilpotente.

Proposition 31.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. On a équivalence entre les assertions :

- i) u est nilpotent ;
- ii) $\chi_u = X^n$ (où $n = \dim(E)$) ;

On a le même résultat pour $A \in M_n(\mathbb{K})$.

Démonstration.

- i) \Rightarrow ii). On suppose u nilpotent d'indice p . Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$ une matrice représentant u dans une certaine base \mathcal{B} de E . La matrice A est trigonalisable dans $M_n(\mathbb{C})$. Soit $\lambda \in \mathbb{C}$ une valeur propre de A et $X \in M_{n,1}(\mathbb{C})$ un vecteur propre associé. Alors on a, pour tout $k \in \mathbb{N}$:

$$A^k X = \lambda^k X.$$

Or $A^p = 0$ donc $\lambda^p X = 0$ avec $X \neq 0$, d'où $\lambda^p = 0$. Ainsi, $\lambda = 0$, donc 0 est la seule valeur propre de A . A étant trigonalisable, son polynôme caractéristique est donc $\chi_A = X^n$. Par suite, $\chi_u = \chi_A = X^n$.

- ii) \Rightarrow i). On suppose $\chi_u = X^n$. (On peut conclure directement avec le théorème de Cayley-Hamilton mais on n'a pas besoin d'utiliser un si puissant résultat ici).

Comme χ_u est scindé, u est trigonalisable et donc il existe une base \mathcal{B} dans laquelle la matrice T de u est triangulaire stricte car 0 est la seule valeur propre de u . Or T est nilpotente car triangulaire stricte, donc il existe $k \geq 1$ tel que $\text{Mat}_{\mathcal{B}}(u^k) = T^k = 0_n$. Ainsi, $u^k = 0$.

□

Corollaire 10.

- Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. Alors u est nilpotent si, et seulement si, u est trigonalisable et $\text{Sp}(u) = \{0\}$.
- Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. Alors A est nilpotente si, et seulement si, A est trigonalisable et $\text{Sp}(A) = \{0\}$.

Démonstration.

On a u est nilpotent si, et seulement si, $\chi_u = X^n$ si, et seulement si, u est trigonalisable et son unique valeur propre est 0. □

Proposition 32.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. Si u est nilpotent d'indice p , alors :

- pour tout $x \in E$ tel que $u^{p-1}(x) \neq 0_E$, la famille $(x, u(x), \dots, u^{p-1}(x))$ est libre ;
- $p \leq n = \dim(E)$.

Démonstration.

— Soit $a_0, \dots, a_{p-1} \in \mathbb{K}$ tels que $\sum_{i=0}^{p-1} a_i u^i(x) = 0_E$. On a :

$$0_E = u^{p-1} \left(\sum_{i=0}^{p-1} a_i u^i(x) \right) = a_0 u^{p-1}(x).$$

donc $a_0 = 0$ car $u^{p-1}(x) \neq 0_E$, puis, on a :

$$0_E = u^{p-2} \left(\sum_{i=1}^{p-1} a_i u^i(x) \right) = a_1 u^{p-1}(x).$$

d'où $a_1 = 0$. On continue ainsi de proche en proche pour trouver finalement :

$$a_0 = a_1 = \dots = a_{p-1} = 0.$$

Donc $(x, u(x), \dots, u^{p-1}(x))$ est une famille libre.

— Comme p est le plus petit entier de \mathbb{N}^* tel que $u^p = 0$, alors $u^{p-1} \neq 0$. Par suite, il existe $x \neq 0_E$ tel que $u^{p-1}(x) \neq 0_E$. Ainsi, en utilisant le point précédent, la famille $(x, u(x), \dots, u^{p-1}(x))$ est une famille libre de E de p vecteurs, par suite, $p \leq \dim(E)$. \square

Partie E

Polynômes annulateurs et réduction

Dans cette partie, l'espace vectoriel E est supposé de dimension finie n .

1. Rappels et compléments sur les polynômes annulateurs

a. Rappels

Soit $P = \sum_{i=0}^k a_i X^i \in \mathbb{K}[X]$. On rappelle que les polynômes P en $u \in \mathcal{L}(E)$ et en $A \in M_n(\mathbb{K})$ sont définis par :

$$P(u) = \sum_{i=0}^k a_i u^i = a_0 \text{Id}_E + a_1 u + \dots + a_k u^k \in \mathcal{L}(E),$$

et

$$P(A) = \sum_{i=0}^k a_i A^i = a_0 I_n + a_1 A + \dots + a_k A^k \in M_n(\mathbb{K}).$$

On note, pour $u \in \mathcal{L}(E)$ et $A \in M_n(\mathbb{K})$:

$$\mathbb{K}[u] = \{P(u) \mid P \in \mathbb{K}[X]\} \quad \text{et} \quad \mathbb{K}[A] = \{P(A) \mid P \in \mathbb{K}[X]\}$$

On dit que $P \in \mathbb{K}[X]$ est un **polynôme annulateur** pour u (resp. pour A) si $P(u) = 0$ (resp. si $P(A) = 0_n$).

b. Polynômes annulateurs et éléments propres

Proposition 33.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$.

- i) Pour tous $P, Q \in \mathbb{K}[X]$, $P(u)$ et $Q(u)$ commutent.
- ii) Pour tout $P \in \mathbb{K}[X]$, $\text{Ker}(P(u))$ et $\text{Im}(P(u))$ sont stables par u .

Démonstration.

- i) On a, pour tous $i, j \in \mathbb{N}$, $u^i \circ u^j = u^j \circ u^i$ et u^i est linéaire donc en déduit que, pour tous $P, Q \in \mathbb{K}[X]$:

$$\begin{aligned}
P(u) \circ Q(u) &= \sum_{i=0}^k a_i u^i \circ \left(\sum_{j=0}^l b_j u^j \right) \\
&= \sum_{i=0}^k a_i \sum_{j=0}^l b_j u^i \circ u^j \\
&= \sum_{j=0}^l b_j \sum_{i=0}^k a_i u^j \circ u^i \\
&= \sum_{j=0}^l b_j u^j \circ \left(\sum_{i=0}^k a_i u^i \right) \\
&= Q(u) \circ P(u)
\end{aligned}$$

ii) Soit $P \in \mathbb{K}[X]$. On a $u = Q(u)$ avec $Q = X$, donc u et $P(u)$ commutent d'après i). Donc, d'après la proposition 7, $\text{Ker}(P(u))$ et $\text{Im}(P(u))$ sont stables par u . □

Proposition 34.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$, $A \in M_n(K)$, $\lambda \in \mathbb{K}$ et $P \in \mathbb{K}[X]$.

- Soit $x \in E$. Si $u(x) = \lambda x$ alors $P(u)(x) = P(\lambda)x$.
- Soit $X \in M_{n,1}(\mathbb{K})$. Si $AX = \lambda X$ alors $P(A)X = P(\lambda)X$.

Démonstration.

- On suppose $u(x) = \lambda x$. Alors on a :

$$P(u)(x) = \sum_{i=0}^k a_i u^i(x) = \sum_{i=0}^k a_i (\lambda^i x) = \left(\sum_{i=0}^k a_i \lambda^i \right) x = P(\lambda)x.$$

- On fixe une base \mathcal{B} de E et on raisonne comme pour le point précédent en considérant A et X comme les matrices dans la base \mathcal{B} de u et x respectivement. □

Corollaire 11.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$, $A \in M_n(K)$, $\lambda \in \mathbb{K}$ et $P \in \mathbb{K}[X]$.

- Si λ est une valeur propre de u , alors $P(\lambda)$ est une valeur propre de $P(u)$ et

$$E_\lambda(u) \subset E_{P(\lambda)}(P(u)).$$

- Si λ est une valeur propre de A , alors $P(\lambda)$ est une valeur propre de $P(A)$ et

$$E_\lambda(A) \subset E_{P(\lambda)}(P(A)).$$

Proposition 35.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$, $A \in M_n(\mathbb{K})$ et $P \in \mathbb{K}[X]$.

- Si P est un polynôme annulateur de u , alors toute valeur propre de u est une racine de P ; autrement dit, pour $\lambda \in \text{Sp}(u)$, $P(\lambda) = 0$.
- Si P est un polynôme annulateur de A , alors toute valeur propre de A est une racine de P ; autrement dit, pour $\lambda \in \text{Sp}(A)$, $P(\lambda) = 0$.

Démonstration.

On suppose que P est un polynôme annulateur de u , i.e. $P(u) = 0$. Alors, pour $\lambda \in \mathbb{K}$ une valeur propre de u , d'après la proposition précédente, $P(\lambda)$ est une valeur propre de l'endomorphisme $P(u)$ qui est l'endomorphisme nul. Or 0 est l'unique valeur propre de $0 \in \mathcal{L}(E)$. D'où $P(\lambda) = 0$ i.e. λ est une racine de P . \square

Remarque 14.

ATTENTION, la réciproque de la proposition précédente est fausse! Par exemple, $X^2(X-1)$ est un polynôme annulateur pour la matrice I_n mais 0 n'est pas valeur propre de I_n .

Exemple 6.

- Soit p un projecteur. Alors $p^2 = p$ donc $X^2 - X = (X-1)X$ est un polynôme annulateur de p et on a bien $\text{Sp}(p) \subset \{0, 1\}$.
- Soit s une symétrie. Alors $s^2 = \text{Id}_E$ donc $X^2 - 1 = (X-1)(X+1)$ est un polynôme annulateur de s et on a bien $\text{Sp}(s) \subset \{-1, 1\}$.

Proposition 36.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$, $A \in M_n(\mathbb{K})$ et $P \in \mathbb{K}[X]$.

- Si P est un polynôme annulateur de u et $P(0) \neq 0$, alors u est injectif (et donc bijectif car $\dim(E)$ est finie).
- Si P est un polynôme annulateur de A et $P(0) \neq 0$, alors A est inversible.

Démonstration.

On suppose que $P = \sum_{i=0}^k a_i X^i$ est un polynôme annulateur de u et que $P(0) \neq 0$. Alors $a_0 \neq 0$ et on a :

$$a_0 \text{Id}_E + \left(\sum_{i=1}^k a_i u^{i-1} \right) \circ u = P(u) = 0,$$

donc $\left(\frac{-1}{a_0} \sum_{i=1}^k a_i u^{i-1} \right) \circ u = \text{Id}_E$. Par suite, u est inversible et son inverse est $\frac{-1}{a_0} \sum_{i=1}^k a_i u^{i-1}$.

On raisonne de même pour $A \in M_n(\mathbb{K})$ pour démontrer que A est inversible et que son inverse est $\frac{-1}{a_0} \sum_{i=1}^k a_i A^{i-1}$. \square

Méthode : Calcul d'une inverse grâce à un polynôme annulateur. La démonstration précédente nous donne un moyen pratique de détermination de l'inverse d'un endomorphisme (en dimension finie) ou d'une matrice quand on a un polynôme annulateur P tel que $P(0) \neq 0$. En effet, pour $P = \sum_{i=0}^k a_i X^i$ avec $a_0 \neq 0$ un polynôme annulateur de u (resp. de A), on a :

$$u^{-1} = \frac{-1}{a_0} \sum_{i=1}^k a_i u^{i-1};$$

respectivement,

$$A^{-1} = \frac{-1}{a_0} \sum_{i=1}^k a_i A^{i-1}.$$

Exercice 19.

1. Déterminer l'inverse de $f : (x, y) \mapsto (2x + y, x + 2y)$
2. Déterminer l'inverse de $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$.

Correction.

1. On a $f^2 - 3f = -3\text{Id}_E$, donc $f^{-1} = \frac{-1}{3}(f - 3\text{Id}_E)$.
2. On a $A^2 - 2A = 3I_n$, donc $A^{-1} = \frac{1}{3}(A - 3I_n)$.

Proposition 37.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ et $P \in \mathbb{K}[X]$. Si u_F est l'endomorphisme induit par u sur $F = \text{Ker}(P(u))$, alors P est un polynôme annulateur de u_F .

Correction.

Soit $P = \sum_{k=0}^m a_k X^k$ la décomposition de P dans la base canonique de $\mathbb{K}[X]$. On suppose que u_F est l'endomorphisme induit par u sur $F = \text{Ker}(P(u))$. Alors, pour tout $x \in F$, on a $P(u)(x) = 0_E$ et :

$$P(u_F)(x) = \sum_{k=0}^m a_k u_F^k(x) = \sum_{k=0}^m a_k u^k(x) = P(u)(x) = 0_E$$

Par suite, $P(u_F) = 0_{\mathcal{L}(F)}$ i.e. P est annulateur de u_F .

2. Polynôme minimal

Dans le chapitre Structures algébriques usuelles, on a introduit la notion de polynôme minimal d'un élément d'une algèbre, on rappelle ici les principaux points de ce concept dans le contexte des algèbres de dimension finie $\mathcal{L}(E)$ et $M_n(\mathbb{K})$.

Proposition 38. Idéal annulateur

- Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. L'ensemble $I_u = \{P \in \mathbb{K}[X] \mid P(u) = 0\}$ appelé **idéal annulateur de u** est un idéal de $\mathbb{K}[X]$ non réduit à $\{0\}$.
- Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. L'ensemble $I_A = \{P \in \mathbb{K}[X] \mid P(A) = 0_n\}$ appelé **idéal annulateur de A** est un idéal de $\mathbb{K}[X]$ non réduit à $\{0\}$.

Démonstration.

On a déjà démontré ce résultat dans la partie Algèbres du chapitre Structures algébriques. On rappelle tout de même la démonstration dans notre contexte :

I_u est un idéal de $\mathbb{K}[X]$ comme noyau du morphisme d'anneaux $f : P \mapsto P(u)$ de $\mathbb{K}[X]$ dans $\mathcal{L}(E)$.

Montrons que u possède un polynôme annulateur non nul. Comme $\mathcal{L}(E)$ est de dimension finie égale à n^2 , la famille $(\text{Id}_E, u, \dots, u^{n^2})$ est liée car composée de $n^2 + 1$ vecteurs dans un espace de dimension n^2 donc il existe $\lambda_0, \dots, \lambda_{n^2} \in \mathbb{K}$ non tous nuls tels que

$$\sum_{i=0}^{n^2} \lambda_i u^i = 0.$$

Par suite $P = \sum_{i=0}^{n^2} \lambda_i X^i$ est un polynôme annulateur non nul de u d'où $I_u \neq \{0\}$. □

Définition 19. Polynôme minimal

- Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. On appelle **polynôme minimal de u** et on note π_u le générateur unitaire de l'idéal annulateur I_u de u . En particulier, $I_u = \pi_u \mathbb{K}[X]$.
- Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. On appelle **polynôme minimal de A** et on note π_A le générateur unitaire de l'idéal annulateur I_A de A . En particulier, $I_A = \pi_A \mathbb{K}[X]$.

Proposition 39.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$.

- Si E est de dimension $n \geq 1$, $\deg(\pi_u) \geq 1$.
- On a $\deg(\pi_u) = 1$ si, et seulement si, u est une homothétie.

Proposition 40.

- Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ et $d = \deg(\pi_u)$. La famille $(\text{Id}_E, u, \dots, u^{d-1})$ est une base de l'algèbre $\mathbb{K}[u] = \{P(u) \mid P \in \mathbb{K}[X]\}$ engendré par u .
- Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$ et $d = \deg(\pi_A)$. La famille (I_n, A, \dots, A^{d-1}) est une base de l'algèbre $\mathbb{K}[A] = \{P(A) \mid P \in \mathbb{K}[X]\}$ engendré par A .

Démonstration.

On a déjà démontré ce résultat dans la partie Algèbres du chapitre Structures algébriques. On rappelle tout de même la démonstration dans notre contexte :

On suppose que u admet un polynôme minimal π_u avec $d = \deg(\pi_u)$. Montrons que $(u^k)_{0 \leq k \leq d-1}$ est une base de $\mathbb{K}[u]$.

- *Famille libre* : soit $\lambda_0, \dots, \lambda_{d-1} \in \mathbb{K}$ des scalaires tels que $\sum_{k=1}^{d-1} \lambda_k u^k = 0$. S'il existe $i \in \llbracket 0, d-1 \rrbracket$ tel que $\lambda_i \neq 0$, $\sum_{k=1}^{d-1} \lambda_k X^k$ est un polynôme annulateur non nul de u de degré $< d = \deg(\pi_u)$. Contradiction car π_u est de degré minimal parmi les polynômes annulateurs. Donc pour tout $i \in \llbracket 0, d-1 \rrbracket$, $\lambda_i = 0$. Donc la famille $(u^k)_{0 \leq k \leq d-1}$ est libre.
- *Famille génératrice* : Soit $P(u) \in \mathbb{K}[u]$. Alors $P \in \mathbb{K}[X]$ et en faisant la division euclidienne de ce polynôme par π_u , on obtient qu'il existe $Q, R \in \mathbb{K}[X]$ tels que $P = \pi_u Q + R$ et $\deg(R) < d-1$. Par suite,

$$P(u) = \underbrace{\pi_u(u)}_{=0_A} Q(u) + R(u) = R(u).$$

et R est de degré $\leq d-1$ donc il existe $\lambda_0, \dots, \lambda_{d-1} \in \mathbb{K}$ tels que $R = \sum_{k=1}^{d-1} \lambda_k X^k$. Il en résulte que :

$$P(u) = R(u) = \sum_{k=1}^{d-1} \lambda_k X^k \in \text{Vect}(u^k)_{0 \leq k \leq d-1}.$$

Donc $(u^k)_{0 \leq k \leq d-1}$ est une base de $\mathbb{K}[u]$. □

Proposition 41.

- Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ et $\lambda \in \mathbb{K}$. Alors $\lambda \in \text{Sp}(u)$ si, et seulement si, $\pi_u(\lambda) = 0$.
 - Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$ et $\lambda \in \mathbb{K}$. Alors $\lambda \in \text{Sp}(A)$ si, et seulement si, $\pi_A(\lambda) = 0$.
- Autrement dit, les valeurs propres sont exactement les racines du polynôme minimal.

Démonstration.

- (\Rightarrow) . Si λ est une valeur propre de u , alors λ est racine de tout polynôme annulateur de u . Or π_u est un polynôme annulateur de u . Donc $\pi_u(\lambda) = 0$.
- (\Leftarrow) . On suppose $\pi_u(\lambda) = 0$. Alors on a la factorisation

$$\pi_u = (X - \lambda)P,$$

où $P \in \mathbb{K}[X]$ et $\deg(P) = \deg(\pi_u) - 1 < \deg(\pi_u)$. Par suite,

$$0 = \pi_u(u) = (u - \lambda \text{Id}_E) \circ P(u).$$

Supposons par l'absurde que λ n'est pas valeur propre de u . Alors $u - \lambda \text{Id}_E$ est injective et donc bijective car E est de dimension finie ; d'où $P(u) = 0$. Ce qui est impossible par minimalité du degré du polynôme minimal parmi les polynômes annulateurs de u . Il en résulte que λ est une valeur propre de u . □

Corollaire 12.

- Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. Alors π_u et χ_u ont les mêmes facteurs irréductibles dans $\mathbb{K}[X]$. En particulier, ils ont les mêmes racines.
- Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. Alors π_A et χ_A ont les mêmes facteurs irréductibles dans $\mathbb{K}[X]$. En particulier, ils ont les mêmes racines.

Démonstration.

Traisons le cas matriciel. Soit $A \in M_n(\mathbb{K}) \subset M_n(\mathbb{C})$. D'après la proposition précédente, les racines de π_A dans \mathbb{C} sont exactement les valeurs propres de u qui sont également les racines de χ_A dans \mathbb{C} . Les facteurs irréductibles de $\mathbb{C}[X]$ étant seulement les polynômes de degré 1, il en résulte que π_A et χ_A ont les mêmes facteurs irréductibles dans $\mathbb{C}[X]$.

Ainsi, si $\mathbb{K} = \mathbb{C}$, on a le résultat. Dans le cas $\mathbb{K} = \mathbb{R}$, il reste donc à traiter le cas où P est un facteur irréductible de degré 2 de π_A ou de χ_A . Alors $P = (X - \lambda)(X - \bar{\lambda})$ avec $\lambda \in \mathbb{C} \setminus \mathbb{R}$ i.e. P possède deux racines complexes non réelles conjuguées. Ces deux racines $\lambda, \bar{\lambda}$ sont donc des valeurs propres de A vu comme une matrice à coefficients complexes. Par suite, ce sont des racines communes de π_A et χ_A d'où $P = (X - \lambda)(X - \bar{\lambda})$ est un facteur irréductible dans $\mathbb{R}[X]$ commun à π_A et χ_A . \square

Corollaire 13.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. Alors π_u est scindé si, et seulement si, χ_u est scindé.
De même dans le cas matriciel.

3. Lemme de décomposition des noyaux**Théorème 7.** *Lemme de décomposition des noyaux*

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ et $P_1, \dots, P_k \in \mathbb{K}[X]$ deux à deux premiers entre eux. Alors, pour $P = P_1 \dots P_k$, on a :

$$\text{Ker} P(u) = \bigoplus_{i=1}^k \text{Ker} P_i(u).$$

Démonstration.

On montre le résultat par récurrence sur $k \in \mathbb{N}$, $k \geq 2$.

- *Initialisation* : $k = 2$ Soit $A, B \in \mathbb{K}[X]$ premiers entre eux et $P = AB$. On procède par double inclusion.

Comme $\mathbb{K}[u]$ est commutatif, on a :

$$A(u) \circ B(u) = P(u) = B(u) \circ A(u),$$

d'où $\text{Ker}(A(u)) \subset \text{Ker}(P(u))$ et $\text{Ker}(B(u)) \subset \text{Ker}(P(u))$. Par suite,

$$\text{Ker}(A(u)) + \text{Ker}(B(u)) \subset \text{Ker}(P(u))$$

D'après le théorème de Bézout, il existe $U, V \in \mathbb{K}[X]$ tels que $AU + BV = 1$, donc

$$A(u) \circ U(u) + B(u) \circ V(u) = \text{Id}_E. \quad (*)$$

- Montrons tout d'abord que la somme $\text{Ker}(A(u)) + \text{Ker}(B(u))$ est directe i.e. $\text{Ker}(A(u)) \cap \text{Ker}(B(u)) = \{0_E\}$.
Soit $x \in \text{Ker}(A(u)) \cap \text{Ker}(B(u))$. Alors on a, d'après (*) et en utilisant le fait que $\mathbb{K}[u]$ est une algèbre commutative :

$$x = U(u) \left(\underbrace{A(u)(x)}_{=0_E} \right) + V(u) \left(\underbrace{B(u)(x)}_{=0_E} \right) = 0_E.$$

Par suite, $\text{Ker}(A(u)) \cap \text{Ker}(B(u)) = \{0_E\}$.

- Soit $x \in \text{Ker}(P(u))$. On note $y = A(u) \circ U(u)(x)$ et $z = B(u) \circ V(u)(x)$. D'après (*), $x = y + z$, et de plus, on a :

$$A(u)(z) = A(u) \circ B(u) \circ U(u)(x) = P(u) \circ U(u)(x) = U(u) \left(\underbrace{P(u)(x)}_{=0_E} \right) = 0_E$$

donc $z \in \text{Ker}(A(u))$ et, par le même raisonnement, on obtient $y \in \text{Ker}(B(u))$.

Par suite, $x = z + y \in \text{Ker}(A(u)) \oplus \text{Ker}(B(u))$.

Il en résulte que

$$\text{Ker}(A(u)) \oplus \text{Ker}(B(u)) = \text{Ker}(P(u)).$$

- *Hérédité* : Soit $k \geq 2$. On suppose la propriété vraie pour k . Soit $P = P_1 \dots P_{k+1}$ avec P_1, \dots, P_{k+1} premiers entre eux deux à deux.
On pose $A = P_1 \dots P_k$ et $B = P_{k+1}$. Alors A et B sont premiers entre eux, $P = AB$. D'après le raisonnement effectué pour l'initialisation, on a $\text{Ker}(P(u)) = \text{Ker}(A(u)) + \text{Ker}(B(u))$.
Par suite, d'après l'hypothèse de récurrence, on a :

$$\text{Ker}(P(u)) = \text{Ker}(A(u)) + \text{Ker}(B(u)) = \bigoplus_{i=1}^k \text{Ker}P_i(u) \oplus \text{Ker}P_{k+1}(u).$$

Ce qui achève le raisonnement par récurrence. □

Corollaire 14.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ et $P_1, \dots, P_k \in \mathbb{K}[X]$ deux à deux premiers entre eux. Alors $P = P_1 \dots P_k$ est un polynôme annulateur de u si, et seulement si,

$$E = \bigoplus_{i=1}^k \text{Ker}P_i(u).$$

Démonstration.

On applique le lemme de décomposition des noyaux pour obtenir :

$$\text{Ker}P(u) = \bigoplus_{i=1}^k \text{Ker}P_i(u).$$

Or P est un polynôme annulateur de u si, et seulement si, on a $\text{Ker}P(u) = E$, d'où le résultat. \square

Remarque 15.

On retrouve que pour p un projecteur et s une symétrie, $\text{Ker}(p)$ et $\text{Ker}(p - \text{Id}_E)$ sont supplémentaires ainsi que $\text{Ker}(s - \text{Id}_E)$ et $\text{Ker}(s + \text{Id}_E)$.

Exercice 20.

1. Soit $a, b \in \mathbb{R}$ tels que $a^2 + 4b > 0$ et \mathcal{U} l'ensemble des suites récurrentes doubles dont le terme général vérifie $u_{n+2} = au_{n+1} + bu_n$. Montrer que \mathcal{U} est le noyau de l'endomorphisme $P(s)$ où

$$P = X^2 - aX - b \quad \text{et} \quad s : u = (u_n)_{n \in \mathbb{N}} \mapsto (u_{n+1})_{n \in \mathbb{N}}.$$

En déduire une expression explicite de \mathcal{U} .

2. Soit $a, b \in \mathbb{R}$ tels que $a^2 + 4b > 0$ et \mathcal{S} l'ensemble des fonctions f de $C^\infty(\mathbb{R})$ telles que $f'' = af' + bf$. Montrer que \mathcal{S} est le noyau de l'endomorphisme $P(D)$ où

$$P = X^2 - aX - b \quad \text{et} \quad D : f \mapsto f'.$$

En déduire une expression explicite de \mathcal{S} .

Correction.

1. On a, pour $u = (u_n) \in \mathbb{R}^{\mathbb{N}}$,

$$P(s)(u) = s^2(u) - as(u) - bu(u) = u_{n+2} - au_{n+1} - bu_n$$

Donc on a bien $\mathcal{U} = \text{Ker}(P(s)) = \{u \in \mathbb{R}^{\mathbb{N}} \mid P(s)(u) = 0\}$. On a $\Delta(P) = a^2 + 4b > 0$ par hypothèse, donc P possède deux racines $r_1, r_2 \in \mathbb{R}$ distinctes. Ainsi $P = (X - r_1)(X - r_2)$ et $X - r_1, X - r_2$ sont premiers entre eux, donc, d'après le lemme de décomposition des noyaux :

$$\mathcal{U} = \text{Ker}(P(s)) = \text{Ker}(s - r_1 \text{id}) \oplus \text{Ker}(s - r_2 \text{id}).$$

Or, pour $r \in \mathbb{R}$,

$$\text{Ker}(s - r \text{id}) = \{u = (u_n) \mid \forall n \in \mathbb{N}, u_{n+1} = ru_n\} = \{(Ar^n)_{n \in \mathbb{N}} \mid A \in \mathbb{R}\}.$$

Il en résulte que :

$$\mathcal{U} = \{(Ar_1^n + Br_2^n)_{n \in \mathbb{N}} \mid A, B \in \mathbb{R}\}.$$

2. Par un raisonnement similaire, on obtient, pour r_1, r_2 les deux racines réelles distinctes de P :

$$\mathcal{S} = \{t \mapsto \alpha e^{r_1 t} + \beta e^{r_2 t} \mid \alpha, \beta \in \mathbb{R}\},$$

en remarquant que :

$$\text{Ker}(D - \text{rid}) = \{f \in C^\infty(\mathbb{R}) \mid f' = rf\} = \{t \mapsto \alpha e^{rt} \mid \alpha \in \mathbb{R}\}.$$

4. Polynômes annulateurs et réduction

Théorème 8.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. On a équivalence entre les assertions :

- i) u est diagonalisable;
- ii) u possède un polynôme annulateur scindé à racines simples;
- iii) le polynôme minimal π_u de u est scindé à racines simples.

Le même résultat est valable pour $A \in M_n(\mathbb{K})$.

Démonstration.

On démontre i) \Rightarrow ii) \Rightarrow iii) \Rightarrow i)

- i) \Rightarrow ii). On suppose u diagonalisable et on note $\text{Sp}(u) = \{\lambda_1, \dots, \lambda_k\}$ avec $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ deux à deux distinctes. Alors on a

$$E = \bigoplus_{i=1}^k E_{\lambda_i}(u) = \bigoplus_{i=1}^k \text{Ker}(u - \lambda_i \text{Id}_E).$$

Par suite, d'après le corollaire 14, le polynôme scindé à racines simples $P = \prod_{i=1}^k (X - \lambda_i)$ est annulateur de u .

- ii) \Rightarrow iii). Si u possède un polynôme annulateur scindé à racines simples P alors $\pi_u \mid P$ et donc π_u est scindé à racines simples.
- iii) \Rightarrow i). On suppose que π_u est scindé à racines simples i.e. $\pi_u = \prod_{i=1}^k (X - \lambda_i)$ avec $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ deux à deux distincts. Alors $\text{Sp}(u) = \{\lambda_1, \dots, \lambda_k\}$ et d'après le corollaire 14, on a : $E = \bigoplus_{i=1}^k \text{Ker}(u - \lambda_i \text{Id}_E) = \bigoplus_{i=1}^k E_{\lambda_i}(u)$. Par suite, u est diagonalisable. □

Corollaire 15.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ et F un sous-espace vectoriel de E stable par u . Si u est diagonalisable, alors l'endomorphisme $u_F \in \mathcal{L}(F)$ induit par u sur F est diagonalisable.

Démonstration.

Si u est diagonalisable, alors π_u est scindé à racines simples d'après le théorème précédent. Or on a $\pi_u(u_F) = 0$: en effet, pour tout $x \in F$, $\pi_u(u_F)(x) = \pi_u(u)(x) = 0_E$; par suite, u_F possède un polynôme annulateur scindé à racines simples. D'après le théorème précédent, u_F est diagonalisable. □

Exemple 7.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ tel que $u^3 + 11u = 6u^2 + 6\text{Id}_E$. Alors u est diagonalisable.

En effet, le polynôme $P = X^3 - 3X^2 + 11X - 6$ est annulateur de u et on remarque que $P = (X-1)(X-2)(X-3)$ est scindé à racines simples. Ainsi, u est diagonalisable d'après le théorème précédent.

Exercice 21.

Soit $n \in \mathbb{N}^*$ et $M \in M_n(\mathbb{R})$ telle que $M^3 - M^2 + M = I_n$. Déterminer le déterminant de M et montrer que sa trace est un entier naturel inférieur ou égal à n .

Correction.

On remarque que $P = X^3 - X^2 + X - 1 = (X-1)(X-i)(X+i)$ est un polynôme annulateur scindé à racines simples de M . Par suite, M est diagonalisable dans \mathbb{C} avec $\text{Sp}_{\mathbb{C}}(M) \subset \{1, i, -i\}$ et ainsi, on a :

$$\det(M) = 1^{m(1)} \times i^{m(i)} \times (-i)^{m(-i)} \text{ et } \text{tr}(M) = m(1) + m(i)i - m(-i)i$$

où, si λ n'est pas valeur propre de M , $m(\lambda) = 0$ et si λ est valeur propre de M , $m(\lambda)$ désigne sa multiplicité.

De plus, M étant à coefficients dans \mathbb{R} , ses valeurs propres non réelles conjuguées (potentielles) i et $-i$ ont la même multiplicité i.e. $m(i) = m(-i)$. Ainsi :

$$\det(M) = (i \times (-i))^{m(i)} = 1^{m(i)} = 1 \text{ et } \text{tr}(M) = m(1) + m(i)(i - i) = m(1) \in \llbracket 0, n \rrbracket.$$

Exercice 22.

Soit $n \in \mathbb{N}^*$. On pose $J = \begin{pmatrix} 1 & \dots & 1 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & \dots & 1 \end{pmatrix} \in M_n(\mathbb{R})$ et $A = \begin{pmatrix} n+1 & 1 & \dots & 1 \\ 1 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 1 \\ 1 & \dots & 1 & n+1 \end{pmatrix} \in M_n(\mathbb{R})$.

1. Exprimer J^2 en fonction de J .
2. Exprimer A en fonction de J et I_n puis en déduire un polynôme annulateur de degré 2 de A .
3. En déduire que A est diagonalisable sur \mathbb{R} .

Correction.

1. On a $J^2 = nJ$.
2. On a $A = J + nI_n$ et comme J et I_n commutent, on a :

$$A^2 = (J + nI_n)^2 = J^2 + 2nJ + n^2I_n = 3nJ + n^2I_n = 3nA - 2n^2I_n$$

Par suite, $P = X^2 - 3nX + 2n^2$ est annulateur de A

3. On remarque que $P = (X - n)(X - 2n)$ est un polynôme annulateur de A scindé à racines simples, donc A est diagonalisable.

Exercice 23.

Soit $n \in \mathbb{N}^*$, $A \in M_n(\mathbb{R})$ et $B = \left(\begin{array}{c|c} A & A \\ \hline 0_n & A \end{array} \right) \in M_{2n}(\mathbb{R})$.

Montrer que si B est diagonalisable, alors A l'est aussi puis, sous la même hypothèse, que $A = 0_n$.

Correction.

On remarque tout d'abord que pour $P \in \mathbb{R}[X]$, $P(B) = \left(\begin{array}{c|c} P(A) & AP'(A) \\ \hline 0_n & P(A) \end{array} \right)$ car, pour tout $k \in \mathbb{N}^*$, $B^k = \left(\begin{array}{c|c} A^k & kA^k \\ \hline 0_n & A^k \end{array} \right)$.

On suppose B diagonalisable. D'après la caractérisation de la diagonalisabilité par les polynômes annulateurs, B possède un polynôme annulateur P scindé à racines simples. Ainsi, d'après la remarque précédente, P est donc également annulateur de A , d'où A est diagonalisable, toujours d'après la caractérisation utilisée précédemment.

De plus, on a également XP' qui est annulateur de A . Ainsi, les valeurs propres de A font partie des racines communes de XP' et de P . Or, comme P est à racines simples, P et P' n'ont pas de racine commune; donc les valeurs propres de A font partie des racines communes de X et P ... et ils en ont nécessairement au moins une en commun et il s'agit bien-sûr seulement de 0, car A possède au moins une valeur propre! Ainsi, 0 est la seule valeur propre de A qui est diagonalisable : par suite, $A = 0_n$.

Théorème 9.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. On a équivalence entre les assertions :

- i) u est trigonalisable;
- ii) u possède un polynôme annulateur scindé;
- iii) le polynôme minimal π_u de u est scindé.

Le même résultat est valable pour $A \in M_n(\mathbb{K})$.

Démonstration.

Démontrons $i) \Leftrightarrow iii)$:

i) : u est trigonalisable si, et seulement si, χ_u est scindé (Théorème 6) si, et seulement si, π_u est scindé (Corollaire 13) : iii).

Et en remarquant que le polynôme minimal est un polynôme annulateur de u qui divise tout polynôme annulateur u , on obtient $ii) \Leftrightarrow iii)$.

Remarque : dans la suite, on propose une preuve de $iii) \Rightarrow i)$ qui n'utilise pas la caractérisation de

la trigonalisabilité en terme de polynôme caractéristique :

Pour $n \in \mathbb{N}^*$, on considère la propriété :

$$\mathcal{P}_n : " \forall A \in M_n(\mathbb{K}), \pi_A \text{ est scindé } \Rightarrow A \text{ est trigonalisable. } "$$

Montrons que, pour tout $n \in \mathbb{N}^*$, \mathcal{P}_n est vraie par récurrence $n \in \mathbb{N}^*$.

— *Initialisation.* Pour $n = 1$, la propriété \mathcal{P}_0 est triviale : toute matrice de dimension 1 est triangulaire.

— *Hérédité.* Soit $n \in \mathbb{N}^*$. On suppose la propriété \mathcal{P}_n vraie.

Soit $A \in M_{n+1}(\mathbb{K})$. On suppose que son polynôme minimal π_A est scindé. Par suite, π_A admet au moins une racine λ qui est valeur propre de A . Soit $C_1 \in M_{n+1,1}(\mathbb{K})$ un vecteur propre de A associé à λ . On complète C_1 en une base $\mathcal{B} = (C_1, C_2, \dots, C_{n+1})$ de $M_{n+1,1}(\mathbb{K})$. Alors, en posant $Q = (C_1 \mid \dots \mid C_{n+1})$ i.e. Q est la matrice de passage de la base canonique de $M_{n+1,1}(\mathbb{K})$ vers \mathcal{B} , on a :

$$Q^{-1}AQ = \left(\begin{array}{c|c} \lambda & B \\ \hline 0 & C \end{array} \right).$$

où $B \in M_{1,n}(\mathbb{K})$ et $C \in M_n(\mathbb{K})$.

De plus, on a :

$$\pi_A(Q^{-1}AQ) = Q^{-1} \underbrace{\pi_A(A)}_{=0_{n+1}} Q = 0_{n+1}.$$

Or,

$$\pi_A(Q^{-1}AQ) = \pi_A \left(\left(\begin{array}{c|c} \lambda & B \\ \hline 0 & C \end{array} \right) \right) = \left(\begin{array}{c|c} \pi_A(\lambda) & B' \\ \hline 0 & \pi_A(C) \end{array} \right) \text{ où } B' \in M_{1,n}(\mathbb{K}).$$

Par suite, $\pi_A(C) = 0_n$ i.e. π_A est un polynôme annulateur de C qui est scindé par hypothèse ; donc le polynôme minimal π_C de C est scindé car il divise π_A . Ainsi, par hypothèse de récurrence, C est trigonalisable. Par suite, il existe $T' \in M_n(\mathbb{K})$ triangulaire et $R \in GL_n(\mathbb{K})$ tels que $C = RT'R^{-1}$. Alors, si on pose :

$$P' = \left(\begin{array}{c|c} 1 & 0 \\ \hline 0 & R \end{array} \right) \quad \text{et} \quad P = QP'$$

on obtient :

$$P^{-1}AP = P'^{-1}Q^{-1}AQ P' = P'^{-1} \left(\begin{array}{c|c} \lambda & B \\ \hline 0 & C \end{array} \right) P' = \left(\begin{array}{c|c} \lambda & BR \\ \hline 0 & T' \end{array} \right).$$

Donc $T = P^{-1}AP$ est triangulaire ; d'où A est trigonalisable. Par suite, \mathcal{P}_{n+1} est vraie. Ce qui achève la récurrence.

Montrons maintenant l'implication iii) \Rightarrow i). Supposons π_u scindé. Soit \mathcal{B} une base de E et $A = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(u)$. Comme $\pi_A = \pi_u$, π_A est scindé, et donc, d'après le résultat précédent, A est trigonalisable, ce qui implique que u l'est aussi. \square

Corollaire 16.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ et F un sous-espace vectoriel de E stable par u . Si u est trigonalisable, alors l'endomorphisme $u_F \in \mathcal{L}(F)$ induit par u sur F est trigonalisable.

Démonstration.

Si u est trigonalisable, alors π_u est scindé d'après le théorème précédent. Or on a $\pi_u(u_F) = 0$: en effet, pour tout $x \in F$, $\pi_u(u_F)(x) = \pi_u(u)(x) = 0_E$; par suite, u_F possède un polynôme annulateur scindé. D'après le théorème précédent, u_F est trigonalisable. \square

5. Théorème de Cayley-Hamilton

Théorème 10. Théorème de Cayley-Hamilton

- Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. Le polynôme caractéristique χ_u de u est un polynôme annulateur de u i.e.

$$\chi_u(u) = 0.$$

Autrement dit, π_u divise χ_u .

- Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. Le polynôme caractéristique χ_A de A est un polynôme annulateur de A i.e.

$$\chi_A(A) = 0_n.$$

Autrement dit, π_A divise χ_A .

Démonstration Non exigible.

On suppose u trigonalisable. Soit $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ une base de trigonalisation de u . On note $T = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(u)$ et on a, pour $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ les n valeurs propres de u (pas forcément distinctes donc) :

$$T = (t_{ij}) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & * & \dots & * \\ 0 & \lambda_2 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & * \\ 0 & \dots & 0 & \lambda_n \end{pmatrix}$$

Par suite, on a $\chi_u = \chi_T = \prod_{i=1}^n (X - \lambda_i)$. Pour $i = 1, \dots, n$, on note $F_i = \text{Vect}(e_1, \dots, e_i)$, $F_0 = \{0_E\}$ et $P_i = X - \lambda_i$. Alors on a :

$$\chi_u(u) = P_1(u) \circ \dots \circ P_n(u).$$

Montrons que pour $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$, que $P_i(u)(F_i) \subset F_{i-1}$.

- Cas $i = 1$. On a

$$P_1(u)(e_1) = u(e_1) - \lambda_1 e_1 = \lambda_1 e_1 - \lambda_1 e_1 = 0_E,$$

d'où $P_1(u)(F_1) \subset \{0_E\} = F_0$.

- Cas $i \in \llbracket 1, n-1 \rrbracket$. Pour $x \in F_i$, on a $x = \alpha e_i + \underbrace{x_{i-1}}_{\in F_{i-1}}$.

Comme F_{i-1} est stable par u , alors F_{i-1} est stable par $P_i(u)$ d'où $P_i(u)(x_{i-1}) \in F_{i-1}$. De plus, on a :

$$\begin{aligned}
P_i(u)(e_i) &= u(e_i) - \lambda_i e_i \\
&= (t_{1i}e_1 + \dots + t_{i-1,i}e_{i-1} + \underbrace{t_{ii}}_{=\lambda_i} e_i) - \lambda_i e_i \\
&= t_{1i}e_1 + \dots + t_{i-1,i}e_{i-1} \in F_{j-1}.
\end{aligned}$$

Donc $P_i(u)(x) = \alpha P_i(u)(e_i) + P_i(u)(x_{i-1}) \in F_{j-1}$.

Alors, on a bien, pour tout $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$, que $P_i(u)(F_i) \subset F_{i-1}$.

Ainsi, on a :

$$\begin{aligned}
\chi_u(u)(E) &= P_1(u) \circ \dots \circ P_{n-1}(u) \circ P_n(u)(F_n) \\
&\subset P_1(u) \circ \dots \circ P_{n-1}(u)(F_{n-1}) \\
&\subset \\
&\vdots \\
&\subset \\
&\subset P_1(u)(F_1) \\
&\subset F_0 = \{0_E\}.
\end{aligned}$$

Et donc :

$$\chi_u(u)(E) = \{0_E\} \text{ i.e. } \chi_u(u) = 0.$$

Si u n'est pas trigonalisable, alors on considère une matrice $A \in M_n(\mathbb{K})$ représentant u comme une matrice de $M_n(\mathbb{C})$. Alors A est trigonalisable dans $M_n(\mathbb{C})$ et donc l'endomorphisme u' de \mathbb{C}^n canoniquement associé à A l'est aussi. D'après ce qui précède, on a $\chi_{u'}(u') = 0$ et donc $\chi_A(A) = 0_n$. Le polynôme caractéristique de A est à coefficients dans \mathbb{K} , donc on a également $\chi_u(u) = 0$.

Dans tous les cas, on $\chi_u(u) = 0$. □

Pour ce corollaire, on rappelle qu'on a prouvé précédemment que les polynômes caractéristique et minimal possèdent les mêmes facteurs irréductibles dans $\mathbb{K}[X]$.

Corollaire 17.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. On a $\deg(\pi_u) \leq n$.

Plus précisément, si P_1, \dots, P_k sont les facteurs irréductibles distincts des polynômes minimal π_u et caractéristique χ_u de u avec $\pi_u = \prod_{i=1}^k P_i^{p_i}$ et $\chi_u = \prod_{i=1}^k P_i^{m_i}$ leurs décompositions en facteurs irréductibles, alors, pour tout $i \in \llbracket 1, k \rrbracket$:

$$p_i \leq m_i$$

De même dans le cas matriciel.

Démonstration.

D'après le théorème de Cayley-Hamilton, on a $\pi_u | \chi_u$.

Ainsi on a $\deg(\pi_u) \leq \deg(\chi_u) = n$.

Précisons! Soit $i \in \llbracket 1, k \rrbracket$. Alors $P_i^{n_i} \mid \prod_{j=1}^k P_j^{n_j} = \pi_u = \chi_u \mid \chi_u = \prod_{j=1}^k P_j^{m_j}$; donc par transitivité, $P_i^{n_i} \mid \prod_{i=1}^k P_i^{m_i}$. Or, pour tout $j \neq i$, $P_i^{n_i}, P_j^{m_j}$ sont premiers entre eux car P_i, P_j sont des polynômes irréductibles distincts; donc, d'après le lemme de Gauss, $P_i^{n_i} \mid P_i^{m_i}$ d'où $n_i \leq m_i$. \square

Exercice 24.

Soit $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$. Montrer que A est inversible et exprimer A^{-1} en fonction de puissances de A .

Correction.

On a $\chi_A = X^3 - 3X^2 + 4X - 2$, donc d'après le théorème de Cayley-Hamilton,

$$0_n = \chi_A(A) = A^3 - 3A^2 + 4A - 2.$$

Par suite,

$$A^{-1} = \frac{1}{2}(A^2 - 3A + 4I_3).$$

Exercice 25.

Soit $A \in M_n(\mathbb{R})$ une matrice nilpotente d'indice $p \in \mathbb{N}^*$. Retrouver grâce au théorème de Cayley-Hamilton, que $p \leq n$.

Correction.

Comme A est nilpotente d'indice p , son polynôme minimal est $\pi_A = X^p$. Celui-ci est scindé, donc χ_A l'est aussi, et comme ils ont les mêmes facteurs irréductibles et $\deg(\chi_A) = n$, on a $\chi_A = X^n$. Or, d'après le théorème de Cayley-Hamilton, $X^p = \pi_A \mid \chi_A = X^n$ d'où $p \leq n$.

6. Sous-espaces caractéristiques

Tout les énoncés suivants sont directement transposables au cas matriciel.

Définition 20. Sous-espace caractéristique

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. Pour $\lambda \in \mathbb{K}$ une valeur propre de u , on appelle **sous-espace caractéristique de u associé à λ** et on note $C_\lambda(u)$ le sous-espace vectoriel de E :

$$C_\lambda(u) = \text{Ker} \left((u - \lambda \text{Id}_E)^{m(\lambda)} \right)$$

où $m(\lambda)$ désigne la multiplicité de la valeur propre λ .

Exercice 26.

Déterminer les sous-espaces caractéristiques de

$$A = \begin{pmatrix} 6 & -6 & 5 \\ -4 & -1 & 10 \\ 7 & -6 & 4 \end{pmatrix}$$

Proposition 42.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ et $\lambda \in \mathbb{K}$. Si λ est une valeur propre de u de multiplicité $m(\lambda)$, alors :

$$\dim(C_\lambda(u)) = m(\lambda).$$

Démonstration.

On suppose que $\lambda \in \text{Sp}(u)$. On note $m = m(\lambda)$ et $p = \dim(C_\lambda(u))$. Alors on a $\chi_u = P(X - \lambda)^m$ où $(X - \lambda)$ et P sont premiers entre eux. Comme χ_u est annulateur de u d'après le Théorème de Cayley-Hamilton, on a, d'après le lemme des noyaux :

$$E = \text{Ker}(P(u)) \oplus C_\lambda(u).$$

De plus, comme $P(u)$ et $(u - \lambda \text{Id}_E)^m$ commutent avec u , $\text{Ker}(P(u))$ et $C_\lambda(u)$ sont stables par u . On considère alors les endomorphismes induits v et w par u sur $\text{Ker}(P(u))$ et $C_\lambda(u)$ respectivement. Comme Q est un polynôme annulateur de v et que λ n'est pas racine de Q , alors λ n'est pas valeur propre de v . Ainsi, $(X - \lambda)$ et χ_v sont premiers entre eux.

Comme $(X - \lambda)^m$ est annulateur de w , alors λ est la seule racine de w et donc $\chi_w = (X - \lambda)^p$. Par suite, on a $P(X - \lambda)^m = \chi_u = \chi_v \cdot \chi_w = \chi_v \cdot (X - \lambda)^p$. Comme $(X - \lambda)^p$ et P sont premiers entre eux, $(X - \lambda)^p \mid (X - \lambda)^m$ d'où $p \leq m$ puis, comme $(X - \lambda)^p$ et χ_v sont premiers entre eux, $(X - \lambda)^m \mid (X - \lambda)^p$ d'où $m \leq p$.

Il en résulte que $m = p$. □

Proposition 43.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ tel que χ_u est scindé. Si $\pi_u = \prod_{i=1}^k (X - \lambda_i)^{p_i}$ où $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ sont exactement toutes les valeurs propres distinctes de u , alors, pour tout $i \in \llbracket 1, k \rrbracket$:

$$\text{Ker}((u - \lambda_i \text{Id}_E)^{p_i}) = C_{\lambda_i}(u) \quad \left(= \text{Ker}((u - \lambda_i \text{Id}_E)^{m(\lambda_i)}) \right)$$

Correction.

D'après le théorème de Cayley-Hamilton, $\pi_u \mid \chi_u$ donc pour tout $i \in \llbracket 1, k \rrbracket$, $p_i \leq m(\lambda_i)$. Par suite, $\text{Ker}((u - \lambda_i \text{Id}_E)^{p_i}) \subset C_{\lambda_i}(u)$; en effet, pour $f \in \mathcal{L}(E)$, si $p \leq q$, $\text{Ker}(f^p) \subset \text{Ker}(f^q)$.

En notant $d_i = \dim(\text{Ker}((u - \lambda_i \text{Id}_E)^{p_i}))$, on a donc $d_i \leq m(\lambda_i) = \dim(C_{\lambda_i}(u))$

De plus, comme π_u et χ_u sont annulateurs de u , on a, d'après le lemme des noyaux :

$$\bigoplus_{i=1}^k \text{Ker}((u - \lambda_i \text{Id}_E)^{p_i}) = E = \bigoplus_{i=1}^k C_{\lambda_i}(u).$$

Ainsi,

$$\sum_{i=1}^k d_i = n = \sum_{i=1}^k m(\lambda_i).$$

Par suite, on a pour tout $i \in \llbracket 1, k \rrbracket$, $d_i = m(\lambda_i)$: en effet, comme pour tout $i \in \llbracket 1, k \rrbracket$, $d_i \leq m(\lambda_i)$, si, par l'absurde, il existe $i_0 \in \llbracket 1, k \rrbracket$ tel que $d_{i_0} < m(\lambda_{i_0})$, alors $\sum_{i=1}^k d_i < \sum_{i=1}^k m(\lambda_i)$, contradiction.

Ainsi, pour tout $i \in \llbracket 1, k \rrbracket$, comme $\text{Ker}((u - \lambda_i \text{Id}_E)^{p_i})$ est un sous-espace vectoriel de $C_{\lambda_i}(u)$ et qu'ils ont la même dimension (finie), on en déduit $\text{Ker}((u - \lambda_i \text{Id}_E)^{p_i}) = C_{\lambda_i}(u)$.

Théorème 11.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ et π_u son polynôme minimal. Si π_u est scindé de racines (pas forcément simples) deux à deux distinctes $\lambda_1, \dots, \lambda_k \in \mathbb{K}$, alors, pour $i \in \llbracket 1, k \rrbracket$,

$$u_{C_{\lambda_i}(u)} = \lambda_i \text{Id}_{C_{\lambda_i}(u)} + n_i,$$

où n_i est un endomorphisme nilpotent de $C_{\lambda_i}(u)$. De plus, dans une base \mathcal{B} adaptée de E à la somme directe $\bigoplus_{i=1}^k C_{\lambda_i}(u)$, on a :

$$\text{Mat}_{\mathcal{B}}(u) = \begin{pmatrix} \lambda_1 I_{m(\lambda_1)} + N_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_k I_{m(\lambda_k)} + N_k \end{pmatrix}$$

où pour tout $i \in \llbracket 1, k \rrbracket$, N_i est la matrice de n_i dans la base de $C_{\lambda_i}(u)$ extraite de la base \mathcal{B} .

Dans le cas matriciel, cet énoncé se résume à : toute matrice de polynôme minimal scindé est semblable à une matrice de la forme précédente.

Démonstration.

On suppose que $\pi_u = \prod_{i=1}^k (X - \lambda_i)^{p_i}$. Alors, comme $\pi_u(u) = 0$, d'après le lemme de décomposition des noyaux, on a :

$$E = \text{Ker}(\pi_u) = \bigoplus_{i=1}^k \text{Ker}((u - \lambda_i \text{Id}_E)^{p_i}).$$

Pour $i = 1, \dots, k$, on pose $F_i = \text{Ker}((u - \lambda_i \text{Id}_E)^{p_i})$. Soit $i \in \llbracket 1, k \rrbracket$. Alors F_i est stable par u car u et le polynôme en u , $(u - \lambda_i \text{Id}_E)^{p_i}$ commutent.

On note alors u_{F_i} l'endomorphisme induit par u sur F_i . On a, pour tout $x \in F_i$:

$$(u_{F_i} - \lambda_i \text{Id}_{F_i})^{p_i}(x) = (u - \lambda_i \text{Id}_E)^{p_i}(x) = 0_E$$

donc $(u_{F_i} - \lambda_i \text{Id}_{F_i})^{p_i} = 0 \in \mathcal{L}(F_i)$. Par suite $n_i = u_{F_i} - \lambda_i \text{Id}_{F_i} \in \mathcal{L}(F_i)$ est nilpotent et on a

bien :

$$u_{F_i} = \lambda_i \text{Id}_{F_i} + n_i.$$

□

Exercice 27. Projecteurs Spectraux

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. On suppose que son polynôme minimal π_u est scindé de la forme $\pi_u = \prod_{i=1}^k (X - \lambda_i)^{q_i}$.

- On note, pour $i \in \llbracket 1, k \rrbracket$, $P_i = \prod_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^k (X - \lambda_j)^{q_j} = \frac{\pi_u}{(X - \lambda_i)^{q_i}}$.
- On note p_1, \dots, p_k les projecteurs associée à la somme directe des sous-espaces caractéristiques ; ceux-ci sont appelés *les projecteurs spectraux* de u .

1. Montrer que, pour tout $i \in \llbracket 1, k \rrbracket$, il existe $U_i \in \mathbb{R}[X]$ tel que

$$U_i P_i \equiv 1 \pmod{(X - \lambda_i)^{q_i}}.$$

2. En déduire que $(U_i P_i)(u) = p_i$.

3. Avec un "bon" choix de chaque U_i , montrer que $\frac{1}{\pi_u} = \sum_{i=1}^k \frac{U_i}{(X - \lambda_i)^{q_i}}$.

Application : On pose $u \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^4)$ l'endomorphisme canoniquement associé à $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$

1. Déterminer π_u puis effectuer la décomposition en éléments simple de $\frac{1}{\pi_u}$.
2. En déduire une expression des projecteurs spectraux de u comme sous forme de polynômes en u .

Correction.

1. Comme les λ_j sont distincts, P_i et $(X - \lambda_i)^{q_i}$ sont premiers entre eux. Par suite, d'après le théorème de Bézout, il existe $U_i, V_i \in \mathbb{R}[X]$ tels que :

$$U_i P_i + V_i (X - \lambda_i)^{q_i} = 1$$

Par suite,

$$U_i P_i \equiv 1 \pmod{(X - \lambda_i)^{q_i}}$$

2. On va utiliser le fait que, pour $p_1, \dots, p_k \in \mathcal{L}(E)$ et F_1, \dots, F_k des sous-espaces vectoriels de E en somme directe :

p_1, \dots, p_k sont les projecteurs associés à $\bigoplus_{i=1}^k F_i$ si, et seulement si,

- $\sum_{i=1}^k p_i = \text{Id}_E$; $p_i \circ p_j = \mathbf{0}$ pour tous $i \neq j$ et,
- pour tout i , $\text{Im}(p_i) = F_i$; $\text{Ker}(p_i) = \bigoplus_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^k F_j$.

Allons-y :

- Pour tous $j \neq i$, on a $U_j P_j \equiv 0 \pmod{(X - \lambda_i)^{q_i}}$, donc

$$S = \sum_{j=1}^k U_j P_j \equiv 1 \pmod{(X - \lambda_i)^{q_i}}$$

D'où, pour tout $i \in \llbracket 1, k \rrbracket$, $(X - \lambda_i)^{q_i} \mid S - 1$. Or les $(X - \lambda_i)^{q_i}$ sont premiers entre eux, donc leur produit, qui vaut π_u divise $S - 1$ et ainsi :

$$\sum_{j=1}^k U_j P_j = S \equiv 1 \pmod{\pi_u}$$

Il en résulte qu'il existe $Q \in \mathbb{K}[X]$ tel que :

$$\sum_{j=1}^k U_j P_j = 1 + \pi_u \cdot Q$$

donc :

$$\sum_{j=1}^k (U_j P_j)(u) = \text{Id}_E + \underbrace{\pi_u(u)}_{=0} \circ Q(u) = \text{Id}_E$$

De plus, pour tous $i, j \in \llbracket 1, k \rrbracket$ avec $i \neq j$, on a :

$$(U_i P_i)(U_j P_j) = U_i U_j R \pi_u \text{ où } R = \prod_{\substack{m=1 \\ m \notin \{i, j\}}}^k (X - \lambda_m)^{q_m}$$

Par suite,

$$(U_i P_i)(u) \circ (U_j P_j)(u) = (U_i U_j R)(u) \circ \underbrace{\pi_u(u)}_{=0} = \mathbf{0}.$$

- Soit $i \in \llbracket 1, k \rrbracket$. Notons $f_i = (U_i P_i)(u)$. Rappelons que $C_{\lambda_i}(u) = \text{Ker}(u - \lambda_i \text{Id}_E)^{q_i}$ (proposition 41).

- Montrons $\text{Im}(f_i) = C_{\lambda_i}(u)$ par double inclusion.

Soit $y \in \text{Im}(f_i)$. Alors il existe $x \in E$ tel que $y = f_i(x)$. On a :

$$(u - \lambda_i \text{Id}_E)^{q_i}(y) = (u - \lambda_i \text{Id}_E)^{q_i} \circ f_i(x) = ((X - \lambda_i)^{q_i} U_i P_i)(u)(x) = U_i(u) \circ \pi_u(u)(x) = 0_E.$$

D'où $y \in C_{\lambda_i}(u)$. Ainsi $\text{Im}(f_i) \subset C_{\lambda_i}(u)$.

Réciproquement, soit $x \in C_{\lambda_i}(u)$. Alors, comme pour tous $j \neq i$, $(X - \lambda_i)^{q_i}$ divise P_j et donc $U_j P_j$, on a :

$$(U_j P_j)(u)(x) = 0_E \text{ car } x \in C_{\lambda_i}(u) = \text{Ker}(u - \lambda_i \text{Id}_E)^{q_i}.$$

Or, d'après ce qui précède, on a $\text{Id}_E = \sum_{j=1}^k (U_j P_j)(u)$, donc :

$$x = \sum_{j=1}^k (U_j P_j)(u)(x) = (U_i P_i)(u)(x) \in \text{Im}(f_i)$$

Ainsi $C_{\lambda_i}(u) \subset \text{Im}(f_i)$.

- Montrons $\text{Ker}(f_i) = \bigoplus_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^k C_{\lambda_j}(u)$ par double inclusion.

Soit $x \in \text{Ker}(f_i)$. Comme dans le point précédent, on a $\text{Id}_E = \sum_{j=1}^k (U_j P_j)(u)$ donc :

$$x = \sum_{j=1}^k (U_j P_j)(u)(x) = \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^k (U_j P_j)(u)(x) \in \bigoplus_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^k C_{\lambda_j}(u)$$

car pour tous j , $\text{Im}(f_j) \subset C_{\lambda_j}(u)$. Ainsi $\text{Ker}(f_i) \subset \bigoplus_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^k C_{\lambda_j}(u)$.

Soit $j \in \llbracket 1, k \rrbracket$ tel que $j \neq i$. Soit $x \in C_{\lambda_j}(u)$. On a $(X - \lambda_j)^{q_j}$ divise P_i et donc $U_i P_i$, d'où :

$$(U_i P_i)(u)(x) = 0_E \text{ car } x \in C_{\lambda_j}(u) = \text{Ker}(u - \lambda_j \text{Id}_E)^{q_j}.$$

Par suite, pour tous $j \in \llbracket 1, k \rrbracket$, $C_{\lambda_j}(u) \subset \text{Ker}(f_i)$ et ainsi, $\bigoplus_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^k C_{\lambda_j}(u) \subset \text{Ker}(f_i)$.

Il en résulte, d'après la caractérisation des projecteurs associés à une somme directe, que, pour tous $i \in \llbracket 1, k \rrbracket$,

$$(U_i P_i)(u) = p_i.$$

— On a montré précédemment qu'il existe $Q \in \mathbb{K}[X]$ tel que :

$$\sum_{j=1}^k U_j P_j = 1 + \pi_u \cdot Q$$

Et comme $U_i P_i \equiv 1 \pmod{(X - \lambda_i)^{q_i}}$, quitte à prendre le reste de la division euclidienne de U_i par $X - \lambda_i$, on peut supposer que $\deg(U_i) < q_i$.

Ainsi, on a :

$$\deg\left(\sum_{j=1}^k U_j P_j\right) \leq \max_{j=1, \dots, k} \left(\underbrace{\deg(U_j)}_{< q_j} + \underbrace{\deg(P_j)}_{=\deg(\pi_u) - q_j} \right) < \deg(\pi_u)$$

Ainsi, par comparaison des degrés dans l'égalité précédente, on obtient $Q = 0$ et donc :

$$\sum_{j=1}^k U_j P_j = 1$$

Remarque : on aurait également pu obtenir cette relation et donc les bons U_i dès le début en utilisant le théorème de Bézout appliqué aux polynômes P_i qui sont premiers entre eux (dans leur ensemble mais pas deux à deux !)

Ainsi, on obtient le résultat :

$$\frac{1}{\pi_u} = \frac{\sum_{i=1}^k U_i P_i}{\pi_u} = \sum_{i=1}^k \frac{U_i}{(X - \lambda_i)^{q_i}}$$

Application :

1. On a $\pi_u = (X - 2)^2(X + 1)$ et ainsi :

$$\frac{1}{\pi_u} = \frac{-\frac{1}{9}X + \frac{5}{9}}{(X - 2)^2} + \frac{\frac{1}{9}}{X + 1}$$

2. En utilisant les notations de la partie précédente, on a $P_1 = (X - 2)^2$, $P_2 = (X + 1)$ puis, avec les calculs précédents, $U_1 = -\frac{1}{9}X + \frac{5}{9}$ et $U_2 = \frac{1}{9}$. Par suite, on obtient :

$$p_1 = (U_1 P_1)(u) = \frac{1}{9}(-u + 5\text{Id}_E) \circ (u - 2\text{Id}_E)^2 \text{ et } p_2 = (U_2 P_2)(u) = \frac{1}{9}(u + \text{Id}_E)$$

Annexe

Matrices symétriques et théorème spectral

On énonce ici le théorème spectral que nous ne démontrerons que plus tard, dans le chapitre relatif aux endomorphismes des espaces euclidiens : cela nous permettra d'anticiper un peu quelques exercices où on doit voir "à l'oeil nu" la diagonalisabilité d'une matrice !

Théorème. Théorème spectral

Soit $A \in M_n(\mathbb{R})$ une matrice à **coefficients réels** et **symétrique** i.e. ${}^tA = A$.

Alors il existe $P \in GL_n(\mathbb{R})$ orthogonale i.e. ${}^tP = P^{-1}$ et une matrice diagonale $D \in M_n(\mathbb{R})$ telle que :

$$A = PD{}^tP.$$

Ainsi, en particulier, A est diagonalisable.

Remarque.

Attention ce résultat est faux pour les matrices à coefficients complexes.

Exercice 28.

Diagonaliser à l'aide d'une matrice orthogonale la matrice $\begin{pmatrix} 2 & 2 & 2 \\ 2 & 2 & 2 \\ 2 & 2 & 2 \end{pmatrix}$.

Correction.

On sait que A est diagonalisable car A est symétrique à coefficients réels d'après le théorème spectral. Mais redémontrons le tout de même en déterminant les sous-espaces propres.

On remarque tout d'abord que $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ est un vecteur propre associé à la valeur propre 6 dont le

sous-espace propre $E_6(A)$ est donc de dimension au moins 1. De plus, les 2ème et 3ème colonnes A_2 et A_3 de A étant égales à la première A_1 , le rang de A est égal à 1 et donc son noyau est de dimension 2 d'après le théorème du rang. Ainsi, 0 est valeur propre et le sous-espace propre associé $E_0(A)$ est de dimension 2 car il est égal au noyau de A . La somme des dimensions des sous-espaces

propres étant inférieure à 3, on en déduit que $\dim(E_6(A)) = 1$ et donc $E_6(A) = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$.

Comme $\dim(E_6(A)) + \dim(E_0(A)) = 3$, alors A est diagonalisable. Il ne reste plus qu'à déterminer $E_0(A)$ en déterminant deux vecteurs qui l'engendrent (et si, qui plus est, ils sont orthogonaux, ça arrange nos affaires pour la suite!).

On remarque que $A \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = A_2 - A_3 = 0_{3,1}$ et $A \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} = 2A_1 - A_2 - A_3 = 0_{3,1}$ et ainsi,

$$E_0(A) = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} \right).$$

Ces trois vecteurs propres formant une famille orthogonale de $M_{3,1}(\mathbb{R})$ (muni de son produit scalaire canonique), il suffit alors de les normer pour former une base de $M_{3,1}(\mathbb{R})$ et ainsi produire une matrice de passage P qui est orthogonale. Ce qui nous donne au final :

$$A = PD^tP \text{ où } D = \begin{pmatrix} 6 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ et } P = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & 0 & \frac{2}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{-1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{-1}{\sqrt{2}} & \frac{-1}{\sqrt{6}} \end{pmatrix}$$

E&P

Exercices et problèmes

Problème 1. *Racines carrées d'une matrice*

Soit $n \in \mathbb{N}^*$ et $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} . On note :

- $\mathcal{R}_{\mathbb{K}}(A) = \{R \in M_n(\mathbb{K}) \mid R^2 = A\}$ pour $A \in M_n(\mathbb{K})$;
- $\mathcal{D}_n(\mathbb{K}) = \{M \in M_n(\mathbb{K}) \mid M \text{ est diagonalisable dans } M_n(\mathbb{K})\}$.

1. *Quand on est diagonalisable.*

- (a) Soit $A \in \mathcal{D}_n(\mathbb{C})$. Montrer que $\mathcal{R}_{\mathbb{C}}(A) \neq \emptyset$.
- (b) Soit $A \in \mathcal{D}_n(\mathbb{R})$. Justifier rapidement, en s'appuyant sur la réponse à la question 1a, l'implication suivante : si $\text{Sp}(A) \subset \mathbb{R}_+$, alors $\mathcal{R}_{\mathbb{R}}(A) \neq \emptyset$.
Que dire de la réciproque ?
- (c) Déterminer une matrice **explicite** $R \in \mathcal{R}_{\mathbb{R}}(A)$ où

$$A = \begin{pmatrix} 7 & -3 & -3 \\ 3 & 1 & -3 \\ 3 & -3 & 1 \end{pmatrix}.$$

- (d) Soit $A \in \mathcal{D}_n(\mathbb{C})$ telle que $0 \notin \text{Sp}(A)$. Montrer que $\mathcal{R}_{\mathbb{C}}(A) \subset \mathcal{D}_n(\mathbb{C})$.

2. *Quand on n'a pas de racine !*

- (a) Soit $A \in M_n(\mathbb{R})$. Montrer : si $\det(A) < 0$, alors $\mathcal{R}_{\mathbb{R}}(A) = \emptyset$.
- (b) On considère $A = \begin{pmatrix} 3 & -4 \\ 2 & -3 \end{pmatrix} \in M_2(\mathbb{R})$. Montrer que $\mathcal{R}_{\mathbb{R}}(A)$ est vide et que $\mathcal{R}_{\mathbb{C}}(A)$ ne l'est pas.
- (c) On suppose $n \geq 2$. Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$ nilpotente d'indice n . Montrer que $\mathcal{R}_{\mathbb{C}}(A) = \emptyset$.

3. *Quand $\mathcal{R}_{\mathbb{C}}(A)$ est infini.*

Montrer que $\mathcal{R}_{\mathbb{C}}(A)$ est infini dans chacun des cas suivants :

- (a) $n = 2$ et $A = I_2$.
- (b) $n = 2$ et $A = 0_2$.
- (c) $A \in \mathcal{D}_n(\mathbb{C})$ possède une valeur propre de multiplicité au moins 2.

4. *Quand $\mathcal{R}_{\mathbb{C}}(A)$ est fini.*

- (a) Soit $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{K}$ deux à deux distincts. Déterminer $\mathcal{R}_{\mathbb{C}}(A)$ et son cardinal pour $A = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$.
- (b) Soit $A \in M_n(\mathbb{C})$ telle que $\text{Card}(\text{Sp}(A)) = n$. Montrer que $\mathcal{R}_{\mathbb{C}}(A)$ est fini de cardinal à déterminer.

5. *Quand $\mathcal{R}_{\mathbb{K}}(A)$ est topologique.*

- (a) i. Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. Montrer que $\mathcal{R}_{\mathbb{K}}(A)$ est un fermé de $M_n(\mathbb{K})$.

ii. Montrer que $\mathcal{R}_{\mathbb{K}}(I_n)$ est compact dans $M_n(\mathbb{K})$ si, et seulement si $n = 1$.

Application : Montrer qu'il n'existe pas de norme $\|\cdot\|$ sur-multiplicative sur $M_n(\mathbb{K})$ i.e. telle que, pour tous $M, N \in M_n(\mathbb{K})$, $\|MN\| \geq \|M\| \cdot \|N\|$

En général,

(b) *Intérieur de $\mathcal{R}_{\mathbb{K}}(A)$* . Pour $k \in \mathbb{N}^*$, on note :

$$\mathbb{K}[X_1, \dots, X_k] = \left\{ \sum_{i=(i_1, \dots, i_k) \in \mathbb{N}^k} a_i X_1^{i_1} \dots X_k^{i_k} \mid (a_i)_{i \in \mathbb{N}^k} \text{ presque nulle} \right\}.$$

l'ensemble des polynômes à k indéterminées et à coefficients dans \mathbb{K} (par famille *presque nulle*, on entend famille dont les termes sont tous nuls sauf pour un nombre fini d'indices). De plus, pour $P \in \mathbb{K}[X_1, \dots, X_k]$, on pose :

$$\mathcal{Z}(P) = \{x = (x_1, \dots, x_k) \in \mathbb{K}^k \mid P(x) = P(x_1, \dots, x_k) = 0\}.$$

où la même notation P désigne la fonction polynomiale de \mathbb{K}^k dans \mathbb{K} associée au polynôme P .

L'intérieur d'une partie X d'un espace vectoriel normé est notée $\overset{\circ}{X}$ dans la suite.

i. Pour $k \in \mathbb{N}^*$, on note $\mathcal{P}_k =$ "pour toutes parties infinies I_1, \dots, I_k de \mathbb{K} et tout $P \in \mathbb{K}[X_1, \dots, X_k]$, si $I_1 \times \dots \times I_k \subset \mathcal{Z}(P)$ alors $P = 0$ ". Par $P = 0$, on entend que tous les coefficients de P sont nuls.

Montrer que, pour tout $k \in \mathbb{N}^*$, \mathcal{P}_k est vraie.

En déduire que, pour $P \in \mathbb{K}[X_1, \dots, X_k]$, si $P \neq 0$, alors l'intérieur $\overset{\circ}{\mathcal{Z}(P)}$ de $\mathcal{Z}(P)$ est vide.

ii. Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. Montrer que l'intérieur $\overset{\circ}{\mathcal{R}_{\mathbb{K}}(A)}$ de $\mathcal{R}_{\mathbb{K}}(A)$ est vide.

Correction.

On rappelle trois faits connus mais importants pour toute la suite :

i) Pour tout $z_0 \in \mathbb{C}$, l'équation $z^2 = z_0$ d'inconnue $z \in \mathbb{C}$ admet, :

— si $z_0 \neq 0$, exactement deux solutions $z = \pm \sqrt{r} e^{i\frac{\theta}{2}}$ où r est le module de z_0 et θ un argument de z_0 ;

— si $z_0 = 0$, une unique solution $z = 0$.

Dans toute la suite de cette correction, une solution de l'équation $z^2 = z_0$ dans \mathbb{C} est appelée *une racine carrée* de z_0 .

ii) pour tout $\alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbb{C}$:

$$\text{diag}(\alpha_1, \dots, \alpha_n)^2 = \text{diag}(\alpha_1^2, \dots, \alpha_n^2).$$

iii) Pour tous $M, P \in M_n(\mathbb{K})$ avec $P \in GL_n(\mathbb{K})$,

$$(PMP^{-1})^2 = PM^2P^{-1}$$

1. Quand on est diagonalisable.

(a) Soit $A \in \mathcal{D}_n(\mathbb{C})$. Comme A est diagonalisable, il existe $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{K}$ et $P \in GL_n(\mathbb{C})$ tel que $A = PDP^{-1}$ avec $D = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$.

Pour chaque $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$, on note $r_i \in \mathbb{C}$ une racine carrée de λ_i (voire rappel i) ; ainsi, on a, d'après le rappel ii) :

$$\text{diag}(r_1, \dots, r_n)^2 = \text{diag}(r_1^2, \dots, r_n^2) = \text{diag}(\alpha_1, \dots, \alpha_n)^2 = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n) = D.$$

D'où, en posant $R = P \text{diag}(r_1, \dots, r_n) P^{-1} \in M_n(\mathbb{C})$, d'après le rappel iii) :

$$R^2 = P \text{diag}(r_1, \dots, r_n)^2 P^{-1} = P D P^{-1} = A.$$

Il en résulte que $R \in \mathcal{R}_{\mathbb{C}}(A)$ et ainsi $\mathcal{R}_{\mathbb{C}}(A) \neq \emptyset$.

- (b) Comme dans la question précédente, on cherche une matrice diagonale D' telle que $D'^2 = D$ dont les coefficients diagonaux sont des racines carrées des éléments coefficients diagonaux de D . Or, dans \mathbb{R} , l'équation $x^2 = x_0$ admet des solutions réelles si, et seulement si, $x_0 \geq 0$, donc, les λ_i étant positifs, on peut réitérer le raisonnement de la question précédente pour trouver R dans $\mathcal{R}_{\mathbb{R}}(A)$.

La réciproque est vraie si $n = 1$ (toujours car l'équation $x^2 = x_0$ admet des solutions réelles si, et seulement si, $x_0 \geq 0$).

Si $n \geq 2$, la réciproque est fausse. En effet,

- si $n = 2$, on peut trouver un contre-exemple en pensant "rotation" : une rotation d'angle π est le carré d'une rotation d'angle $\frac{\pi}{2}$. En terme matriciel :

la matrice $-I_2$ est diagonalisable dans $M_2(\mathbb{R})$ et la matrice $R_{\frac{\pi}{2}} = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ vérifie

$$R_{\frac{\pi}{2}}^2 = -I_2. \text{ Ainsi, } \mathcal{R}_{\mathbb{R}}(-I_2) \neq \emptyset \text{ et } \text{Sp}(-I_2) \not\subset \mathbb{R}_+.$$

- si n est pair, on a $R \in \mathcal{R}_{\mathbb{R}}(A) \neq \emptyset$ et $\text{Sp}(A) \not\subset \mathbb{R}_+$ pour :

$$A = -I_n \text{ et } R = \left(\begin{array}{c|c|c} R_{\frac{\pi}{2}} & & \\ \hline & \ddots & \\ \hline & & R_{\frac{\pi}{2}} \end{array} \right)$$

- si n est impair, on a $R \in \mathcal{R}_{\mathbb{R}}(A) \neq \emptyset$ et $\text{Sp}(A) \not\subset \mathbb{R}_+$ pour :

$$A = \left(\begin{array}{c|c} 1 & \\ \hline & -I_{n-1} \end{array} \right) \text{ et } R = \left(\begin{array}{c|c|c|c} 1 & & & \\ \hline & R_{\frac{\pi}{2}} & & \\ \hline & & \ddots & \\ \hline & & & R_{\frac{\pi}{2}} \end{array} \right)$$

- (c) On vérifie que A est diagonalisable (ici dans $M_n(\mathbb{R})$) et on applique la méthode de la question précédente dans ce cas précis. On trouve, avec les techniques usuelles, $A = P D P^{-1}$ où :

$$D = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}; \quad P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}; \quad P = \begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 \\ 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Puis, en posant $R = P \text{diag}(2, -2, 1) P^{-1} \in M_3(\mathbb{R})$ par exemple, on a, comme dans le raisonnement de la question précédente, $R \in \mathcal{R}_{\mathbb{R}}(A)$. Et après calculs, on trouve :

$$R = \begin{pmatrix} 3 & -1 & -1 \\ -3 & 1 & 3 \\ 5 & -1 & -3 \end{pmatrix}.$$

- (d) Notons $\lambda_1, \dots, \lambda_k \in \mathbb{C}$ les valeurs propres distinctes de A . Comme A est diagonalisable, son polynôme minimal π_A est scindé à racines simples, et plus précisément :

$$\pi_A = \prod_{i=1}^k (X - \lambda_i).$$

Soit $R \in \mathcal{R}_{\mathbb{C}}(A)$. On remarque que $0_n = \pi_A(A) = \pi_A(R^2) = \prod_{i=1}^k (R^2 - \lambda_i)$ et donc, le polynôme $Q = \prod_{i=1}^k (X^2 - \lambda_i)$ est annulateur de R . De plus, pour tout $i \in \llbracket 1, k \rrbracket$, $\lambda_i \neq 0$ et donc possède deux racines distinctes dans \mathbb{C} que l'on note r_i et s_i et ainsi, le polynôme Q est scindé à racines simples car :

$$Q = \prod_{i=1}^k (X - r_i)(X - s_i)$$

Il en résulte que R est diagonalisable par caractérisation de la diagonalisabilité en terme de polynômes annulateurs.

2. *Quand on n'a pas de racine !*

- (a) Soit $A \in M_n(\mathbb{R})$. Procédons par contraposée. On suppose $\mathcal{R}_{\mathbb{R}}(A) \neq \emptyset$. Alors il existe $R \in M_n(\mathbb{R})$ tel que $R^2 = A$. Par suite, on a :

$$\det(A) = \det(R^2) = \det(R)^2 \geq 0.$$

- (b) Pour $A = \begin{pmatrix} 3 & -4 \\ 2 & -3 \end{pmatrix} \in M_n(\mathbb{R})$, on vérifie $\det(A) = -1 < 0$ donc $\mathcal{R}_{\mathbb{R}}(A) \neq \emptyset$ d'après la question précédente ; et on vérifie de plus que A est diagonalisable dans $M_n(\mathbb{C})$ (de valeurs propres -1 et 1) ainsi, d'après la question 1a, $\mathcal{R}_{\mathbb{C}}(A) \neq \emptyset$.

On peut vérifier également par le calcul que :

$$R = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & \frac{1}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} i & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & \frac{1}{2} \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} 2-i & -2+2i \\ 1-i & -1+2i \end{pmatrix} \in \mathcal{R}_{\mathbb{C}}(A).$$

- (c) Supposons par l'absurde qu'il existe $R \in \mathcal{R}_{\mathbb{C}}(A)$. Alors $R^{2n} = (R^2)^n = A^n = 0_n$ donc R est nilpotente et notons $p \in \mathbb{N}^*$ son indice de nilpotence. Alors, d'après le cours (Proposition 32) $p \leq n$. Or, comme $n \geq 2$, on a $2n-2 \geq n \geq p$, donc :

$$0_n = R^{2n-2} = (R^2)^{n-1} = A^{n-1} \neq 0_n$$

Contradiction !

Il en résulte que $\mathcal{R}_{\mathbb{C}}(A) = \emptyset$.

3. *Quand $\mathcal{R}_{\mathbb{K}}(A)$ est infini.*

- (a) Considérons $R = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in M_2(\mathbb{K})$. On a $R \in \mathcal{R}_{\mathbb{K}}(I_2)$ si, et seulement si,

$$\begin{pmatrix} a^2 + bc & b(a+d) \\ c(a+d) & d^2 + bc \end{pmatrix} = R^2 = I_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

ce qui est équivalent à

$$\begin{aligned} R = I_2 \text{ (cas } a+d > 0) \text{ ou } R = -I_2 \text{ (cas } a+d < 0) \\ \text{ou} \\ R = \begin{pmatrix} a & b \\ c & -a \end{pmatrix} \text{ avec } a^2 + bc = 1 \text{ (cas } a+d = 0). \end{aligned}$$

Par suite, pour tout $x \in \mathbb{K}$, en prenant $a = 1$, $b = x$ et $c = 0$, on a :

$$R_x = \begin{pmatrix} 1 & x \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \in \mathcal{R}_{\mathbb{K}}(A)$$

donc $\mathcal{R}_{\mathbb{K}}(A)$ est infini car les R_x sont tous différents.

(b) On pourrait procéder par équivalence comme précédemment mais, d'expérience, on sait que $N = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}^2 = 0_2$ donc, pour tout $x \in \mathbb{K}$, $R_x = xN \in \mathcal{R}(0_2)$. Comme tous les R_x sont différents, $\mathcal{R}_{\mathbb{K}}(0_2)$ est infini.

(c) Soit $A \in \mathcal{D}_n(\mathbb{C})$ telle que A possède une valeur propre $\lambda \in \mathbb{K}$ de multiplicité au moins 2 (alors dans ce cas, $n \geq 2$). Comme A est diagonalisable, alors il existe $P \in GL_n(\mathbb{C})$ telle que $A = PDP^{-1}$ où $D = \text{diag}(\lambda, \lambda, \lambda_1, \dots, \lambda_{n-2})$ avec $\lambda_i \in \mathbb{C}$ pour tout $i \in \llbracket 1, n-2 \rrbracket$. On note $r \in \mathbb{C}$ une racine de λ et, pour $i \in \llbracket 1, n-2 \rrbracket$, r_i une racine de λ_i .

On pose alors, pour tout $x \in \mathbb{C}$,

$$R'_x = \begin{cases} r \begin{pmatrix} 1 & x \\ 0 & -1 \end{pmatrix} & \text{si } \lambda \neq 0 \\ \begin{pmatrix} 0 & x \\ 0 & 0 \end{pmatrix} & \text{si } \lambda = 0 \end{cases}$$

et :

$$D'_x = \left(\begin{array}{c|ccc} R'_x & & 0_{1,n-2} & \\ \hline & r_1 & & \\ 0_{n-2,1} & & \ddots & \\ & & & r_{n-2} \end{array} \right)$$

Soit $x \in \mathbb{C}$. D'après les questions 3a et 3b, $R'_x{}^2 = \lambda I_2$, d'où $D'_x{}^2 = D$ et donc, pour $R_x = PD'_xP^{-1}$, on obtient $R_x^2 = A$.

Les R_x étant tous différents (car les D'_x le sont), $\mathcal{R}_{\mathbb{C}}(A)$ est infini.

4. (a) Soit $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{K}$ deux à deux distincts et $A = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$. Soit $M = (m_{i,j})_{1 \leq i,j \leq n} \in M_n(\mathbb{C})$. On suppose $M \in \mathcal{R}_{\mathbb{C}}(A)$. Alors $MA = M^3 = AM$ donc A et M commutent. Ainsi, on a :

$$(\lambda_j m_{i,j})_{1 \leq i,j \leq n} = MA = AM = (\lambda_i m_{i,j})_{1 \leq i,j \leq n}.$$

Par suite, pour tous $i, j \in \llbracket 1, n \rrbracket$ avec $i \neq j$, on a $(\lambda_j - \lambda_i)m_{i,j} = 0$ d'où $m_{i,j} = 0$ car $\lambda_i \neq \lambda_j$. D'où $M = \text{diag}(m_{1,1}, \dots, m_{n,n})$.

De plus,

$$\text{diag}(m_{1,1}^2, \dots, m_{n,n}^2) = M^2 = A = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n),$$

d'où, pour tout $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$, $m_{i,i}$ est une racine carrée dans \mathbb{C} de λ_i .

Ainsi, en notant, pour $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$, μ_i une racine carrée dans \mathbb{C} de λ_i , on obtient :

$$\mathcal{R}_{\mathbb{C}}(A) = \left\{ \begin{pmatrix} \varepsilon_i \mu_i & & \\ & \ddots & \\ & & \varepsilon_n \mu_n \end{pmatrix} \middle| (\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_n) \in \{-1, 1\}^n \right\}.$$

Les λ_i étant tous différents, au plus l'un d'eux est nul. Or tout nombre complexe non nul admet exactement 2 racines carrées et 0 admet exactement une racine carrée donc :

$$\text{Card}(\mathcal{R}_{\mathbb{C}}(D)) = \begin{cases} 2^n & \text{si } \forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, \lambda_i \neq 0 \\ 2^{n-1} & \text{sinon.} \end{cases}$$

- (b) On suppose que A possède n valeurs propres non nulles et distinctes. Comme $\text{Card}(\text{Sp}(A)) = n$ alors A est diagonalisable car la somme des sous-espaces propres est de dimension au moins n et donc n .

Ainsi, en notant $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{K}^*$ les valeurs propres de A , il existe $P \in GL_n(\mathbb{C})$ tel que $A = PDP^{-1}$ avec $D = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$.

Soit $R \in M_n(\mathbb{C})$. On note $D' = P^{-1}RP$. Ainsi, $R^2 = PD'^2P^{-1}$ et donc :

$$\begin{aligned} R &\in \mathcal{R}(A) \\ \Leftrightarrow R^2 &= A \\ \Leftrightarrow D'^2 &= D \\ \Leftrightarrow D' &\in \mathcal{R}(D) \end{aligned}$$

Par suite, si on note $c : M \mapsto PMP^{-1}$, on a :

$$\mathcal{R}(A) = c(\mathcal{R}(D))$$

Or, comme $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ sont deux à deux distinctes, d'après la question 4a, on a $\mathcal{R}(D) = \{\text{diag}(\varepsilon_1\mu_1, \dots, \varepsilon_n\mu_n) \mid (\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_n) \in \{0, 1\}^n\}$ où, pour tout $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ μ_i est une racine carrée de λ_i et de plus, $\text{Card}(\mathcal{R}(D)) = 2^n$ si les λ_i sont non nuls ou 2^{n-1} sinon.

Ainsi, c étant un automorphisme de $M_n(\mathbb{C})$, on a :

$$\text{Card}(\mathcal{R}_{\mathbb{C}}(A)) = \begin{cases} 2^n & \text{si } 0 \text{ n'est pas valeur propre de } A \\ 2^{n-1} & \text{sinon.} \end{cases}$$

5. Quand $\mathcal{R}_{\mathbb{K}}(A)$ est topologique.

- (a) i. Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. L'application $f : M \mapsto M^2$ de $M_n(\mathbb{K})$ dans lui-même est continue sur $M_n(\mathbb{K})$ comme composée de l'application linéaire $M \mapsto (M, M)$ et de l'application bilinéaire $(M, N) \mapsto MN$ toutes deux continues car $M_n(\mathbb{K})$ est de dimension finie. Ainsi, $\mathcal{R}_{\mathbb{K}}(A) = f^{-1}(\{A\})$ est un fermé de $M_n(\mathbb{K})$ comme image réciproque du fermé $\{A\}$ (car singleton) par l'application continue f .

- ii. — Si $n = 1$, $\mathcal{R}_{\mathbb{K}}(A)$ est fini (de cardinal 1 ou 2) donc compact dans \mathbb{K} .

Si $n \geq 2$, comme vu précédemment, pour tout $x \in \mathbb{K}$,

$$D'_x = \left(\begin{array}{cc|ccc} 1 & x & & & \\ 0 & -1 & & & \\ \hline & & 1 & & \\ & & & \ddots & \\ & & & & 1 \end{array} \right) \in \mathcal{R}_{\mathbb{C}}(I_n)$$

Or, on a $\|D'_x\|_{\infty} = |x| \xrightarrow{|x| \rightarrow +\infty} +\infty$ pour la norme définie par $\|(m_{i,j})_{1 \leq i,j \leq n}\|_{\infty} = \sup_{1 \leq i,j \leq n} (|m_{i,j}|)$ donc $\mathcal{R}_{\mathbb{K}}(I_n)$ n'est pas borné et donc n'est pas compact.

- iii. Supposons par l'absurde qu'il existe une norme $\|\cdot\|$ sur $M_n(\mathbb{K})$ telle que, pour tous $M, N \in M_n(\mathbb{K})$, $\|MN\| \geq \|M\| \cdot \|N\|$. Comme $\mathcal{R}_{\mathbb{K}}(I_n)$ n'est pas compact, il existe une suite $(R_k)_{k \in \mathbb{N}}$ à valeurs dans $\mathcal{R}(I_n)$ telle que $\|R_k\| \geq k$. Par suite, pour $M = R_k = N$, on a, pour tout $k \in \mathbb{N}$:

$$\|I_n\| = \|MN\| \geq \|M\| \cdot \|N\| = \|R_k\|^2 = k^2 \xrightarrow{k \rightarrow +\infty} +\infty$$

Contradiction !

Par suite, une telle norme n'existe pas.

- (b) i. — On procède par récurrence sur \mathbb{N}^* .

- Initialisation. Soit I une partie infinie de \mathbb{K} et $P \in \mathbb{K}[X]$. Si $I \subset \mathcal{Z}(P)$, alors le polynôme P à **une** indéterminée possède une infinité de racines dans \mathbb{K} et donc est le polynôme nul.

Par suite, \mathcal{P}_1 est vraie.

- Hérédité. Soit $k \in \mathbb{N}^*$. On suppose \mathcal{P}_k vraie.

Soit I_1, \dots, I_{k+1} des parties infinies de \mathbb{K} et $P = \sum_{i=(i_1, \dots, i_k) \in \mathbb{N}^{k+1}} a_i X_1^{i_1} \dots X_{k+1}^{i_{k+1}} \in \mathbb{K}[X_1, \dots, X_{k+1}]$. On suppose $I_1 \times \dots \times I_{k+1} \subset \mathcal{Z}(P)$.

On remarque que, pour tout $x = (x_1, \dots, x_{k+1}) \in \mathbb{K}^{k+1}$:

$$P(x) = \sum_{j=0}^{+\infty} P_j(x_1, \dots, x_k) x_{k+1}^j.$$

$$\text{où } P_j = \sum_{i=(i_1, \dots, i_k) \in \mathbb{N}^k} a_{(i,j)} X_1^{i_1} \dots X_k^{i_k} \in \mathbb{K}[X_1, \dots, X_k] \text{ pour } j \in \mathbb{N}.$$

Soit $(x_1, \dots, x_k) \in \mathbb{K}^k$. On note, pour $j \in \mathbb{N}$:

$$b_j = P_j(x_1, \dots, x_k) \in \mathbb{K}.$$

Comme la famille $(a_{(i,j)})_{(i,j) \in \mathbb{N}^k \times \mathbb{N}}$ est presque nulle, il existe $N \in \mathbb{N}$ tel que, pour tout $i \in \mathbb{N}^k$ et pour tout $j \geq N$, $a_{(i,j)} = 0$ et donc $b_j = 0$.

Par suite, on peut considérer le polynôme de $\mathbb{K}[X]$:

$$Q(X) = \sum_{j=0}^{+\infty} b_j X^j$$

qui vérifie donc, pour tout $x = (x_1, \dots, x_{k+1}) \in \mathbb{K}^{k+1}$:

$$Q(x) = \sum_{j=0}^{+\infty} b_j x_{k+1}^j = \sum_{j=0}^{+\infty} P_j(x_1, \dots, x_k) x_{k+1}^j = P(x).$$

Soit $(x_1, \dots, x_k) \in I_1 \times \dots \times I_k$. Pour tout $\lambda \in I_{k+1}$, on a, comme $(x_1, \dots, x_k, \lambda) \in I_1 \times \dots \times I_{k+1} \subset \mathcal{Z}(P)$:

$$Q(\lambda) = \sum_{j=0}^{+\infty} b_j \lambda^j = P(x_1, \dots, x_k, \lambda) = 0.$$

Or, I_{k+1} est infini donc le polynôme $Q \in \mathbb{K}[X]$ admet une infinité de racines, d'où $Q = 0$ et donc la famille $(b_j = P_j(x_1, \dots, x_k))_{j \in \mathbb{N}}$ est nulle.

Ceci étant vrai pour tout $(x_1, \dots, x_k) \in I_1 \times \dots \times I_k$, pour tout $j \in \mathbb{N}$, $I_1 \times \dots \times I_k \subset \mathcal{Z}(P_j)$ et donc, comme $P_j \in \mathbb{K}[X_1, \dots, X_k]$, par hypothèse de récurrence, $P_j = 0$ i.e. $(a_{(i', j)})_{i' \in \mathbb{N}^k}$ est nulle.

Il en résulte que $(a_i)_{i \in \mathbb{N}^{k+1}} = \bigcup_{j \in \mathbb{N}} (a_{(i', j)})_{i' \in \mathbb{N}^k}$ est la famille nulle et donc $P = 0$.

Ainsi, \mathcal{P}_{k+1} est vraie.

Ce qui achève le raisonnement par récurrence. Par suite, pour tout $k \in \mathbb{N}^*$, \mathcal{P}_k est vraie.

— Soit $k \in \mathbb{N}^*$ et $P \in \mathbb{K}[X_1, \dots, X_k]$. Procédons par contraposée. On suppose que $\mathcal{Z}(P) \neq \emptyset$.

On munit \mathbb{K}^p de la norme infinie $\|\cdot\|_\infty$. Alors il existe $x = (x_1, \dots, x_k) \in \mathcal{Z}(P)$ et $r > 0$ tel que $\prod_{i=1}^k \mathcal{D}(x_i, r) = \mathcal{D}(x, r) \subset \mathcal{Z}(P)$ où $\mathcal{D}(z_0, R) = \{z \in \mathbb{K} \mid |z - z_0| < R\}$.

Or, comme $r > 0$, pour tout $i \in \llbracket 1, k \rrbracket$, $\mathcal{D}(x_i, r)$ est une partie infinie de \mathbb{K} ; par suite, d'après \mathcal{P}_k , $P = 0$.

ii. Soit $A = (a_{i,j})_{1 \leq i,j \leq n} \in M_n(\mathbb{K})$. Alors on a $R = (r_{i,j})_{1 \leq i,j \leq n} \in \mathcal{R}_{\mathbb{K}}(A)$ si, et seulement si, pour tous $i, j \in \llbracket 1, n \rrbracket$:

$$a_{i,j} - \sum_{k=1}^n r_{i,k} r_{k,j} = 0$$

On identifie $M_n(\mathbb{K})$ et \mathbb{K}^{n^2} . On considère alors, pour tous $i, j \in \llbracket 1, n \rrbracket$, le polynôme $P_{i,j} \in \mathbb{K}[X_{1,1}, \dots, X_{n,n}]$ défini par :

$$P_{i,j}(X_{1,1}, \dots, X_{n,n}) = a_{i,j} - \sum_{k=1}^n X_{i,k} X_{k,j}.$$

Et on obtient ainsi :

$$\mathcal{R}_{\mathbb{K}}(A) = \bigcap_{1 \leq i,j \leq n} \mathcal{Z}(P_{i,j}).$$

D'après la question précédente, pour tous $i, j \in \llbracket 1, n \rrbracket$, $\mathcal{Z}(P_{i,j})$ est d'intérieur vide et ainsi, comme l'intérieur d'une intersection est incluse dans l'intersection des intérieurs, $\mathcal{R}_{\mathbb{K}}(A)$ est d'intérieur vide.