

## Corrigé du devoir surveillé n°5

**Exercice 1.**

Calculer les éléments propres puis diagonaliser, quand c'est possible, les matrices suivantes dans  $\mathbb{R}$  :

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ -2 & -2 & 1 \\ -4 & -1 & -2 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} -2 & -3 & 6 \\ 3 & 4 & -9 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

**Correction.**

—  $\chi_A = (X - 1)(X + 1)(X + 2)$  est scindé à racines simples, donc  $A$  est diagonalisable et  $A = PDP^{-1}$  où :

$$D = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -4 & -3 & -1 \\ 2 & -1 & -1 \end{pmatrix}$$

—  $\chi_B = (X - 1)^3$  et  $\dim E_1(B) = 1$  car  $E_1(B) = \text{Vect} \left( \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$ . Donc  $B$  n'est pas diagonalisable car  $\dim E_1(B) = 1 \neq 3 = m(1)$ .

—  $\chi_C = X(X - 2)^2$  et  $\dim E_0(C) = 1 = m(0)$ ,  $\dim E_2(C) = 2 = m(2)$  car  $E_0(C) = \text{Vect} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$  et  $E_2(C) = \text{Vect} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$ . Donc  $C$  est diagonalisable et  $C = PDP^{-1}$  où :

$$D = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

**Exercice 2.** E3A 2021

Dans tout l'exercice,  $n$  est un entier naturel non nul.

Soit  $\varphi$  l'application qui à tout polynôme  $P$  de  $\mathbb{R}_n[X]$  associe  $\varphi(P) = \int_0^1 P(t) dt$ .

1. Démontrer que  $\mathcal{B} = (1, X - 1, X(X - 1), \dots, X^{n-1}(X - 1))$  est une base de  $\mathbb{R}_n[X]$ .
2. **Généralités sur  $\varphi$ .**
  - 2.1. Démontrer que  $\varphi$  est une forme linéaire sur  $\mathbb{R}_n[X]$ .
  - 2.2. Déterminer  $\text{Im}(\varphi)$  et la dimension du noyau de  $\varphi$ .
3. On considère alors l'application  $\psi$  qui à tout polynôme  $P$  de  $\mathbb{R}_n[X]$  associe le polynôme

$Q$  tel que :

$$\forall x \in \mathbb{R}, \quad Q(x) = \int_0^x P(t) dt.$$

- 3.1. Justifier que l'application  $\psi$  est linéaire.
- 3.2. Démontrer que  $\text{Im}(\psi) = \text{Vect}(X, X^2, \dots, X^{n+1})$ .
- 3.3. Démontrer que :  $P \in \text{Ker}(\varphi) \Leftrightarrow \psi(P) \in \text{Vect}(X(X-1), \dots, X^n(X-1))$ .
- 3.4. Donner alors une base de  $\text{Ker}(\varphi)$ .
4. On note  $\mathcal{H} = \mathcal{L}(\mathbb{R}_n[X], \mathbb{R})$ .
  - 4.1. Donner la dimension de  $\mathcal{H}$ .
  - 4.2. Pour  $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$ , soit  $\psi_k$  la forme linéaire sur  $\mathbb{R}_n[X]$  qui à tout polynôme  $P$  de  $\mathbb{R}_n[X]$  associe  $\frac{P^{(k)}(0)}{k!}$ .  
Démontrer que la famille  $(\psi_0, \dots, \psi_n)$  est une base de  $\mathcal{H}$ .
  - 4.3. Déterminer les composantes de  $\varphi$  dans cette base.

#### Correction.

1. On a  $\deg(1) = 0$ ,  $\deg(X-1) = 1, \dots, \deg(X^k(X-1)) = k+1$ ,  $\deg(X^{n-1}(X-1)) = n$ .  
La famille  $\mathcal{B} = (1, X-1, X(X-1), \dots, X^{n-1}(X-1))$  est constituée de polynômes de  $\mathbb{R}_n[X]$ . Cette famille de polynômes est échelonnée en degré donc est libre.  
 $\mathcal{B}$  est une famille libre de cardinal  $n+1$  dans  $\mathbb{R}_n[X]$  qui est de dimension  $n+1$ , donc c'est une base de  $\mathbb{R}_n[X]$ .

Donc  $\mathcal{B} = (1, X-1, X(X-1), \dots, X^{n-1}(X-1))$  est une base de  $\mathbb{R}_n[X]$ .

#### 2. Généralités sur $\varphi$ .

- 2.1. Pour  $P \in \mathbb{R}_n[X]$ , on a  $\varphi(P) \in \mathbb{R}$ .

Soit  $(\lambda_1, \lambda_2) \in \mathbb{R}^2$  et  $(P_1, P_2) \in \mathbb{R}_n[X]^2$ . Par linéarité de l'intégrale :

$$\varphi(\lambda_1 P_1 + \lambda_2 P_2) = \int_0^1 (\lambda_1 P_1 + \lambda_2 P_2)(t) dt = \lambda_1 \int_0^1 P_1(t) dt + \lambda_2 \int_0^1 P_2(t) dt = \lambda_1 \varphi(P_1) + \lambda_2 \varphi(P_2).$$

Donc  $\varphi$  est linéaire. Ainsi  $\varphi \in \mathcal{L}(\mathbb{R}_n[X], \mathbb{R})$  et  $\varphi$  est une forme linéaire sur  $\mathbb{R}_n[X]$ .

- 2.2.  $\varphi \in \mathcal{L}(\mathbb{R}_n[X], \mathbb{R})$  donc  $\text{Im}(\varphi)$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}$ . Puisque  $\mathbb{R}$  est de dimension 1,  $\text{Im}(\varphi)$  est de dimension 0 ou 1. On a  $\varphi(1) = \int_0^1 1 dt = 1 \neq 0$  donc  $\varphi$  est

non nulle,  $\text{rg}(\varphi) \neq 0$  donc  $\text{rg}(\varphi) = 1$ .  $\text{Im}(\varphi)$  est de dimension 1 donc  $\text{Im}(\varphi) = \mathbb{R}$ .

Par le théorème du rang :  $\dim(\text{Ker}(\varphi)) = \dim(\mathbb{R}_n[X]) - \text{rg}(\varphi) = (n+1) - 1 = n$ .

$\dim(\text{Ker}(\varphi)) = n$  et  $\text{Ker}(\varphi)$  est un hyperplan de  $\mathbb{R}_n[X]$ .

3. 3.1. Soit  $(\lambda_1, \lambda_2) \in \mathbb{R}^2$  et  $(P_1, P_2) \in \mathbb{R}_n[X]^2$ . Par linéarité de l'intégrale :

$$\forall x \in \mathbb{R}, \psi(\lambda_1 P_1 + \lambda_2 P_2)(x) = \int_0^x (\lambda_1 P_1 + \lambda_2 P_2)(t) dt = \lambda_1 \int_0^x P_1(t) dt + \lambda_2 \int_0^x P_2(t) dt = \lambda_1 \varphi(P_1)(x) + \lambda_2 \varphi(P_2)(x).$$

Donc  $\psi(\lambda_1 P_1 + \lambda_2 P_2) = \lambda_1 \varphi(P_1) + \lambda_2 \varphi(P_2)$ . Ainsi  $\psi$  est linéaire.

3.2. Soit  $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$ . On a :

$$\forall x \in \mathbb{R}, \quad \psi(X^k)(x) = \int_0^x t^k dt = \left[ \frac{t^{k+1}}{k+1} \right]_0^x = \frac{x^{k+1}}{k+1}.$$

On en déduit que  $\psi(X^k) = \frac{1}{k+1} X^{k+1}$ . Puisque  $(1, X, \dots, X^k, \dots, X^n)$  est une base de  $\mathbb{R}_n[X]$ , on a :

$$\begin{aligned} \text{Im}(\psi) = \text{Vect}(\psi(1), \psi(X), \dots, \psi(X^k), \dots, \psi(X^n)) &= \text{Vect}\left(X, \frac{1}{2}X^2, \dots, \frac{1}{k+1}X^{k+1}, \dots, \frac{1}{n+1}X^{n+1}\right) \\ &= \text{Vect}(X, X^2, \dots, X^{k+1}, \dots, X^{n+1}). \end{aligned}$$

D'où  $\boxed{\text{Im}(\psi) = \text{Vect}(X, X^2, \dots, X^{k+1}, \dots, X^{n+1})}$ .

3.3. Soit  $P \in \mathbb{R}_n[X]$ .

$$\begin{aligned} P \in \text{Ker}(\varphi) &\Leftrightarrow \varphi(P) = 0 \\ &\Leftrightarrow \int_0^1 P(t) dt = 0 \\ &\Leftrightarrow \Psi(P)(1) = 0 \\ &\Leftrightarrow 1 \text{ est racine du polynôme } \psi(P) \\ &\Leftrightarrow (X-1) \text{ divise le polynôme } \psi(P). \end{aligned}$$

Montrons l'équivalence demandée.

$\Leftarrow$  Si  $\psi(P) \in \text{Vect}(X(X-1), \dots, X^n(X-1))$ , alors  $(X-1)$  divise  $\psi(P)$  donc  $P \in \text{Ker}(\varphi)$ .

$\Rightarrow$  Réciproquement, si  $P \in \text{Ker}(\varphi)$ , alors  $(X-1)$  divise  $\psi(P)$ . De plus,  $\psi(P)(0) = 0$  donc  $X$  divise  $\psi(P)$ . On en déduit que  $X(X-1)$  divise  $\psi(P)$  avec  $\psi(P) \in \mathbb{R}_{n+1}[X]$ , donc  $\psi(P) \in X(X-1)\mathbb{R}_{n-1}[X]$ .

Ainsi  $\psi(P) \in \text{Vect}(X(X-1), \dots, X^n(X-1))$ .

Finalement, on a montré que :  $\boxed{P \in \text{Ker}(\varphi) \Leftrightarrow \psi(P) \in \text{Vect}(X(X-1), \dots, X^n(X-1))}$ .

3.4. Pour  $1 \leq k \leq n$ , on pose  $R_k(X) = (k+1)X^k - kX^{k-1}$ .

On remarque que  $\deg(R_k) = k$  donc la famille  $(R_k)_{1 \leq k \leq n}$  est une famille de  $\mathbb{R}_n[X]$ , échelonnée en degré donc libre. De plus

$$\psi(R_k) = (k+1)\psi(X^k) - k\psi(X^{k-1}) = (k+1)\frac{X^{k+1}}{k+1} - k\frac{X^k}{k} = X^{k+1} - X^k = X^k(X-1).$$

Donc  $\psi(R_k) \in \text{Vect}(X(X-1), \dots, X^n(X-1))$ . D'après la question **3.3.**,  $R_k \in \text{Ker}(\varphi)$ .

D'après la question **2.2.**,  $\text{Ker}(\varphi)$  est de dimension  $n$ .

$(R_k)_{1 \leq k \leq n}$  est une famille libre de cardinal  $n$  dans  $\text{Ker}(\varphi)$  qui est de dimension  $n$ , donc une base de  $\text{Ker}(\varphi)$ .

$$\boxed{(R_k)_{1 \leq k \leq n} = ((k+1)X^k - kX^{k-1})_{1 \leq k \leq n} \text{ est une base de } \text{Ker}(\varphi)}$$

4. 4.1. On a  $\dim \mathcal{H} = \dim \mathcal{L}(\mathbb{R}_n[X], \mathbb{R}) = \dim(\mathbb{R}_n[X]) \times \dim(\mathbb{R}) = (n+1) \times 1$ . Donc

$$\boxed{\dim(\mathcal{H}) = n+1.}$$

4.2. Pour  $(k, \ell) \in \llbracket 0, n \rrbracket^2$ , calculons  $\psi_k(X^\ell)$ . On pose  $P(X) = X^\ell$ .

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{Si } k \leq \ell - 1 : P^{(k)}(X) = \ell(\ell - 1) \dots (\ell - k + 1)X^{\ell - k}. \quad \psi_k(P) = \frac{P^{(k)}(0)}{k!} = 0. \\ \text{Si } k = \ell : P^{(\ell)}(X) = \ell!. \quad \psi_k(P) = \frac{P^{(\ell)}(0)}{\ell!} = 1. \\ \text{Si } k \geq \ell + 1 : P^{(k)}(X) = 0. \quad \psi_k(P) = \frac{P^{(k)}(0)}{k!} = 0. \end{array} \right.$$

Ainsi  $\psi_k(X^\ell) = \delta_{k,\ell} = \begin{cases} 1 & \text{si } k = \ell \\ 0 & \text{si } k \neq \ell \end{cases}$ .

Montrons que la famille  $(\psi_k)_{0 \leq k \leq n}$  est libre. Soit  $(\lambda_k)_{0 \leq k \leq n} \in \mathbb{R}^{n+1}$  tel que  $\sum_{k=0}^n \lambda_k \psi_k =$

0. Soit  $\ell \in \llbracket 0, n \rrbracket$ .

$$0 = \left( \sum_{k=0}^n \lambda_k \psi_k \right) (X^\ell) = \sum_{k=0}^n \lambda_k \psi_k(X^\ell) = \sum_{k=0}^n \lambda_k \delta_{k,\ell} = \lambda_\ell.$$

On a  $\forall \ell \in \llbracket 0, n \rrbracket$ ,  $\lambda_\ell = 0$  donc la famille est libre.

La famille  $(\psi_k)_{0 \leq k \leq n}$  est une famille libre de cardinal  $n+1$  dans  $\mathcal{H}$  qui est de dimension  $n+1$ , donc c'est une base de  $\mathcal{H}$ .  $(\psi_0, \dots, \psi_n)$  est une base de  $\mathcal{H}$ .

4.3.  $\varphi$  est une forme linéaire sur  $\mathbb{R}_n[X]$  donc  $\varphi \in \mathcal{H}$ .

Soient  $(\lambda_k)_{0 \leq k \leq n} \in \mathbb{R}^{n+1}$  les coordonnées de  $\varphi$  dans la base  $(\psi_0, \dots, \psi_n)$  de  $\mathcal{H}$  :

$$\varphi = \sum_{k=0}^n \lambda_k \psi_k. \text{ Soit } \ell \in \llbracket 0, n \rrbracket.$$

$$\varphi(X^\ell) = \int_0^1 t^\ell dt = \frac{1}{\ell + 1} = \left( \sum_{k=0}^n \lambda_k \psi_k \right) (X^\ell) = \sum_{k=0}^n \lambda_k \psi_k(X^\ell) = \sum_{k=0}^n \lambda_k \delta_{k,\ell} = \lambda_\ell.$$

Donc  $\forall \ell \in \llbracket 0, n \rrbracket$ ,  $\lambda_\ell = \frac{1}{\ell + 1}$ . Ainsi  $\varphi = \sum_{k=0}^n \frac{1}{k + 1} \psi_k$ .

**Exercice 3.** *CCP 2014*

Soit  $n$  un entier supérieur à 2 et  $E$  un espace vectoriel sur  $\mathbb{R}$  de dimension  $n$ . On appelle projecteur de  $E$ , tout endomorphisme  $p$  de  $E$  vérifiant  $p \circ p = p$ .

**II.1.** Soit  $p$  un projecteur de  $E$ .

**II.1.a** Démontrer que les sous-espaces vectoriels  $\text{Ker}(p)$  et  $\text{Im}(p)$  sont supplémentaires dans  $E$ .

**II.1.b** En déduire que la trace de  $p$  (notée  $\text{Tr}(p)$ ) est égale au rang de  $p$  (noté  $\text{rg}(p)$ ).

**II.1.c** Un endomorphisme  $u$  de  $E$  vérifiant  $\text{Tr}(u) = \text{rg}(u)$  est-il nécessairement un projecteur de  $E$  ?

**II.2.** Donner un exemple de deux matrices  $A$  et  $B$  de  $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$  de rang 1 telles que  $A$  soit diagonalisable et  $B$  ne soit pas diagonalisable. Justifier la réponse.

**II.3.** Soit  $u$  un endomorphisme de  $E$  de rang 1.

**II.3.a** Démontrer qu'il existe une base  $\beta = (e_1, \dots, e_n)$  de  $E$  telle que la matrice  $\text{Mat}_\beta(u)$  de  $u$  dans  $\beta$  soit de la forme :

$$\text{Mat}_\beta(u) = \begin{pmatrix} 0 & \cdots & 0 & a_1 \\ 0 & \cdots & 0 & a_2 \\ \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & a_n \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \quad \text{où } a_1, \dots, a_n \text{ sont } n \text{ nombres réels.}$$

**II.3.b** Démontrer que  $u$  est diagonalisable si, et seulement si, la trace de  $u$  est non nulle.

**II.3.c** On suppose que  $\text{Tr}(u) = \text{rg}(u) = 1$ . Démontrer que  $u$  est un projecteur.

**II.3.d** Soit la matrice  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ . Démontrer que  $A$  est la matrice d'un projecteur de  $\mathbb{R}^3$  dont on déterminera l'image et le noyau.

**Correction.**

**II.1.**

**II.1.a** Soit  $x \in E$ . Alors on a  $x = \underbrace{x - p(x)}_{\in \text{Ker}(p)} + \underbrace{p(x)}_{\in \text{Im}(p)}$ . En effet, il est clair que  $p(x) \in \text{Im}(p)$

et

$$p(x - p(x)) = p(x) - p^2(x) = p(x) - p(x) = 0_E.$$

donc  $x - p(x) \in \text{Ker}(p)$ .

Par suite, on a  $E = \text{Ker}(p) + \text{Im}(p)$ .

De plus, pour  $x \in \text{Ker}(p) \cap \text{Im}(p)$ , on a, pour  $y$  un antécédent de  $x$  par  $p$  ( $y$  existe car  $x \in \text{Im}(p)$ ) :

$$x = p(y) = p^2(y) = p(p(y)) = p(x) = 0_E.$$

Par suite,  $\text{Ker}(p) \cap \text{Im}(p) = \{0_E\}$ ; donc  $\text{Ker}(p)$  et  $\text{Im}(p)$  sont en somme directe.

Il en résulte que  $\text{Ker}(p)$  et  $\text{Im}(p)$  sont supplémentaires dans  $E$ .

*On aurait pu également utiliser le lemme de décomposition des noyaux en remarquant que  $X(X-1)$  est un polynôme annulateur de  $p$  et que  $\text{Ker}(p - \text{Id}_E) = \text{Im}(p)$ .*

**II.1.b** Notons  $(e_1, \dots, e_r)$  une base de  $\text{Im}(p)$ , où  $r = \text{rg}(p)$  et  $(e_{r+1}, \dots, e_n)$  une base de  $\text{Ker}(p)$ .

Alors  $e = (e_1, \dots, e_n)$  est une base de  $E$  et d'après le lemme, la matrice de  $p$  dans la base  $e$  se décompose par blocs selon  $\text{mat}(p, e) = \begin{pmatrix} I_r & 0_{r, n-r} \\ 0_{n-r, r} & 0_{r, r} \end{pmatrix}$ , où  $0_{p, q}$  désigne la matrice nulle à  $p$  lignes et  $q$  colonnes.

Ainsi  $\text{Tr}(p) = \text{Tr}(\text{mat}(p, e)) = r = \text{rg}(p)$ .

**II.1.c** Prenons  $f$  une base de  $E$  et considérons l'endomorphisme  $u$  de  $E$  défini par :

$$\text{mat}(u, f) = M = \left( \begin{array}{cc|cc} 3 & 0 & & \\ 0 & -1 & & 0_{2, n-2} \\ \hline & & 0_{n-2, 2} & \\ & & & 0_{n-2, n-2} \end{array} \right) \text{ (on a bien } n \geq 2 \text{)}.$$

Alors  $\text{Tr}(u) = 2 = \text{rg}(u)$ , mais  $M^2 \neq M$ , donc  $u$  n'est pas un projecteur. Ainsi un endomorphisme  $u$  de  $E$  vérifiant  $\text{Tr}(u) = \text{rg}(u)$  n'est pas nécessairement un projecteur de  $E$ .

**II.2.**  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$  est diagonale, donc diagonalisable, et son rang vaut 1.

Posons  $B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ . Ainsi  $B$  est aussi de rang 1.

Si  $B$  était diagonalisable, comme  $\text{chi}_B = X^3$ ,  $B$  serait semblable à la matrice nulle, donc on aurait  $B = 0$  ce qui est faux. Ainsi  $B$  n'est pas diagonalisable.

**II.3.**

**II.3.a** D'après la formule du rang,  $\dim(\text{Ker}(u)) = n - 1$ , donc il existe une base de  $\text{Ker}(u)$  de la forme  $(e_1, \dots, e_{n-1})$ . On peut la compléter en une base  $\beta = (e_1, \dots, e_n)$  de  $E$ .

Pour tout  $i \in \{1, \dots, n-1\}$ ,  $u(e_i) = 0$ , donc en posant  $u(e_n) = \sum_{i=1}^n a_i e_i$ ,

$$\text{on a bien } \text{Mat}_\beta(u) = \begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 & a_1 \\ 0 & \dots & 0 & a_2 \\ \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & a_n \end{pmatrix}.$$

**II.3.b** Supposons d'abord que  $\text{Tr}(u) = 0$ . Alors  $a_n = 0$  et la matrice de  $u$  étant triangulaire supérieure,  $\text{chi}_u(X) = X^n$ , donc  $\text{Sp}(u) = \{0\}$ . Alors si  $u$  était diagonalisable, il existerait une base dans laquelle la matrice de  $u$  serait nulle, ce qui est faux car  $\text{rg}(u) = 1$ . Ainsi  $u$  n'est pas diagonalisable.

Supposons maintenant que  $\text{Tr}(u) \neq 0$ . Alors  $a_n \neq 0$  et  $\text{chi}_u(X) = X^{n-1}(X - a_n)$ , donc il existe un vecteur propre  $f_n$  associé à  $a_n$ . Les sous-espaces propres étant en somme directe, on sait alors que  $(e_1, \dots, e_{n-1}, f_n)$  est une base de vecteurs propres de  $E$ , donc  $u$  est diagonalisable.

**II.3.c** Avec les notations de la question précédente,  $a_n = 1 \neq 0$

$$\text{et } \text{mat}(u, (e_1, \dots, e_{n-1}, f_n)) = \left( \begin{array}{ccc|c} 0 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & 0 \\ \hline 0 & \dots & 0 & 1 \end{array} \right) = M. \text{ On a } M^2 = M, \text{ donc } u \text{ est}$$

un projecteur.

**II.3.d** Les trois colonnes de  $A$  étant 2 à 2 colinéaires et non nulles,  $\text{rg}(A) = 1$  et  $\text{Im}(A) =$

$$\text{Vect} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

De plus  $\text{Tr}(A) = 1$ , donc d'après la question précédente,  $A$  est une matrice de projecteur.

Par la formule du rang,  $\dim(\text{Ker}(A)) = 2$ , or on vérifie que  $A$  annule les deux vecteurs indépendants  $\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$  et  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ , donc  $\text{Ker}(A) = \text{Vect} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$ .

**Exercice 4.** E3A 2020

**Questions de cours**

- On considère le trinôme du second degré à coefficients complexes  $aX^2 + bX + c$  dont on note  $s_1$  et  $s_2$  les racines.  
Donner, sans démonstration, les expressions de  $\sigma_1 = s_1 + s_2$  et de  $\sigma_2 = s_1 s_2$  à l'aide des coefficients  $a, b$  et  $c$ .
- Soient  $a$  et  $b$  deux réels et  $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$  une suite réelle définie par  $u_0 \in \mathbb{R}$ ,  $u_1 \in \mathbb{R}$  et la relation de récurrence :

$$\forall n \in \mathbb{N}, u_{n+2} = a u_{n+1} + b u_n.$$

On note  $r_1$  et  $r_2$  les racines dans  $\mathbb{C}$  de l'équation caractéristique associée à cette suite.

Soit  $n \in \mathbb{N}$ . Exprimer  $u_n$  en fonction de  $r_1, r_2$  et  $n$ .

On sera amené à distinguer trois cas et il n'est pas demandé d'exprimer les constantes qui apparaissent en fonction de  $u_0$  et de  $u_1$ .

**Exercice**

On note  $\mathcal{C}$  l'ensemble des suites réelles  $x = (x_n)_{n \in \mathbb{Z}}$  indexées par  $\mathbb{Z}$  telles que les sous-suites  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  et  $(x_{-n})_{n \in \mathbb{N}}$  convergent.

On admettra que l'ensemble  $E$  des suites réelles indexées par  $\mathbb{Z}$  est un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel.

L'endomorphisme identité de l'espace  $E$  sera noté  $\text{id}_E$ .

On définit les applications  $S$  et  $T$  de  $\mathcal{C}$  dans  $E$  par :

$$\forall x \in \mathcal{C}, S(x) = z, \text{ avec } \forall n \in \mathbb{Z}, z_n = x_{-n}$$

et

$$\forall x \in \mathcal{C}, T(x) = y, \text{ avec } \forall n \in \mathbb{Z}, y_n = x_{n-1} + x_{n+1}.$$

- Donner un exemple de suite non constante, élément de  $\mathcal{C}$ .
- Montrer que  $\mathcal{C}$  est un sous-espace vectoriel de l'espace vectoriel  $E$ .
- Prouver que si une suite  $x$  est dans  $\mathcal{C}$ , elle est bornée.
- Montrer que  $T$  est un endomorphisme de  $\mathcal{C}$ . On admettra qu'il en est de même de  $S$ .
- Soient  $F = \{x \in \mathcal{C}, \forall n \in \mathbb{Z}, x_n = x_{-n}\}$  et  $G = \{x \in \mathcal{C}, \forall n \in \mathbb{Z}, x_n = -x_{-n}\}$ .  
Montrer que  $F$  et  $G$  sont deux sous-espaces vectoriels supplémentaires de  $\mathcal{C}$ .
- Étude de l'endomorphisme  $S$   
Prouver que  $S$  est une symétrie de  $\mathcal{C}$  dont on précisera les éléments caractéristiques.

7. Étude de l'endomorphisme  $T$

On rappelle qu'une suite  $x$  est dans  $\mathcal{C}$  lorsque les deux sous-suites  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  et  $(x_{-n})_{n \in \mathbb{N}}$  sont convergentes.

(a) Soit  $\lambda$  un réel. Montrer que si  $\lambda \notin \{-2, 2\}$ ,  $\text{Ker}(T - \lambda \text{id}_{\mathcal{C}}) = \{0_{\mathcal{C}}\}$  où  $0_{\mathcal{C}}$  désigne le vecteur nul de  $\mathcal{C}$ .

On pourra utiliser les questions de cours.

(b) L'endomorphisme  $T$  est-il injectif ?

(c) Déterminer  $\text{Ker}(T - 2 \text{id}_{\mathcal{C}})$  et  $\text{Ker}(T + 2 \text{id}_{\mathcal{C}})$ .

(d) Déterminer alors l'ensemble de toutes les valeurs propres de l'endomorphisme  $T$ .

8. On munit  $\mathcal{C}$  de la norme infinie : si  $x \in \mathcal{C}$ ,  $\|x\|_{\infty} = \sup_{n \in \mathbb{Z}} |x_n|$ .

Soit  $N$  l'application qui, à tout élément  $x$  de  $\mathcal{C}$ , associe  $N(x) = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{|x_n| + |x_{-n}|}{2^n}$ .

(a) Vérifier que, pour tout  $x$  de  $\mathcal{C}$ ,  $N(x)$  existe.

(b) Démontrer que l'on définit ainsi une norme sur l'espace  $\mathcal{C}$ .

(c) Montrer que  $S$  est une isométrie de l'espace vectoriel normé  $(\mathcal{C}, N)$ . Est-elle continue ?

(d) Prouver que, dans cet espace normé, les sous-espaces vectoriels  $F$  et  $G$  sont des fermés.

(e) Les deux normes  $\|\cdot\|_{\infty}$  et  $N$  sont-elles équivalentes ?

Correction.

Questions de cours

1. Avec  $a \neq 0$ . Si  $s_1$  et  $s_2$  sont les racines de  $aX^2 + bX + c$ , on a :  $aX^2 + bX + c = a(X - s_1)(X - s_2)$  donc  $\sigma_1 = s_1 + s_2 = -\frac{b}{a}$  et  $\sigma_2 = s_1 s_2 = \frac{c}{a}$

2. On note  $\mathcal{C}$  l'équation caractéristique

— Si  $r_1$  et  $r_2$  sont deux solutions réelles distinctes de  $\mathcal{C}$ .

Alors

$$\boxed{\exists(A, B) \in \mathbb{R}^2 \mid \forall n \in \mathbb{N}, u_n = Ar_1^n + Br_2^n}$$

— Si  $r$  est solutions double de  $\mathcal{C}$ . Alors  $\boxed{\exists(A, B) \in \mathbb{R}^2 \mid \forall n \in \mathbb{N}, u_n = (An + B)r^n}$

— Si  $\mathcal{C}$  possède deux racines  $r_1$  et  $r_2$  non réelles conjuguées.

On

note

ces racines  $re^{i\theta}$  et  $re^{-i\theta}$  avec  $r \in \mathbb{R}_+^*$  et  $\theta \in ]0, \pi[$ . Alors

$$\boxed{\exists(A, B) \in \mathbb{R}^2 \mid \forall n \in \mathbb{N}, u_n = (A \cos(n\theta) + B \sin(n\theta))r^n}$$

\*\*\*\*\*

1. La suite  $\left(\frac{1}{\text{ch}n}\right)_{n \in \mathbb{Z}}$  est une suite de réels indexée par  $\mathbb{Z}$  telle que les sous-suites  $\left(\frac{1}{\text{ch}n}\right)_{n \in \mathbb{N}}$  et  $\left(\frac{1}{\text{ch}(-n)}\right)_{n \in \mathbb{N}}$  convergent. Par ailleurs ce n'est pas une suite constante. On a bien trouvé une suite non constante élément de  $\mathcal{C}$

2. •  $\mathcal{C}$  est une partie non vide de  $E$  (contient la suite précédente).

• Soit  $(x, x') \in \mathcal{C}^2$  et  $(\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$ . On pose  $y = \alpha x + \beta x'$  et on note  $x_n, x'_n, y_n$  les termes généraux des suites  $x, x', y'$ .

On a :  $\forall n \in \mathbb{Z}, y_n = \alpha x_n + \beta x'_n$  donc  $\forall n \in \mathbb{N}, y_n = \alpha x_n + \beta x'_n$  et  $\forall n \in \mathbb{N}, y_{-n} =$



$$\alpha x_{-n} + \beta x'_{-n}.$$

Comme les suites  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  et  $(x'_n)_{n \in \mathbb{N}}$  convergent, il en est de même pour  $(y_n)_{n \in \mathbb{N}}$ .

Comme les suites  $(x_{-n})_{n \in \mathbb{N}}$  et  $(x'_{-n})_{n \in \mathbb{N}}$  convergent, il en est de même pour  $(y_{-n})_{n \in \mathbb{N}}$ .

Ainsi  $y \in \mathcal{C}$ . Et donc  $\mathcal{C}$  est stable par combinaison linéaire.

Donc par caractérisation des sous-espaces vectoriels,  $\mathcal{C}$  est un sous-espace de  $E$

3. Soit  $x = (x_n)_{n \in \mathbb{Z}} \in \mathcal{C}$ .

La suite  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  converge donc est bornée : il existe  $A > 0$  tel que  $\forall n \in \mathbb{N}, |x_n| \leq A$ .

De même, la suite  $(x_{-n})_{n \in \mathbb{N}}$  converge donc est bornée : il existe  $B > 0$  tel que  $\forall n \in \mathbb{N}, |x_{-n}| \leq B$ .

On pose alors  $C = \max(A, B)$ , et on a :  $\forall n \in \mathbb{Z}, |x_n| \leq C$  : la suite  $x$  est bornée.

Ainsi toute suite dans  $\mathcal{C}$  est bornée

4. Soit  $x = (x_n)_{n \in \mathbb{Z}} \in \mathcal{C}$ . Soit  $y = T(x) = (y_n)_{n \in \mathbb{Z}}$ . On a :  $\forall n \in \mathbb{Z}, y_n = x_{n-1} + x_{n+1}$ . Ainsi :

- $\forall n \in \mathbb{N}^*, y_n = x_{n-1} + x_{n+1}$  donc la suite  $(y_n)_{n \in \mathbb{N}^*}$  est la somme des suites  $(x_{n-1})_{n \in \mathbb{N}^*}$  et  $(x_{n+1})_{n \in \mathbb{N}^*}$  qui sont extraites de  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  donc qui convergent. Ainsi  $(y_n)_{n \in \mathbb{N}^*}$  et donc, comme la convergence d'une suite ne dépend pas des premiers termes,  $(y_n)_{n \in \mathbb{N}}$  converge.

- De même  $(y_{-n})_{n \in \mathbb{N}}$  converge

Ainsi  $y \in \mathcal{C}$ .

On en déduit que  $T$  est une application de  $\mathcal{C}$  vers  $\mathcal{C}$ .

Montrons la linéarité. Soit  $(x, x') \in \mathcal{C}^2$  et  $(\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$ . On pose  $y = T(x)$ ,  $y' = T(x')$ ,  $z = \alpha x + \beta x'$ , et  $w = T(z)$  et  $v = \alpha y + \beta y'$ . On doit établir :  $T(\alpha x + \beta x') = \alpha T(x) + \beta T(x')$  i.e.  $v = w$ . On note  $x_n, x'_n, y_n, y'_n, z_n, w_n, v_n$  les termes généraux des suites  $x, x', y, y', z, w, v$ .

On a, pour tout  $n \in \mathbb{Z}$  :

$$v_n = \alpha y_n + \beta y'_n = \alpha(x_{n-1} + x_{n+1}) + \beta(x'_{n-1} + x'_{n+1}) = (\alpha x_{n-1} + \beta x'_{n-1}) + (\alpha x_{n+1} + \beta x'_{n+1}).$$

Or dans ces derniers termes on reconnaît  $z_{n-1} + z_{n+1} = w_n$ . Donc  $v = w$ .

Ainsi  $T$  est bien une application linéaire de  $\mathcal{C}$  vers  $\mathcal{C}$  i.e.  $T$  est un endomorphisme de  $\mathcal{C}$

5. • Méthode 1. On a clairement  $S \circ S = \text{id}_E = \text{id}_{\mathcal{C}}$ . Donc comme l'énoncé nous dit que  $S$  est un endomorphisme de  $\mathcal{C}$ , on en déduit que  $S$  est une symétrie de  $\mathcal{C}$  et donc son axe,  $\ker(S - \text{id}_{\mathcal{C}})$ , et sa direction,  $\ker(S + \text{id}_{\mathcal{C}})$ , sont supplémentaires dans  $\mathcal{C}$ .

$$\text{Or on a tout aussi clairement } F = \{x \in \mathcal{C}; \forall n \in \mathbb{Z}, x_n = x_{-n}\} = \{x \in \mathcal{C}; S(x) = x\} = \ker(S - \text{id}_{\mathcal{C}}) \text{ et } G = \ker(S + \text{id}_{\mathcal{C}}), \text{ donc}$$

$F$  et  $G$  sont deux sous-espaces supplémentaires dans  $\mathcal{C}$

- Méthode 2. On a  $F = \ker(S - \text{id}_{\mathcal{C}})$  et  $G = \ker(S + \text{id}_{\mathcal{C}})$  donc ce sont des sous-espaces de  $\mathcal{C}$ , propres pour l'endomorphisme  $S$ , associés à des valeurs propres différentes : 1 et -1. Donc  $F$  et  $G$  sont en somme directe i.e.  $F + G = F \oplus G$ .

De plus, si  $x \in \mathcal{C}$ ,  $x' = \frac{1}{2}(x + S(x))$  et  $x'' = \frac{1}{2}(x - S(x))$ , on montre aisément  $x = x' + x''$ ,  $x' \in F$  et  $x'' \in G$ , donc tout élément de  $\mathcal{C}$  s'écrit comme somme d'un élément de  $F$  et d'un élément de  $G$ . Donc comme ce sont des sous-espaces de  $\mathcal{C}$ , on a  $\mathcal{C} = F + G$ .

Ainsi par caractérisation des sous-espaces supplémentaires,

$F$  et  $G$  sont supplémentaires dans  $\mathcal{C}$

6. En reprenant ce qui a été fait dans la méthode 1 dans la question précédente, on a :

$S$  symétrie d'axe  $F$  et de direction  $G$

7. .

(a) Si  $\lambda \in \mathbb{R} \setminus \{2, -2\}$  . Soit  $x \in \ker(T - \lambda \text{id}_{\mathcal{E}})$ . On a :  $\forall n \in \mathbb{Z}, x_{n-1} + x_{n+1} = \lambda x_n$ . En particulier :

$\forall n \in \mathbb{N}, x_{n+2} - \lambda x_{n+1} + x_n = 0$  et, en posant  $(x'_n)_{n \in \mathbb{N}} = (x_{-n})_{n \in \mathbb{N}}, \forall n \in \mathbb{N}, x'_{n+2} - \lambda x'_{n+1} + x'_n = 0$ . On considère donc l'équation caractéristique  $\mathcal{C}$  de ces suites récurrentes linéaires doubles :  $X^2 - \lambda X + 1 = 0$  dont le discriminant est  $\Delta = \lambda^2 - 4$  donc est non nul car  $\lambda$  est différent de 2 et de  $-2$

- Si  $\Delta > 0$ . Alors les racines de  $\mathcal{C}$  sont réelles, distinctes et de produit 1. Donc l'une d'entre elles est de module strictement supérieur à 1 et l'autre est son inverse. On note  $r$  la racine de module strictement supérieur à 1.

D'après l'expression des suites récurrentes linéaires doubles, On a l'existence de 4 réels  $A, B, C, D$  tels que :  $\forall n \in \mathbb{N}, x_n = Ar^n + \frac{B}{r^n}$  et  $x'_n = Cr^n + \frac{D}{r^n}$ . Or les suites  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  et  $(x'_n)_{n \in \mathbb{N}}$  convergent donc  $A = 0 = C$ . De plus  $x_0 = x'_0$  donc  $B = D$ . Enfin  $x'_1 + x_1 = \lambda x_0$  donc  $(\lambda - 2r)B = 0$ . Or les racines de  $\mathcal{C}$  sont  $\frac{\lambda \pm \sqrt{\Delta}}{2}$  donc  $|\lambda - 2r| = \sqrt{\Delta} \neq 0$ . Ainsi  $B = D = 0$  et donc  $x$  est la suite nulle. Donc  $\ker(T - \lambda \text{id}_{\mathcal{E}}) \subset \{0_{\mathcal{E}}\}$

S'agissant d'un sous-espace, on en déduit que  $\ker(T - \lambda \text{id}_{\mathcal{E}}) = \{0_{\mathcal{E}}\}$

- Si  $\Delta < 0$ . Alors les racines de  $\mathcal{C}$  sont complexes non réelles et conjugués distinctes et de produit 1. Donc elles sont de module 1 et on peut les écrire sous la forme  $e^{i\theta}$  et  $e^{-i\theta}$  avec  $\theta \in ]0, 2\pi[$ .

D'après l'expression des suites récurrentes linéaires doubles réelles, On a l'existence de 4 réels  $A, B, \alpha, \beta$  tels que :  $\forall n \in \mathbb{N}, x_n = A(\cos(n\theta + \alpha))$  et  $x'_n = B(\cos(n\theta + \beta))$ . Or les suites  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  et  $(x'_n)_{n \in \mathbb{N}}$  convergent alors que les suites  $(\cos(n\theta + \alpha))_{n \in \mathbb{N}}$  et  $(\cos(n\theta + \beta))_{n \in \mathbb{N}}$  divergent<sup>a</sup> car  $\theta$  n'est pas un multiple de  $2\pi$  donc  $A = 0 = B$ . Donc  $x$  est la suite nulle. Donc  $\ker(T - \lambda \text{id}_{\mathcal{E}}) \subset \{0_{\mathcal{E}}\}$

S'agissant d'un sous-espace, on en déduit que  $\ker(T - \lambda \text{id}_{\mathcal{E}}) = \{0_{\mathcal{E}}\}$

Ainsi si  $\lambda \in \mathbb{R} \setminus \{2, -2\}$ ,  $\ker(T - \lambda \text{id}_{\mathcal{E}}) = \{0_{\mathcal{E}}\}$

(b) On applique le résultat précédent avec  $\lambda = 0$ . On a  $\ker(T) = \{0_{\mathcal{E}}\}$ , donc par caractérisation de l'injectivité des applications linéaires,  $T$  est injectif

(c) • Si  $\lambda = 2$ . Soit  $x \in \ker(T - 2\text{id}_{\mathcal{E}})$ . On a :  $\forall n \in \mathbb{Z}, x_{n+2} - 2x_{n+1} + x_n = 0$ . Donc en généralisant le résultat du cours, comme l'équation caractéristique possède une solution double : 1, il existe  $(A, B) \in \mathbb{R}^2$  tel que  $\forall n \in \mathbb{Z}, x_n = A + Bn$ . Comme  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  converge, on a  $B = 0$  et donc  $x$  est une suite constante.

Réciproquement, les suites constantes sont clairement dans  $\ker(T - 2\text{id}_{\mathcal{E}})$ .

Ainsi  $\ker(T - 2\text{id}_{\mathcal{E}})$  est l'ensemble des suites constantes

- Si  $\lambda = -2$ . Soit  $x \in \ker(T + 2\text{id}_{\mathcal{E}})$ . On a :  $\forall n \in \mathbb{Z}, x_{n+2} + 2x_{n+1} + x_n = 0$ . Donc en généralisant le résultat du cours, comme l'équation caractéristique possède une solution double :  $-1$ , il existe  $(A, B) \in \mathbb{R}^2$  tel que  $\forall n \in \mathbb{Z}, x_n = (A + Bn)(-1)^n$ . Comme  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  est bornée, on a  $B = 0$  et, comme  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  converge, on a  $A = 0$  donc  $x$  est la suite nulle.

Ainsi  $\ker(T + 2\text{id}_{\mathcal{E}}) = \{0_{\mathcal{E}}\}$

(d) Avec les 3 questions précédentes, on a établi que  $T$  ne possède qu'une valeur propre : 2

8. .

(a) Soit  $x \in \mathcal{E}$ . D'après la question 2, on sait que  $x$  est bornée, donc il existe  $A > 0$  tel que  $\forall n \in \mathbb{Z}, |x_n| \leq A$ . Ainsi, si on pose  $u_n = \frac{|x_n| + |x_{-n}|}{2^n}$ , on a :  $\forall n \in \mathbb{N}, 0 \leq$

$u_n \leq \frac{2A}{2^n}$  qui est le terme général d'une série convergente. Ainsi  $\sum u_n$  converge i.e.  $N(x)$  est bien définie.

- (b)
- $N$  est bien une application de  $\mathcal{C}$  vers  $\mathbb{R}^+$
  - **Séparation.** Soit  $x \in \mathcal{C}$  telle que  $N(x) = 0$ . On note  $x = (x_n)_{n \in \mathbb{Z}}$  et  $u_n = \frac{|x_n| + |x_{-n}|}{2^n}$ . On a  $N(x) = \sum_{n=0}^{+\infty} u_n = 0$  alors que  $\sum u_n$  est une série convergente de réels positifs. Donc comme la somme est nulle, on a :  $\forall n \in \mathbb{N}, u_n = 0$ . En particulier,  $\forall n \in \mathbb{Z}, x_n = 0$  i.e.  $x$  est la suite nulle.
  - **Homogénéité.** Soit  $x \in \mathcal{C}$  et  $\lambda \in \mathbb{R}$ . Soit  $y = \lambda x$ ,  $u_n = \frac{|x_n| + |x_{-n}|}{2^n}$  et  $v_n = \frac{|y_n| + |y_{-n}|}{2^n}$  en notant les termes généraux de  $x$  et de  $y$  sous la forme  $x_n$  et  $y_n$ . On a :  $\forall n \in \mathbb{N}, v_n = \frac{|\lambda x_n| + |\lambda x_{-n}|}{2^n} = |\lambda| \frac{|x_n| + |x_{-n}|}{2^n} = |\lambda| u_n$ . Ainsi par linéarité du passage à la somme pour les séries convergentes,  $\sum_{n=0}^{+\infty} v_n = |\lambda| \sum_{n=0}^{+\infty} u_n$  i.e.  $N(\lambda x) = |\lambda| N(x)$
  - **Inégalité triangulaire.** Soit  $(x, y) \in \mathcal{C}^2$ . Soit  $z = x + y$ . On note  $x_n, y_n, z_n$  les termes généraux de ces suites. On a :  $\forall n \in \mathbb{Z}, |z_n| = |x_n + y_n| \leq |x_n| + |y_n|$ . Ainsi :  $\forall n \in \mathbb{N}, \frac{|z_n| + |z_{-n}|}{2^n} \leq \frac{|x_n| + |x_{-n}|}{2^n} + \frac{|y_n| + |y_{-n}|}{2^n}$ . Donc en passant à la somme, on obtient  $N(x + y) \leq N(x) + N(y)$

Ainsi  $N$  est une norme sur  $\mathcal{C}$

- (c) Soit  $x \in \mathcal{C}$  et  $x' = S(x)$ . On note  $u_n = \frac{|x_n| + |x_{-n}|}{2^n}$  et  $v_n = \frac{|x'_n| + |x'_{-n}|}{2^n}$ . On a pour tout  $n \in \mathbb{N}, u_n = v_n$  donc  $N(x') = N(x)$ .

Ainsi  $S$  conserve la norme  $N$  i.e.  $S$  est une isométrie de l'espace vectoriel normé  $(\mathcal{C}, N)$ .

En prenant  $k = 1$ , on a établi :  $\forall x \in \mathcal{C}, N(S(x)) \leq kN(x)$ . Ainsi par caractérisation de la continuité des applications linéaires,  $S$  est un endomorphisme continu de  $(\mathcal{C}, N)$ .

- (d)  $\text{id}_{\mathcal{C}}$  est également une application continue de  $(\mathcal{C}, N)$  vers lui-même, donc  $R = S - \text{id}_{\mathcal{C}}$  est continue sur  $(\mathcal{C}, N)$ . Donc  $F = \ker(S - \text{id}_{\mathcal{C}}) = R^{-1}(\{0_{\mathcal{C}}\})$  est l'image réciproque d'un fermé par une application continue donc  $F$  est une partie fermée de l'espace vectoriel normé  $(\mathcal{C}, N)$ .

De même  $G$  est une partie fermée de l'espace vectoriel normé  $(\mathcal{C}, N)$  car  $G = (S + \text{id}_{\mathcal{C}})^{-1}(\{0_{\mathcal{C}}\})$ .

- (e) On considère la suite  $(x^{(P)})_{P \in \mathbb{N}^*}$  la suite d'éléments de  $\mathcal{C}$  définie par :  $\forall n \in \mathbb{Z}, x_n^{(P)} = 2^n$  si  $n \in \llbracket 1, P \rrbracket$ ,  $x_n^{(P)} = 0$  sinon. Les suites  $x^{(P)}$  sont bien dans  $\mathcal{C}$  et on a  $N(x^{(P)}) = \sum_{n=1}^P 1 = P$  et  $\|x^{(P)}\|_{\infty} = 2^P$ . Comme la suite  $\left(\frac{2^P}{P}\right)_{P \in \mathbb{N}^*} = \left(\frac{\|x^{(P)}\|_{\infty}}{N(x^{(P)})}\right)_{P \in \mathbb{N}^*}$  n'est pas majorée, on ne peut pas trouver de constante  $K > 0$  telle que  $\forall x \in \mathcal{C} \setminus \{0_{\mathcal{C}}\}, \|x\|_{\infty} \leq KN(x)$ .

Ainsi les deux normes  $N$  et  $\|\cdot\|_{\infty}$  ne sont pas équivalentes

a. Fallait-il démontrer ce résultat classique ici ?